



DREAME

Dreame Roboticmower A2
User Manual

EN	P05~P44
SV	P45~P84
PL	P85~P125
NO	P126~P165
DA	P166~P205
FI	P206~P245

Original Instructions

Table of Contents

1 Safety Instructions	P06
2 Product Introduction	P10
3 Installation	P14
4 Preparation for First Use	P16
5 Map Your Garden	P22
6 Operation	P27
7 Dreamehome App	P30
8 Maintenance	P33
9 Battery	P37
10 Winter Storage	P37
11 Transport	P37
12 Troubleshooting	P38
13 Specifications	P42

Översikt över menystrukturen



*Den kan komma att uppdateras beroende på programvaruversion.

Statuslampor på Roboten

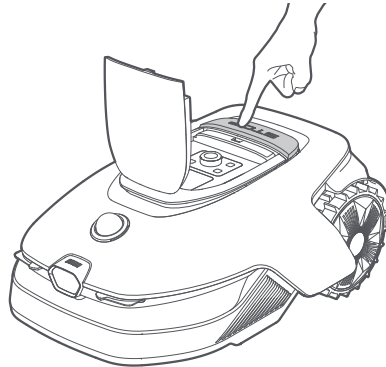
Färg	Betydelse
Fast röd	Ett fel har inträffat.
Fast blå	Robotens står i standby.
Blinkande blå	Robotens utför en uppgift eller är pausad.
Blinkande grön	Robotens laddar i laddstationen.
Fast grön	Batteriet är helt laddat.
Blinkande gul	1. Robotens är på patrull. 2. Realtidsvideo från frontkameran visas via appen.

Obs: Du kan anpassa aktiveringstiden och scenarierna för robotljuset i **Inställningar > Ljus**.

4.2 Inledande inställningar

Innan du slår på roboten för första gången, finns det några grundläggande inställningar att göra innan roboten är redo att börja arbeta.

- 1 Tryck på **Stopp**-knappen för att öppna topplocket.



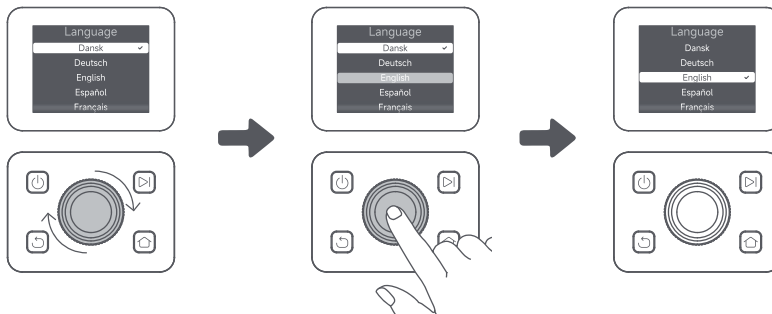
- 2 Tryck och håll in  på kontrollpanelen i 2 sekunder för att slå på roboten.

Obs: Roboten slås automatiskt på när den ansluts till laddstationen.



- 3 Välj det språk du föredrar

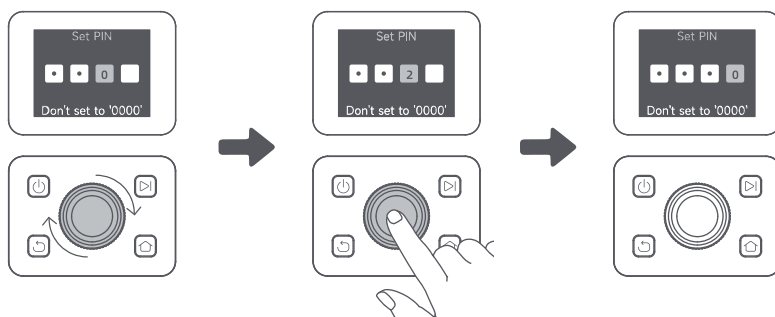
Vrid vredet medurs för att gå nedåt och moturs för att gå uppåt för att välja språk. Tryck på vredet för att bekräfta.



- 4 Ange PIN-kod

1. Vrid på vredet för att välja siffra från 0 till 9. Vrid det medurs för att öka antalet från 0 till 9 och vrid det moturs för att minska antalet. Tryck på vredet för att ställa in nästa siffra. För att ändra föregående siffra, vrid vredet moturs tills siffran blir 0 och fortsätt sedan att vrida det en gång till.

Viktigt: Ange inte PIN-koden till "0000".



2. Ange PIN-koden igen för att slutföra inställningen av PIN-koden.

Obs: De båda lösenorden stämmer inte överens, ange det nya lösenordet igen.

5 Anslut roboten till internet

Skanna QR-koden för att ladda ner Dreamehome-appen på din mobila enhet. Efter installationen kan du skapa ett konto och logga in.



Du kan också ladda ner Dreamehome-appen från App Store eller Google Play.



Roboten är utrustad med länkmодulen som stöder 4G-anlutning och inkluderar inbyggd GPS. Det rekommenderas dock att slutföra installationen av wifinätverket för bättre prestanda.

Innan nätverksinställningen:

- Kontrollera att roboten och din mobila enhet är anslutna till samma Wi-Fi-nätverk.
- Se till att din mobila enhet befinner sig inom **10 m** från roboten.
- Aktivera Bluetooth-funktionen på din mobila enhet.

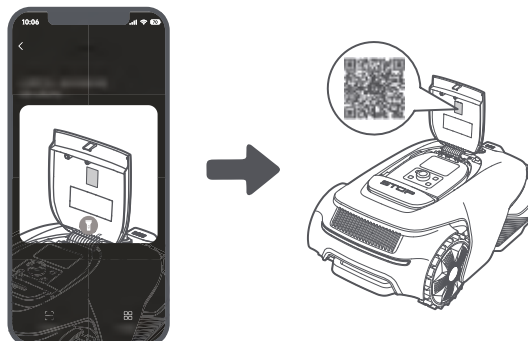
1. Öppna Dreamehome-appen.

2. Du kan ansluta via en av följande metoder:

a. Skanna QR-kod: Gå till **Anordning** och tryck på **Skanna QR-koden för att ansluta**. Skanna QR-koden som finns inuti robotens topplock för att ansluta.

b. Lägg till manuellt: Gå till **Anordning** och tryck på **Lägg till**. Välj sedan din robotmodell för att ansluta.

c. Automatisk upptäckt: Robot kommer att söka efter närliggande enheter. Tryck på din robot från listan över upptäckta enheter för att ansluta.

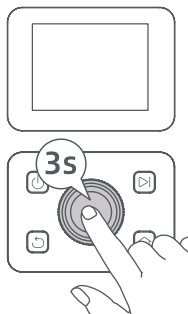


3. Följ instruktionerna i appen för att slutföra anslutningen till Wi-Fi-nätverket.

Viktigt: Se till att det aktuella Wi-Fi-nätverket är enkelbandsnätverket med 2,4 GHz-frekvens eller dubbelbandsnätverket med 2,4/5 GHz-frekvens.

Viktigt: Se till att ditt Wi-Fi-nätverk inte har en brandvägg och inte är krypterat. Annars kan nätverksinställningen misslyckas.

4. Håll vredet på kontrollpanelen intryckt i 3 sekunder. Roboten kommer att gå in i Bluetooth-parkopplingsläge.



5. Följ instruktionerna i appen för att slutföra parkopplingen.

Hur avbinder jag roboten?

Roboten kopplas automatiskt till Dreamehome-kontot när parkopplingen har lyckats. Varje enhet kan endast kopplas till ett konto. Den kan inte vara kopplad till ett annat konto samtidigt.

För att para ihop roboten med ett nytt konto måste du först avbinda den. För att avbinda den:

1. Öppna Dreamehome-appen. Gå till **Anordning**.
2. Om du har flera robotar kopplade till ditt Dreamehome-konto, svep åt vänster eller höger för att komma åt sidan för den robot du vill redigera.
3. Tryck på i det övre högra hörnet.
4. Välj **Radera**.

Hur delar du din robot?

1. Tryck på i det övre högra hörnet.
2. Välj **Dela enheten**.

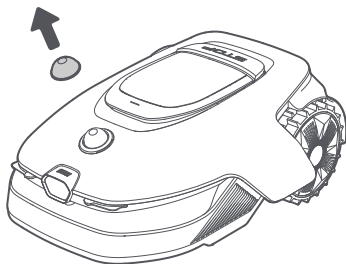
Hur loggar du ut från ditt Dreamehome-konto eller tar bort det?

1. Gå till **Mig** > **Konto**.
2. Välj **Logga ut** eller **Radera konto**.

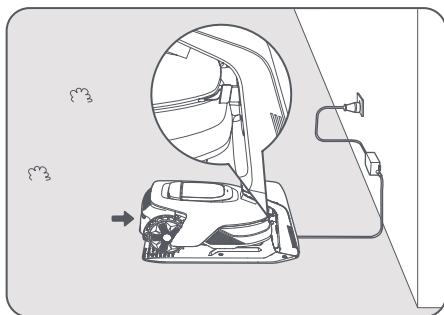
5 Kartlägg din trädgård

Kontrollera följande innan du börjar kartlägga:

- Batterinivån för roboten är mer än 50 %.
- LiDAR:s skyddshölje är borttaget.



- Det övre locket är stängt.
- Roboten dockar korrekt i laddstationen.



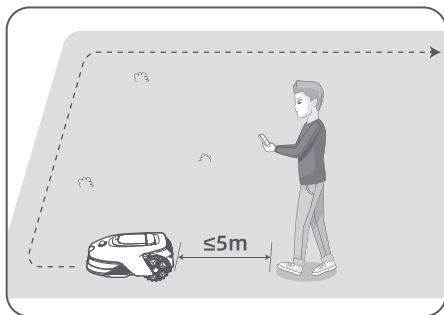
5.1 Skapa gränsen

Tänk på följande innan du påbörjar kartläggningen:

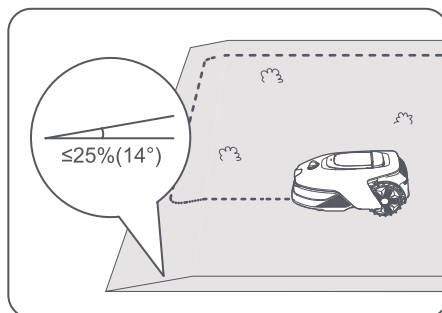
Viktigt: Flytta inte roboten manuellt när du skapar gränsen, annars kan mappningen misslyckas.

Viktigt: När kartläggningen har startat, ska du inte fjärrstyra robotens dockning i laddstationen förrän kartläggningen är klar. Annars kan LiDAR blockeras och kartläggningen misslyckas.

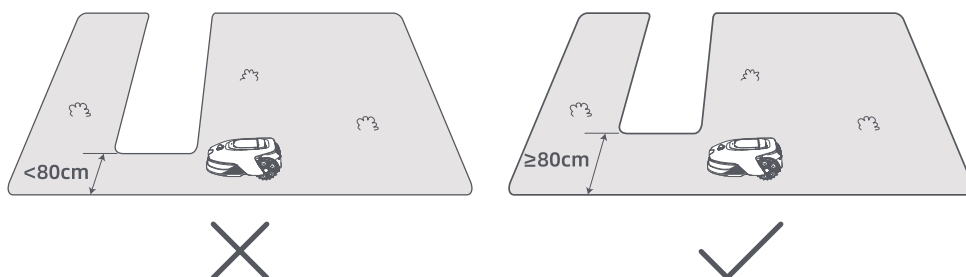
- Gå inom **5 m** bakom roboten under kartläggningen.



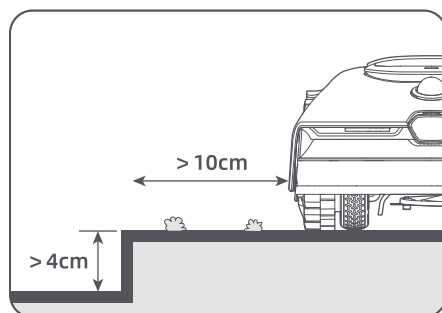
- Robot kan navigera i sluttningar med en lutning på upp till **50% (27°)**. För bättre klippresultat rekommenderas dock att hålla sluttningarna i arbetsområdena under **25% (14°)**.



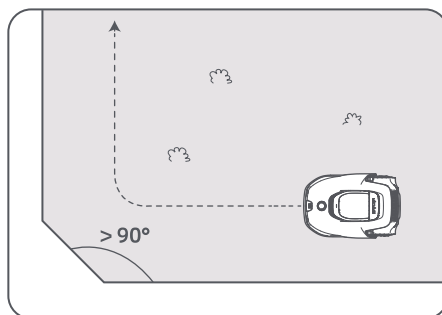
- För områden som är smalare än **80 cm**, ställ in dem som stigar för att låta roboten passera (se avsnitt 5.4: **Ange väg**).



- Om din gräsmatta är mer än **4 cm** högre än den angränsande marken, håll roboten minst **10 cm** från kanten. Om din gräsmatta är i nivå med den angränsande marken, kan roboten sträcka sig över omkretsen för optimala klippresultat längs kanterna.

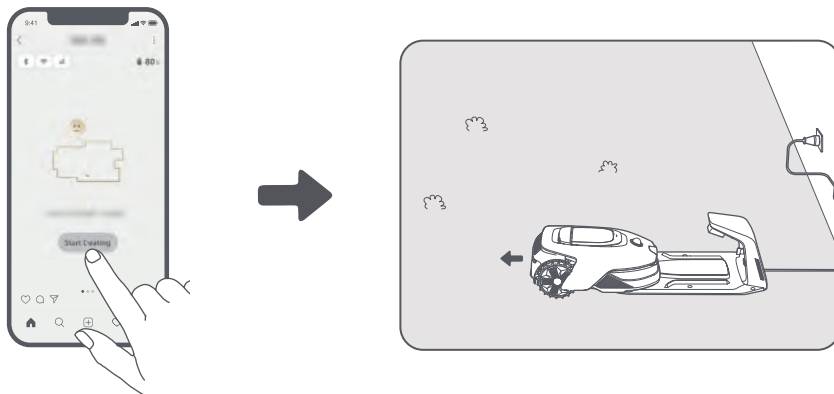


- När du skapar gränser på distans, se till att vridvinkeln är mer än **90°**. Vinklar mindre än 90° kan göra det svårt för roboten att uppnå en ren klippning.

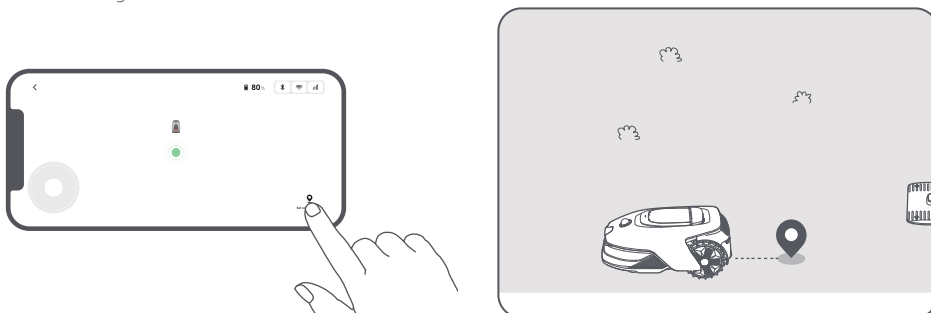


Starta Kartläggning:

1. Tryck på **Börja Skapa** via appen, så kontrollerar roboten status och kalibreras. Den lämnar automatiskt laddstationen för att utföra kalibreringen. Var försiktig.



2. Guida roboten på distans till kanten av din gräsmatta och tryck på **Ställ In Startpunkt** för att ställa in startpunkten för gränsen.



3. Fjärrstyr roboten för att flytta längs kanten av gräsmattan för att skapa arbetsområdet.

Automatisk Gränsdetektering

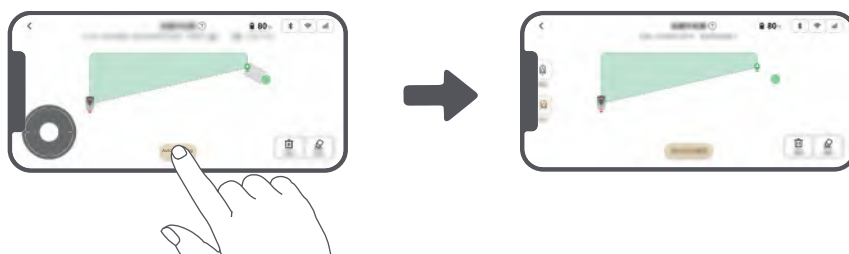
Driven av en avancerad AI-algoritm använder roboten sin främre kamera för att upptäcka gräsytor och icke-gräsområden, vilket gör att den kan identifiera gränser utan behov av manuell vägledning.

Efter att ha fjärrstyr roboten till gräsmattans kant och ställt in startpunkten kan du använda läget för **Automatisk Gränsdetektering**. Du kan välja om roboten ska korsa omkretsen för renare kantklippresultat eller hålla sig nära den för att undvika att fastna.

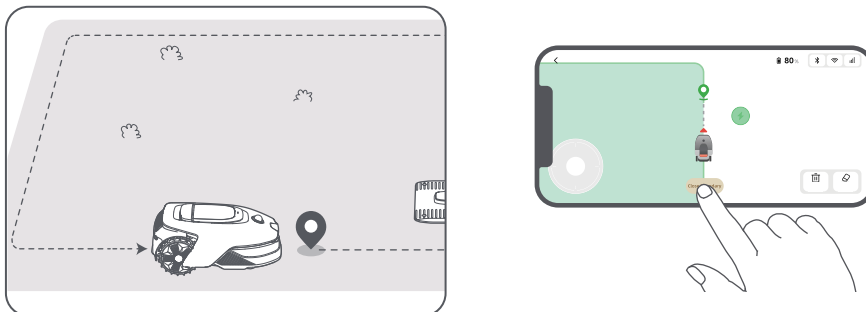
Vi rekommenderar att du följer roboten under kartläggningsprocessen. Om roboten inte lyckas upptäcka gränserna korrekt, kan du när som helst lämna läget för Automatisk Gränsdetektering och växla till fjärrkontroll.

Viktigt: Läget för Automatisk Gränsdetektering bör användas i dagsljus för att säkerställa god sikt. Undvik att använda denna funktion i dåligt ljus eller regn.

Viktigt: Se till att robotens frontkamera är ren och fri.

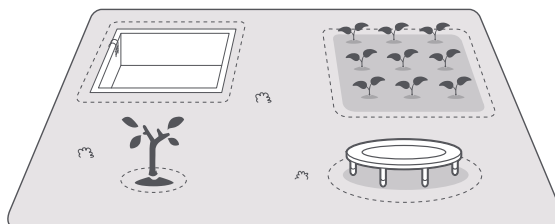


4. När roboten återvänder till inom **1 m** från startpunkten kan du trycka på **Stäng Gränsen** och gränsen kommer automatiskt att slutföras.



5.2 Ställ in förbjudet område

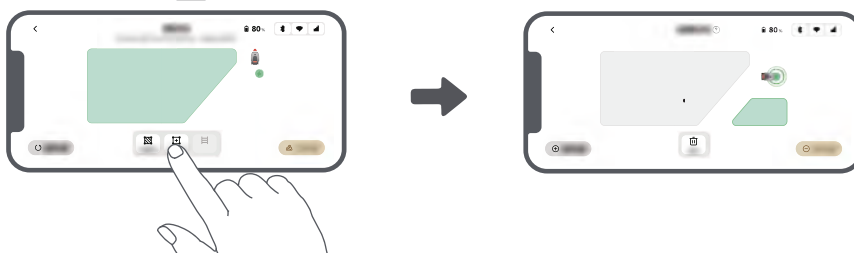
Även om roboten automatiskt kan undvika hinder är det fortfarande nödvändigt att skapa förbjudna områden med fallrisk som t.ex. simbassänger och sandlådor. För objekt som du vill skydda (t.ex. en blomsterrabatt, en studsmatta, ett grönsaksland eller en naken trädröt), kan du ange dem som förbjudna zoner. Du kan trycka på **Förbjudet område** i appen för att fortsätta skapa no-go-zoner. Alternativt kan du gå till  > **Kartredigering** för att skapa eller ta bort no-go-zoner när kartan är klar.



5.3 Skapa fler zoner och utöka befintliga zoner

• För att skapa fler zoner

Om din gräsmatta skiljs åt av vägar eller om du har flera isolerade gräsmattor kan du trycka på **Arbetsområde** i appen för att fortsätta skapa arbetsområdena via fjärrkontrollen. Du kan också lägga till, ta bort eller ändra zonerna i  > **Kartredigering** när kartan är klar.



• För att utöka befintliga zoner

För att utöka en befintlig zon, tryck på **Arbetsområde** i appen för att skapa det område du vill inkludera. Om de två områdena överlappar varandra kommer de att slås samman automatiskt. Alternativt kan du gå till  > **Kartredigering** > **Arbetsområde** efter kartläggningen är klar för att utöka en befintlig zon.

• För att separera och kombinera zoner

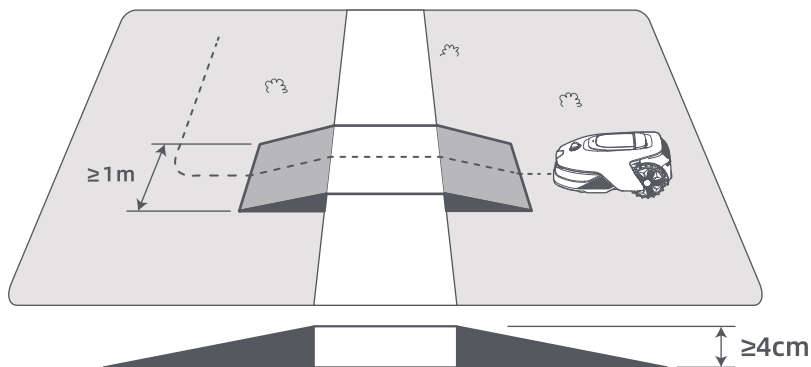
För att splitta en zon i mindre delar eller slå ihop zoner som delades upp i appen till en större, gå till  > **Kartredigering** > **Zoninställningar** och tryck på **Separera** eller **Kombinera** i appen.

5.4 Ange väg

Skapa en bana för att ansluta isolerade zoner. Isolerade zoner utan bana kommer att vara otillgängliga för roboten.

Obs: Som standard följer roboten bara en förinställd väg utan att klippa gräset.

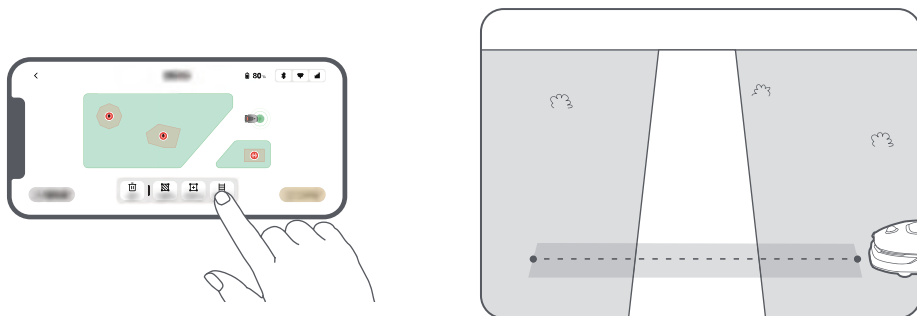
Viktigt: Om din gräsmatta delas av passager som är högre än **4 cm**, placera ett föremål med en lutning som är lika hög som passagen (t.ex. en ramp).



• För att koppla samman två isolerade arbetszoner

Skapa vägar för att förbinda isolerade områden, annars kommer de att vara otillgängliga för roboten. Tryck på **Väg** för att skapa en väg.

Viktigt: Se till att banans början och slut ligger inom arbetsområdet.

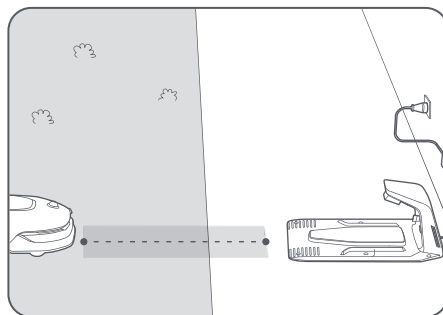
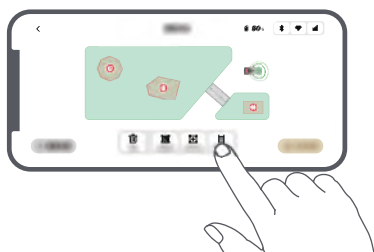


• För att koppla samman arbetsområdet och laddstationen

Om din laddstation inte finns i arbetsområdet, bör du skapa en väg för att ansluta den till arbetsområdet. Tryck på **Väg** för att skapa en rutt som gör det möjligt för roboten att återvända till laddstationen.

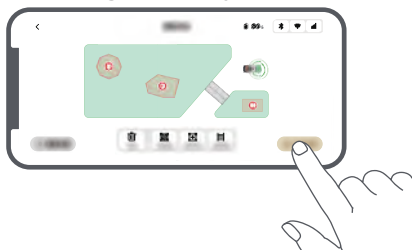
Viktigt: Se till att ena änden är inom arbetsområdet och den andra änden är precis framför laddstationen. Det är lämpligt att justera vägen med laddstationen.

Viktigt: Om du skapar banor för att ansluta arbetsområdet till laddstationen, ska du inte fjärrstyra robotens dockning i laddstationen. Annars kan LiDAR blockeras och kartläggningen misslyckas.



5.5 Slutför karta

Tryck på **Avsluta Karta** när arbetsområden, vägar och förbjudna zoner är färdiga.



5.6 Lägg till en andra karta

Om det inte finns någon väg mellan din fram- och baksida, kan du skapa en andra karta. Efter att ha slutfört den första kartan, tryck på **Lägg till karta** för att fortsätta skapa den andra. Alternativt kan du navigera till  > **Kartredigering** och trycka på **Lägg till karta** efter att kartläggningen är klar. När du har slutfört den andra kartan kan du växla mellan kartor via  > **Kartredigering**.

Obs: Efter att ha bytt karta kommer scheman och klippinställningar för den aktuella kartan att tillämpas.

Obs: Du kan köpa en extra laddstation att installera på den andra kartan för större bekvämlighet. Med en separat laddstation installerad på den andra kartan behöver du bara flytta roboten manuellt mellan de två kartorna.



6 Användning

6.1 Börja klippa för första gången

Tips före klippning:

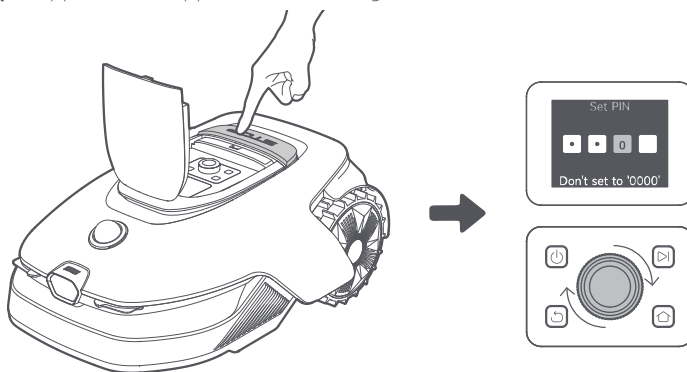
- Klipp gräset till en höjd av högst **10 cm** med en vanlig gräsklippare.
- Rensa bort hinder som skräp, lövhögar, leksaker, sladdar och stenar från gräsmattan. Se till att inga barn eller husdjur befinner sig på gräsmattan när roboten klipper den.
- Fyll igen hålen i gräsmattan.

- Ställ in dina klippinställningar i appen i förväg (t.ex. klippeffektivitet, klipphöjd och klippriktning).



a) Starta via kontrollpanelen

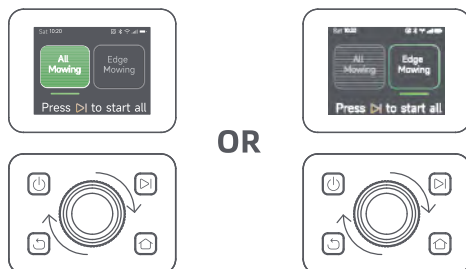
1. Tryck på **Stopp**knappen för att öppna locket och ange PIN-koden.



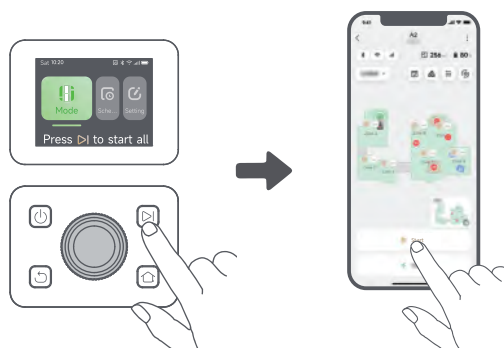
2. Välj " **Läge** " på displayen och tryck på vredet.



3. Vrid på vredet för att välja klippningsläge.



4. Tryck på ►-knappen och **stäng locket** inom 5 sekunder. Roboten lämnar laddstationen och börjar klippa hela området.



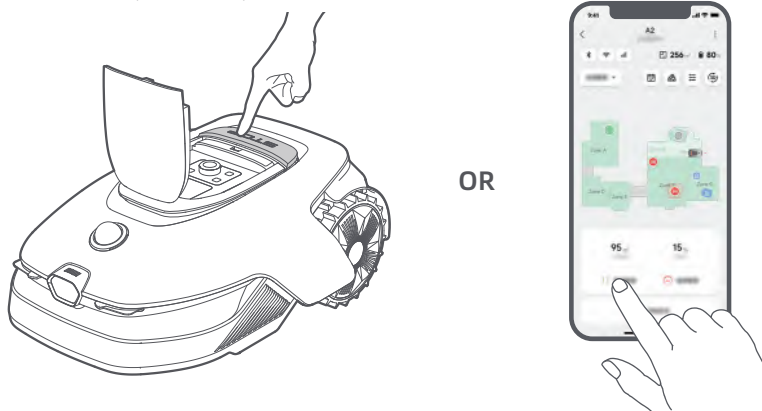
b) Starta via appen

1. Öppna appen.
2. Välj ett klippläge och tryck på **Börja** för att starta klippningen.

6.2 Pausa

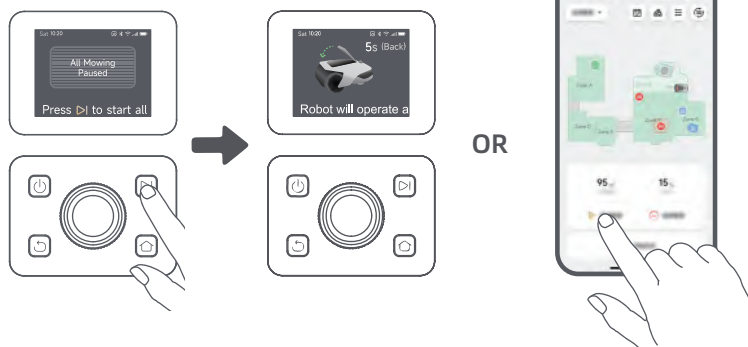
För att pausa den aktuella klippuppgiften kan du trycka på **stoppknappen** på roboten eller trycka på **Pausa** i appen.

Obs: Roboten kan inte startas direkt via appen efter att **Stopp**-knappen har tryckts. För att återuppta driften, ange din PIN-kod på kontrollpanelen.



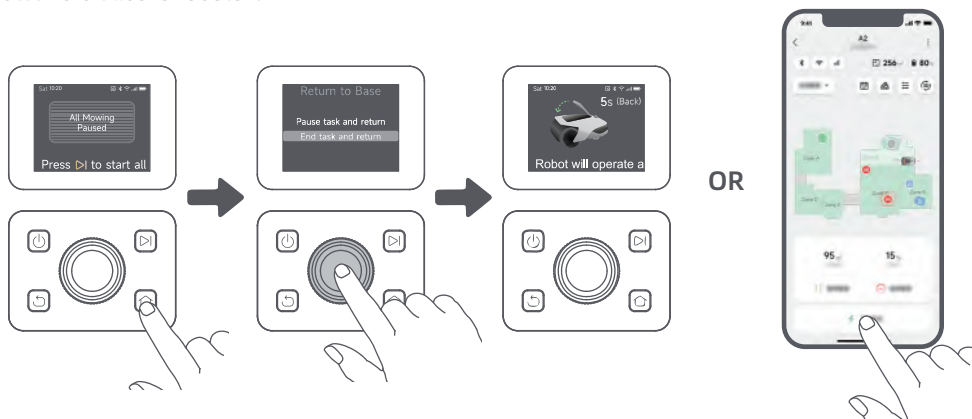
6.3 Fortsätt

För att återuppta uppgiften när roboten är pausad, tryck på ► knappen och **stäng locket** inom 5 sekunder. Roboten kommer att återuppta den föregående klippuppgiften. Du kan också trycka på **Fortsätt** i appen för att fortsätta gräsklippningen.



6.4 Återgå till laddstationen

För att skicka tillbaka roboten till laddstationen, tryck på  på kontrollpanelen. Bekräfta att den aktuella uppgiften pausas eller avbryts och **stäng sedan det övre locket** inom 5 sekunder. Roboten återvänder automatiskt till laddstationen för att ladda. Alternativt kan du välja **Börja återvända till stationen** i appen för att skicka tillbaka roboten.



7 Appen Dreamehome

Där du kan utforska mer

Dreamehome App är mer än en fjärrkontroll. Det finns många saker du kan göra via appen: slutföra olika inställningar på distans, utforska olika klipplägen, redigera kartan fritt och justera klippscheman.

7.1 Klipplingslägen

Roboten har olika gräsklipplingslägen. Du kan växla mellan lägena via appen, inklusive klippning av hela området, områdesklippning, kantklippning, platsklippning och manuellt läge.



7.2 Klippformer

Anpassa din gräsmatta genom att lägga till former via  > **Kartredigering** > **Former** i appen. Definierade former kommer att undantas från klippning i alla klipplingslägen. Du kan ändra deras position, storlek eller ta bort dem i **Former**.



7.3 EdgeMaster™ Bladskiva

EdgeMaster™ -bladskivan är utformad för att röra sig åt sidan när den når gräsets kanter, vilket säkerställer ett renare snitt. För att aktivera denna funktion, gå till  > **Inställningar för kantklippning** > **EdgeMaster™** i appen.



7.4 Schema

När den första kartan är klar skapar roboten automatiskt två veckovisa klippscheman beroende på gräsmattans storlek, vilka är " **Vår- & Sommarschema**" och " **Höst- & Vinterschema**". Du kan trycka på  i appen för att göra detaljerade schemainställningar. Med schemafunktionen kan du helt överlåta det dagliga gräsklippningsarbetet till roboten. Du behöver bara underhålla roboten regelbundet.

Obs: Om du är orolig för att roboten kan störa dig eller dina grannar när den arbetar autonomt under vissa timmar, kan du gå till **Inställningar > Stör ej** och ställa in **Stör ej**-tid i appen.



7.5 Barnlås

Om du är orolig för att barn kan använda roboten kan du gå till **Inställningar** och aktivera funktionen **Barnlås** i appen. Med den här funktionen aktiverad låses roboten om inga åtgärder utförs under 5 minuter.



7.6 Regnskydd

Om du är orolig för att svåra väderförhållanden kan påverka gräsklippningen kan du aktivera funktionen **Regnskydd** i **Inställningar** på kontrollpanelen eller i appen. När denna funktion är aktiverad pauser roboten automatiskt gräsklippningen och återgår till laddningsstationen när det regnar. Du kan ställa in tiden för regnskydd i appen.

Obs: Klippning av vått gräs kan skada din gräsmatta. Det är tillrådeligt att förlänga skyddstiden för att låta gräset torka innan du klipper igen. Standard skyddstiden är 3 timmar, och du kan öka den i appen.



7.7 Frostskydd

Om temperaturen sjunker under **6° C** kan gräsklippningen permanent skada gräset. Batteriet kommer inte att laddas som en säkerhetsåtgärd. För att förhindra detta kan du aktivera funktionen **Frostskydd** i **Inställningar**, antingen via kontrollpanelen eller appen. Detta kommer automatiskt att pausa klippningen och skicka roboten tillbaka till laddstationen när temperaturen faller under **6° C**. Roboten kommer att återuppta klippningen när temperaturen stiger över **11° C**.



7.8 Säkerhetsfunktioner

Roboten har flera stölskyddsfunktioner som drivs av den inbyggda GPS:en i Länkmodulen för ökad säkerhet. Dessutom kan frontkameran upptäcka mänsklig närvaro, vilket gör roboten till en effektiv trädgårdsvakt.



7.8.1 Lyftlarm

Med den här funktionen aktiverad kommer ett alarm att ljuda omedelbart när roboten lyfts, och roboten kommer att låsas. För att återuppta driften, ange först PIN-koden på roboten.



7.8.2 Larm om roboten befinner sig utanför kartan

Med denna funktion aktiverad kommer roboten att låsas och larmet går omedelbart om den befinner sig utanför kartan.



7.8.3 Plats i realtid

Du kan se robotens aktuella plats i Google Maps när denna funktion är aktiverad.



7.8.4 Larm för upptäckt av mänsklig närvaro

När den är aktiverad kommer roboten att meddela dig vid upptäckt av mänsklig närvaro.



7.8.5 Video i realtid

Tryck på  för att se ett live videoflöde från robotens främre kamera, vilket tillåter dig att övervaka din trädgård när som helst och var som helst.



7.8.6 Patrullera

Medan roboten är i standbyläge kan du skicka den för att patrullera särskilda gränser eller platser i din trädgård via appen. För åtkomst till denna funktion, navigera till  > **Patrullera**.



7.9 Anpassad laddningsperiod

För att anpassa robotens laddningsperiod till specifika timmar kan du aktivera funktionen **Anpassad laddningsperiod** via **Inställningar > Laddning** i appen. När funktionen är aktiverad kommer roboten att ladda sig själv till 20 % när batterinivån är låg, förutsatt att det inte finns några klippuppgifter. En full laddning kommer endast att ske under den angivna laddningsperioden. Du kan också anpassa **Batterinivå för automatisk laddning** och **Batterinivå för att återuppta uppgifter** för att ställa in de batterinivåer vid vilka roboten automatiskt återvänder till laddningsstationen eller återupptar oavslutade klippuppgifter.



Obs: Dreames utvecklingsteam kommer kontinuerligt att genomföra **OTA-uppdateringar (Over-the-Air)** och underhåll av den inbyggda programvaran och appen. Kontrollera om det finns uppdateringsmeddelanden eller aktivera funktionen **Automatisk uppdatering** för att hålla programvaran och appen uppdaterade och få tillgång till fler funktioner.

8 Underhåll

Rengör roboten regelbundet och byt ut slitna delar enligt frekvensen nedan för bättre prestanda och livslängd:

Komponent	Frekvens för utbyte
Blad	Var 6-8:e vecka eller tidigare
Rengöringsborste	Var 12:e månad eller tidigare

Obs: Du kan kontrollera den återstående tiden för knivarna och rengöringsborsten genom att navigera till **Inställningar > Förbrukningsvaror & Underhåll** i appen. Efter att ha bytt ut förbrukningsvarorna enligt anvisningarna går du till detaljsidan för förbrukningsvaran och trycker på **Jag har bytt ut den** för att återställa timern.

Obs: Om du har utsett områden i din trädgård för rutinmässig rengöring och service av roboten kan du ställa in Underhållspunkter på kartan genom att navigera till **Inställningar > Gå till Underhållspunkt > Redigera Punkt**. När underhållspunkterna är inställda kan du enkelt trycka på **Gå** för att dirigera roboten till de utpekade platserna för enkel service.

8.1 Rengöring

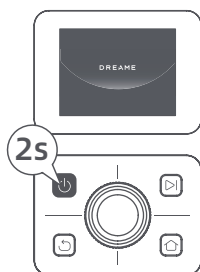
Rengör din robot regelbundet för att förhindra att gräsklipp och smuts samlas och täpper till knivskivan och drivhjulen, vilket kan påverka dess klipp-, docknings- och rörelseprestanda. Vi rekommenderar att använda ett rengöringskit, tillgängligt i lokala butiker eller online.

 **Varning:** Stäng av roboten och koppla bort laddstationen innan rengöring.

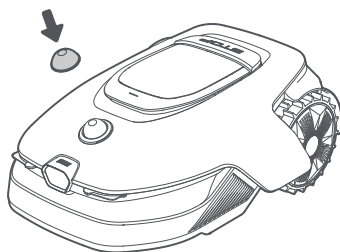
Försiktighet: Se till att LiDAR-skyddskåpan sitter på LiDAR innan du vänder roboten upp och ned för att undvika skador på LiDAR.

• **Huvuddel, chassi och bladskiva:**

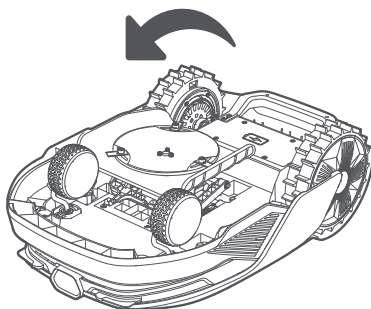
1. Stäng av roboten.



2. Sätt LiDAR-skyddskåpan på LiDAR-enheten.



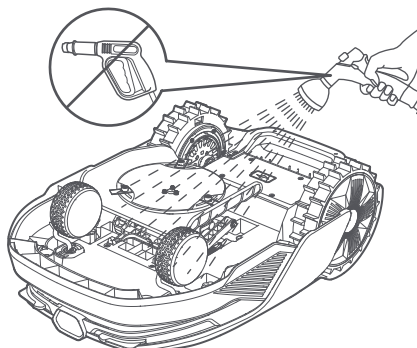
3. Vänd roboten upp och ned.



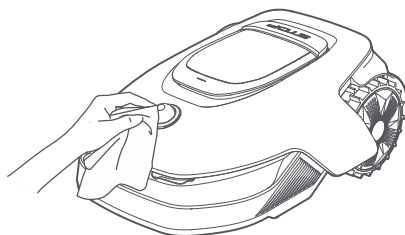
4. Rengör kroppen, bladskivan och chassiet på roboten med en slang.

⚠ Varning: Rör inte vid knivarna när du rengör chassit. Använd handskar vid rengöring.

Försiktighet: Använd inte högtryckstvätt för rengöring. Använd inte rengöringsmedel för rengöring.

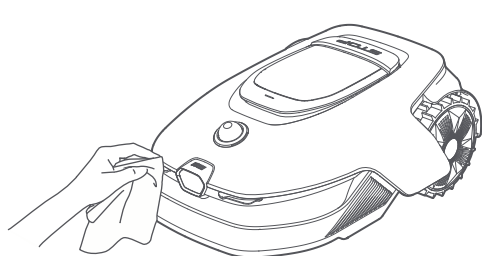


5. Använd en luddfri trasa till att noggrant rengöra LiDAR-sensorn.



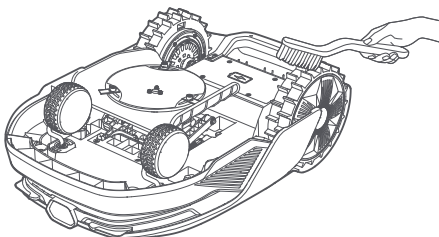
• **Laddningskontakter och frontkamera:**

Använd en ren trasa för att rengöra laddningskontakterna på roboten och laddstationen och rengör också frontkameran. Håll laddningskontakterna och frontkameran torra efter rengöring.



• **Drivhjul:**

Använd en borste för att ta bort lera från hjulen för att säkerställa bra grepp.



8.2 Byte av komponenter

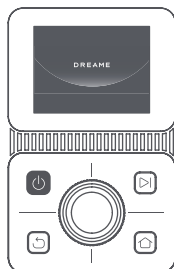
• **Byte av knivblad**

Byt ut knivbladen regelbundet för att hålla knivarna vassa. Vi rekommenderar att du byter ut knivarna var **6-8:e vecka** eller tidigare. Använd endast originalknivar från Dreame.

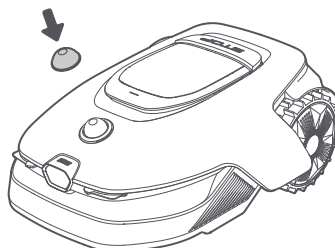
⚠ Varning: Stäng av roboten och använd skyddshandskar innan du byter knivarna.

Obs: Byt ut alla tre knivbladen samtidigt för att säkerställa ett balanserat skärsystem.

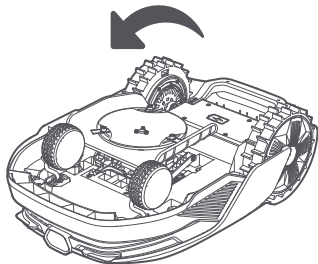
1. Stäng av roboten.



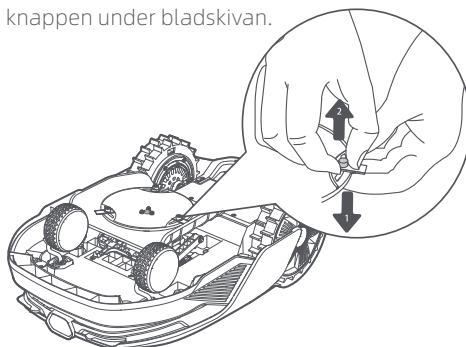
2. Kontrollera att LiDAR-skyddsskåpan sitter på.



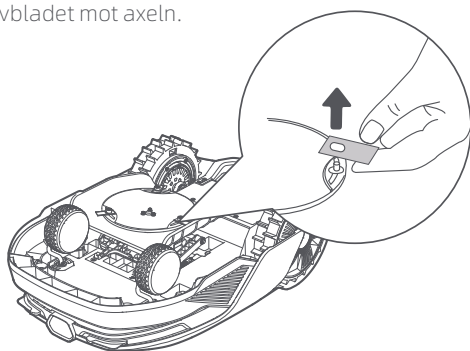
3. Placera roboten på ett mjukt underlag och vänd den upp och ned.



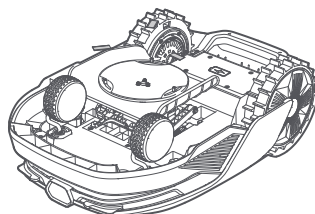
4. Ta bort hållaren genom att trycka på knappen under bladskivan.



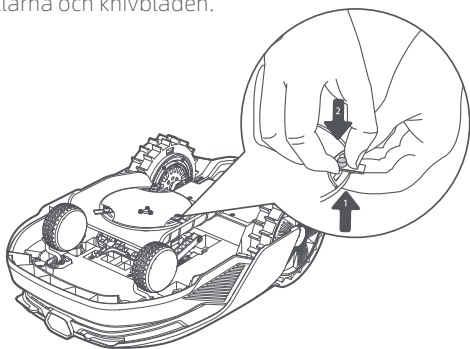
5. Ta bort knivbladet genom att rikta in hålet på knivbladet mot axeln.



6. Ta bort de 3 knivbladen och hållarna.



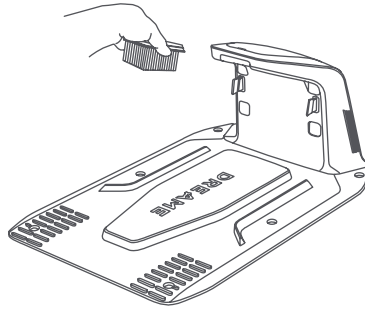
7. Tryck på knappen under bladskivan och rikta in hålet i hållaren med axeln för att fästa hållarna och knivbladen.



8. Se till att knivbladen kan rotera fritt.

• Byte av rengöringsborste

När rengöringsborsten för LiDAR-sensorn är sliten kan dess borst lossna eller försämrats, vilket påverkar rengöringseffekten. Byt ut rengöringsborsten regelbundet för att bibehålla ett bra rengöringsresultat. Det rekommenderas att byta rengöringsborsten var **12:e månad** eller tidigare.



9 Batteri

Ladda roboten var **6:e månad** för att skydda batteriet vid långtidsförvaring. Batteriskador som orsakas av överurladdning täcks inte av den begränsade garantin. Ladda inte batteriet vid en omgivningstemperatur **över 45 ° C** eller **under 6 ° C**. Temperaturen vid långtidsförvaring av batteriet ska vara **mellan -10 och 35 ° C**. För att minimera skadorna rekommenderas att batteriet förvaras i en temperatur **mellan 0 och 25 ° C**. **Obs:** Livslängden på robotens batteri beror på användningsfrekvens och antal drifttimmar. Om batteriet är skadat eller inte kan laddas, kassera det föråldrade eller defekta batteriet enligt gällande riktlinjer. Följ lokala bestämmelser för återvinning.

Laddningsläge med låg effekt:

När laddningsläget med låg effekt är aktiverat inaktiveras funktioner som inte är relaterade till laddningen. (Display och nätverk kommer att stängas av.)

- För att aktivera lågströmsladdningsläge, tryck och håll ned ►-knappen och ⏏-knappen samtidigt, och tryck på ↺-knappen 5 gånger snabbt samtidigt. Du kommer att höra en röstprompt: laddningsläge med låg effekt är på.
- För att inaktivera lågströmsladdningsläge, starta om roboten eller tryck snabbt 5 gånger på ⏏-knappen.

10 Vinterförvaring

• Roboten

1. Ladda batteriet helt innan du stänger av roboten.
2. Rengör roboten noggrant innan den ställs undan för vinterförvaring.
3. Sätt på LiDAR-skyddskåpan.
4. Förvara roboten inomhus på en torr plats, vid en temperatur **över 0 ° C**.

• Laddningsstation

Koppla ur laddstationen och förvara den på en torr och sval plats, skyddad från direkt solljus.

Obs: Efter vinterförvaring, installera laddstationen igen och placera roboten i den för att ladda. Om du installerar laddstationen på en annan plats kommer roboten automatiskt att uppdatera stationens plats så snart den laddas och lämnar stationen. Om du stöter på positioneringsfel på grund av stora förändringar i din trädgård rekommenderas det att kartlägga området på nytt.

11 Transport

För långdistans transport, se till att roboten är avstängd. Det rekommenderas att använda den ursprungliga förpackningen. Sätt på LiDAR-skyddet.

⚠ Varning: Vänligen stäng av roboten innan du transporterar den.

⚠ Varning: Lyft roboten i det bakre handtaget och håll bladskivan borta från kroppen.

12 Felsökning

Problem	Orsak	Lösning
Roboten är inte ansluten till appen.	1. Roboten är inte inom WiFi-signaltäckningen eller Bluetooth-området. 2. Roboten är avstängd eller startas om.	1. Kontrollera att roboten är påslagen. 2. Kontrollera att routern fungerar. 3. Gå närmare roboten för att upprätta en Bluetooth-anslutning.
Roboten upplyft.	Hjulet står inte på marken.	1. Sätt tillbaka roboten på plan mark. 2. Ange PIN-koden på roboten och bekräfta. 3. Roboten kan inte korsa föremål som är högre än 4 cm. Håll marken jämn även där den arbetar.
Roboten lutad.	Roboten lutar mer än 37° .	1. Sätt tillbaka roboten på plan mark. 2. Ange PIN-koden på roboten och bekräfta. 3. Roboten kan inte klättra upp i sluttningar som är större än 50% (27°).
Roboten har fastnat.	Roboten har fastnat och kan inte ta sig loss.	1. Ta bort omgivande hinder och försök sedan igen. 2. Flytta roboten manuellt till en platt och öppen plats i karten och försök starta uppgiften igen. Om du fortfarande stöter på detta problem, försök igen när roboten är i laddstationen. 3. Kontrollera om det finns hål i marken. Fyll i hålen innan du klipper för att förhindra att roboten fastnar. 4. Kontrollera om det omgivande gräset är högre än 10 cm. Du kan justera Hinder Undvikande höjd eller använda en vanlig gräsklippare för att klippa gräsmattan i förväg för att förhindra att roboten fastnar. 5. Om roboten ofta fastnar på den här platsen kan du ställa in den som ett förbjudet område.
Fel på vänster/höger bakhjul.	Bladskivan kan inte rotera normalt eller så är det något fel på skärmotorn.	1. Rengör de bakre hjulen och försök sedan igen. 2. Om felet kvarstår kan du försöka starta om roboten. 3. Kontakta kundservice om felet kvarstår.
Bladskivan kan inte rotera.	Bladskivan kan inte rotera normalt eller så är det något fel på skärmotorn.	1. Rengör bladskivan och försök sedan igen. 2. Kontrollera om det omgivande gräset är högre än 10 cm. Du kan klippa gräsmattan i förväg med hjälp av en vanlig gräsklippare för att förhindra att bladskivan blockeras av högt gräs. 3. Kontrollera om det finns vatten under knivdisken. Flytta i så fall roboten till en torr plats och försök sedan igen. 4. Om felet kvarstår kan du försöka starta om roboten. 5. Kontakta kundservice om felet kvarstår.
Bladskivan lyckas inte röra sig upp eller ner.	Bladskivan lyckas inte röra sig upp eller ner.	1. Rengör knivdisken och försök sedan igen. 2. Om detta fel upprepar sig, försök starta om roboten. 3. Kontakta kundservice om felet kvarstår.
Bladskivan kan inte röra sig åt sidan.	Bladskivan kan inte röra sig åt sidan.	1. Rengör klippsystemet och ta bort skräp eller främmande föremål.

Problem	Orsak	Lösning
		2. Om du fortsätter att stöta på detta fel kan du först inaktivera EdgeMaster™-funktionen. 3. Om problemet kvarstår, vänligen kontakta kundtjänst.
Fel på stötfångaren.	Sensorn för den främre stötfångaren aktiveras konstant.	1. Kontrollera om roboten har fastnat någonstans. 2. Knacka försiktigt på stötfångaren och se till att den studsar tillbaka. 3. Om felet kvarstår kan du försöka starta om roboten. 4. Kontakta kundservice om felet kvarstår.
Laddningsfel.	Roboten dockas i laddstationen, men laddningsströmmen eller laddningsspänningen är inte korrekt.	1. Kontrollera om laddningsstationen är korrekt ansluten till strömmen. 2. Kontrollera om laddningskontakterna på roboten och laddstationen är rena. 3. När kontrollen är klar kan du försöka docka roboten i laddstationen igen. 4. Kontakta kundservice om felet kvarstår.
Batteritemperaturen är för hög.	Batteritemperaturen är $\geq 60^{\circ}\text{C}$.	1. Använd roboten där omgivningstemperaturen är lägre än 40°C . Du kan vänta tills batteritemperaturen sjunker automatiskt. 2. Du kan stänga av roboten och starta om den efter ett tag. 3. Kontakta kundservice om felet kvarstår.
Batteritemperaturen är hög.	Batteritemperaturen är $\geq 45^{\circ}\text{C}$.	1. Laddning kan misslyckas när batteritemperaturen är över 45°C . 2. Använd roboten där omgivningstemperaturen är lägre än 40°C .
Batteritemperaturen är låg.	Batteritemperaturen är $\leq 6^{\circ}\text{C}$.	1. Laddning kan misslyckas när batteritemperaturen är under 6°C . 2. Använd roboten där omgivningstemperaturen är över 6°C .
LiDAR är blockerad.	LiDAR är blockerad (t.ex. LiDAR-skyddskåpan är inte borttagen).	1. Ta bort skyddslocket till lidar och försök sedan igen. 2. Om lidar ovanpå roboten är mycket smutsig rengör du den med en luddfri trasa. Försök sedan igen.
Lidar fungerar inte.	Lidar är mycket smutsig eller så har ett sensorfel inträffat.	1. Kontrollera om lidar är smutsig. Rengör den vid behov och försök sedan igen. 2. Om felet kvarstår kan du försöka starta om roboten. 3. Om problemet kvarstår kontaktar du kundservice.
LiDAR är smutsig.	LiDAR är smutsig.	Torka av LiDAR-sensorn ovanpå roboten med en ren trasa. Håll LiDAR torr efter rengöring.
LiDAR-temperaturen är hög.	LiDAR-temperatur är $\geq 80^{\circ}\text{C}$.	1. Roboten kommer automatiskt att försöka återvända till laddstationen för att svalna. 2. Se till att roboten arbetar vid en omgivningstemperatur under 40°C . 3. Placera roboten i ett skuggigt, svalt och välventilerat område. Larmet slutar när temperaturen sjunker till ett normalt intervall. 4. Roboten återupptar automatiskt driften när larmet slutar.

Problem	Orsak	Lösning
		5. Om problemet kvarstår, kontakta eftermarknadsservice.
LiDAR-temperaturen är för hög.	LiDAR-temperatur är $\geq 90^{\circ}\text{C}$.	1. LiDAR är avstängd på grund av höga temperaturer. 2. Se till att roboten arbetar vid en omgivningstemperatur under 40°C. 3. Placera roboten i ett skuggigt, svalt och välventilerat område. Larmet slutar när temperaturen sjunker till ett normalt intervall. 4. Om problemet kvarstår, kontakta eftermarknadsservice.
Roboten är vilse.	Positioneringen är förlorad.	1. Kontrollera om LiDAR på ovansidan av roboten är smutsig. Smuts kommer att påverka positioneringen. 2. Flytta roboten manuellt till en öppen plats i kartan och försök starta uppgiften igen. 3. Om positioneringen inte återställs kan du fjärrstyra roboten tillbaka till laddstationen via appen och sedan starta gräsklippningen.
Fel på sensorn.	Fel på sensorn.	1. Starta om roboten och försök igen. 2. Kontakta kundservice om felet kvarstår.
Roboten är i förbjudet område.	Roboten är i förbjudet område.	1. Flytta roboten från no-go-zonen och försök sedan igen. 2. Fjärrstyr roboten med appen för att flytta bort den från no-go-zonen och försök sedan igen.
Roboten befinner sig utanför kartan.	Roboten befinner sig utanför kartan.	1. Flytta roboten manuellt så att den hamnar innanför kartans gräns. Försök sedan igen. 2. Fjärrstyr roboten tillbaka till kartområdet via appen och försök sedan igen.
Nödstopp är aktiverat.	Stoppknappen på roboten trycks in.	Ange PIN-koden på roboten och bekräfta
Lågt batteri. Roboten stängs snart av.	Batterinivån är $\leq 10\%$.	Docka roboten i laddstationen för laddning.
Roboten är utanför kartan. Risk för stöld.	Roboten är utanför kartan.	1. Ange PIN-koden på roboten och bekräfta. 2. Du kan inaktivera Utanför kartan-larmet i Inställningar i appen.
Misslyckades med att återvända till laddstationen.	Roboten hittar inte laddstationen när den återvänder till laddstationen.	1. Kontrollera om det finns hinder som blockerar roboten. Ta bort hindren och försök igen. 2. Fjärrstyra roboten tillbaka till laddstationen via appen.
Misslyckades med att docka i laddstationen.	Roboten hittar laddstationen men lyckas inte docka.	1. Kontrollera om de reflekterande filmerna på laddstationen är smutsiga eller blockerade. 2. Kontrollera om det finns hinder framför laddstationen. 3. Kontrollera om laddstationen har flyttats. 4. Kontrollera om bottenplattan är täckt med tjock lera. 5. Kontrollera om stationen står på en sluttning. 6. Kontrollera om stationen har ström. 7. Hjälp roboten att docka i stationen med fjärrkontrollen eller manuellt.

Problem	Orsak	Lösning
Positioneringen misslyckades.	Positioneringen misslyckas när roboten försöker starta en klippuppgift.	1. Kontrollera om lidar'en kan vara blockerad. Flytta roboten manuellt till en platt och öppen plats inom kartan och försök starta uppgiften igen. 2. Om du fortsätter att stöta på detta fel, försök igen efter att roboten har dockat i stationen.
Otillräckligt utrymme för att svänga framför stationen.	Otillräckligt utrymme för att svänga framför stationen.	1. Om stationen är placerad vid kanten av kartan eller inuti den, se till att det finns minst 1 m fritt utrymme mellan den främre delen av stationens bottenplatta och kartans gräns; annars kanske roboten inte kan svänga. 2. Flytta stationen, eller ändra kartan i Kartredigering.
Vägen är blockerad.	Vägen är blockerad.	1. Kontrollera om en förbjuden zon är inställd på vägen. 2. Kontrollera om det finns hinder som blockerar roboten. 3. Om roboten fortfarande inte kan passera, ta bort vägen i Kartredigering och ställ in en ny.
Den främre kameran är smutsig.	Den främre kameran är smutsig.	Torka av främe kameran med en ren trasa.
Det är ett problem med den främre kameran.	Det är ett problem med den främre kameran.	1. Torka av främe kameran med en ren trasa. 2. Prova att starta om roboten. 3. Om problemet kvarstår, vänligen kontakta kundtjänst.
Främre kamera blockerad.	Främre kamera blockerad.	Torka av främe kameran med en ren trasa.
Gränsdetekteringsfel uppstår under automatisk kartläggning.	Gränsdetekteringsfel uppstår under automatisk kartläggning.	1. Se till att ljusförhållandena är lämpliga, varken för ljusa eller för svaga. 2. Bekräfta att vädret är klart, undvik dimma eller regn. 3. Se till att robotens frontkamera är ren och fri. 4. Se till att markytan är jämn, eftersom gupp kan påverka upptäckt. 5. Om gränsdetektering fortsätter att misslyckas, växla till fjärrkontrolläge för kartläggning.

13 Specifikationer

Grundläggande information	Produktnamn	Dreame Robotgräsklippare A2
	Varumärke	Dreame
	Modell	MXXA8210
	Mått	666 × 444 × 273 mm
	Vikt (inklusive batteri)	16,4 kg
Klippning	Rekommenderad arbetskapacitet	3.000 m ²
	Klippeffektivitet	Standard: 1.000 m ² /dag Effektivitet: 2.000 m ² /dag
	Klipphöjd	30–70 mm
	Klippbredd	22 cm
	Laddningstid ^[2]	65 min
Buller	Ljudkraftnivå LWA	54 dB(A)
	Ljudeffekt osäkerheter KWA	3 dB(A)
	Ljudtryck nivå LpA	46 dB(A)
	Ljudtryck osäkerheter KpA	3 dB(A)
Arbetsmiljö	Drifttemperatur	0~50° C Rekommenderat: 10~35° C
	Temperatur vid långvarig lagring	-10~35° C Rekommenderad: 0~25° C
	IP-klassificering	Robotgräsklippare: IPX6 Laddstation: IPX4 Strömförsörjning: IP67
	Maximal lutning för klippområde	50% (27°)
Anslutnings- möjligheter	Bluetooth-frekvens	2400,0–2483,5 MHz
	Maximal RF-effekt	802.11b:16±2dBm(@11Mbps) 802.11g:14±2dBm(@54Mbps) 802.11n:13±2dBm(@HT20,HT40) Bluetooth: 7.49dBm
	Wi-Fi	Wi-Fi 2,4 GHz (2400–2483,5M)
	Länktjänsten ^[3]	LTE-FDD: B1/3/7/8/20/28A LTE-TDD: B38/40/41
	GNSS	GPS/GLONASS/BDS/Galileo/QZSS

Drivmotor	Körhastighet med fjärrkontroll	0,45 m/s–0,8 m/s
	Körhastighet vid klippning	Standard: 0,35 m/s Effektivitet: 0,6 m/s
	Motortyp	Navmotor
Skärande motor	Hastighet	2200 v/min
Batteri (robot)	Batterimodell	MBPA14
	Batterityp	Litiumjonbatteri
	Nominell kapacitet	5000 mAh
	Nominell spänning	18 V DC
Strömförsörjning	Laddarmodell	MPAA10
	Ingångsspänning	100~240 V AC
	Utgångsspänning	20 V DC
	Utström	3 A
Laddstation	Laddningsstationsmodell	MCA10
	Ingångsspänning	20 V DC
	Utgångsspänning	20 V DC
	Ingångsström	3 A
	Utström	3 A
Tillbehör	Reservblad och hållare	81
	Bladmodell	MBKA10/MQBA10

[2] Laddningstid gäller när roboten automatiskt återvänder till laddningsstationen vid låg batterinivå.

[3] Länder/regioner som omfattas: Albanien, Andorra, Österrike, Belgien, Bosnien och Hercegovina, Bulgarien, Kroatien, Cypern, Tjeckien, Danmark, Estland, Finland, Frankrike, Tyskland, Grekland, Guernesey, Ungern, Island, Irland, Italien, Kosovo, Lettland, Liechtenstein, Litauen, Luxemburg, Makedonien, Malta, Moldavien, Monaco, Montenegro, Nederländerna, Norge, Polen, Portugal, Rumänien, Serbien, Slovakien, Slovenien, Spanien, Sverige, Schweiz, Storbritannien, Ukraina.

Obs: Specifikationerna kan komma att ändras eftersom vi ständigt förbättrar vår produkt. Besök vår webbplats på <https://global.dreametech.com> för den senaste informationen.

Standarder	Band	Uplink (MHz)	Downlink (MHz)	Max RF uteffekt	GNSS	Frekvensband
LTE	1	1920 - 1980	2110 - 2170	23 ± 2	GPS/ GLONASS/ BDS/ Galileo/ QZSS	1559 - 1592 MHz
	3	1710 - 1785	1805 - 1880	23 ± 2		
	7	2500 - 2570	2620 - 2690	23 ± 2		
	8	880 - 915	925 - 960	23 ± 2		
	20	832 - 862	791 - 821	23 ± 2		
	28	703 - 748	758 - 803	23 ± 2		
	38	2570 - 2620	2570 - 2620	23 ± 2		
	40	2300 - 2400	2300 - 2400	23 ± 2		
	41	2496 - 2690	2496 - 2690	23 ± 2		
GSM	3	1710 - 1785	1805 - 1880	30 ± 2		
	8	880 - 915	925 - 960	23 ± 2		
WCDMA	1	1920 - 1980	2110 - 2170	23 ± 2		
	8	880 - 915	925 - 960	23 ± 2		

[2] Laddningstid gäller när roboten automatiskt återvänder till laddningsstationen vid låg batterinivå.

[3] Länder/regioner som omfattas: Albanien, Andorra, Österrike, Belgien, Bosnien och Hercegovina, Bulgarien, Kroatien, Cypern, Tjeckien, Danmark, Estland, Finland, Frankrike, Tyskland, Grekland, Guernesey, Ungern, Island, Irland, Italien, Kosovo, Lettland, Liechtenstein, Litauen, Luxemburg, Makedonien, Malta, Moldavien, Monaco, Montenegro, Nederländerna, Norge, Polen, Portugal, Rumänien, Serbien, Slovakien, Slovenien, Spanien, Sverige, Schweiz, Storbritannien, Ukraina.

Obs: Specifikationerna kan komma att ändras eftersom vi ständigt förbättrar vår produkt. Besök vår webbplats på <https://global.dreametech.com> för den senaste informationen.

Oversettelse av den opprinnelige brukermanualen

Innholdsfortegnelse

1 Sikkerhetsinstruksjoner	P127
2 Produktintroduksjon	P131
3 Installasjon	P135
4 Forberedelse for første gangs bruk	P137
5 Kartlegging av hagen din	P143
6 Drift	P148
7 Dreamehome-appen	P151
8 Vedlikehold	P154
9 Batteri	P158
10 Vinterlagring	P158
11 Transport	P158
12 Feilsøking	P159
13 Spesifikasjoner	P163

1 Sikkerhetsinstruksjoner

1.1 Generelle sikkerhetsinstruksjoner

- Les og forstå brukerhåndboken nøye før du begynner å bruke produktet.
- Bruk kun det utstyret som er anbefalt av Dreame sammen med produktet. Enhver annen bruk er feil.
- La aldri barn være i nærheten eller leke med maskinen når den er i drift.
- Bruk aldri produktet i områder der folk ikke er klar over dens tilstedeværelse.
- Når du kjører produktet manuelt med Dreamehome-appen, ikke løp. Gå alltid, se hvor du trækker i bakker og oppretthold balansen til enhver tid.
- Unngå å bruke produktet når det er mennesker i arbeidsområdet, spesielt barn eller dyr.
- Dersom du bruker produktet i offentlige områder, plasser advarselsskilt rundt arbeidsområdet med følgende tekst: "Advarsel! Automatisk gressklipper! Hold deg unna maskinen! Overvåk barn!"
- Bruk solid fotteøy og lange bukser når du bruker produktet.
- For å forhindre skade på produktet og ulykker som involverer kjøretøy eller enkeltpersoner, angi aldri arbeidsområder eller transportbaner over offentlige veier.
- Aldri berør bevegelige farlige deler, for eksempel bladskiven, før den har stoppet fullstendig.
- Søk medisinsk hjelp i tilfelle skader eller ulykker.
- Sett produktet til **AV** før du fjerner blokkeringer, utfører vedlikehold eller undersøger produktet. Dersom produktet vibrerer unormalt, inspiser det for skade før du starter det på nytt. Ikke bruk produktet hvis noen av delene er defekte.
- Ikke installer hovedkabelen i områder der produktet skal klippe. Følg de medfølgende instruksjonene for kabelinstallasjon.
- Bruk kun ladestasjonen som er inkludert i pakken for å lade produktet. Feil bruk kan føre til elektrisk støt, overoppheting eller etsende væskelekkasje fra batteriet. Ved elektrolyttlekkasje, skyll med vann eller nøytraliseringsmiddel, og søk medisinsk hjelp hvis den etsende væsken kommer i kontakt med øynene.
- Når du kobler hovedkabelen inn i strømmuttaket, bruk en reststrømenhet (RCD) med en maksimal trippestrøm på 30 mA.
- Bruk kun originale batterier anbefalt av Dreame. Produktets sikkerhet kan ikke garanteres med ikke-originale batterier. Ikke bruk ikke-ladbare batterier.
- Hold skjøteledningene unna bevegende farlige deler for å unngå skade på ledningene som kan føre til kontakt med strømførende deler.
- Illustrasjonene som brukes i dette dokumentet er kun for referanse. Vennligst referer til de faktiske produktene.
- Barn, personer med reduserte fysiske, sensoriske eller mentale evner eller manglende erfaring og kunnskap eller personer som er ukjente med disse instruksjonene kan ikke tillates å bruke maskinen. Lokale forskrifter kan begrense operatørens alder.
- Ikke koble til eller berør en skadet kabel før den er frakoblet strømmuttaket. Hvis kabelen blir skadet under drift, ta pluggen ut av strømmuttaket. En slitt eller skadet kabel øker risikoen for elektrisk støt og bør erstattes av tjenestepersonell.
- Ikke skyv produktet kraftig eller raskt, siden dette kan skade produktet.
- For å opprettholde overensstemmelse med kravet til RF-eksponering, bør en separasjonsavstand på 35 cm mellom enheten og mennesket opprettholdes.
- Bruk bare den avtakbare strømforsyningsenheten som fulgte med dette apparatet for å lade opp batteriet.

1.2 Sikkerhetsinstruksjoner for installasjon

- Unngå installering av ladestasjonen i områder der folk kan snuble over den.
- Ikke installer ladestasjonen i områder der det er fare for stillestående vann.
- Ikke installer ladestasjonen, inkludert ethvert tilbehør, innen 60 cm fra brennbart materiale. Funksjonsfeil eller overoppheting av ladestasjonen og strømforsyningen kan utgjøre brannfare.

1.3 Sikkerhetsinstruksjoner for drift

- Hold hendene og føttene dine unna de roterende knivbladene. Aldri plasser hendene eller føttene dine nær eller under produktet når det er slått på.
- Hverken løft eller flytt produktet når det er slått på.
- Benytt parkeringsmodus eller sett produktet til **AV** når det er mennesker, spesielt barn eller dyr, i arbeidsområdet.
- Sørg for at det ikke er noen gjenstander som steiner, grener, verktøy eller leker på plenen. Ellers kan bladene bli skadet når de kommer i kontakt med et objekt.
- Stil aldri gjenstander oppå produktet eller ladestasjonen.
- Bruk aldri produktet dersom **STOPP**-knappen ikke fungerer.
- Unngå kollisjoner mellom produktet og mennesker eller dyr. Dersom en person eller et dyr kommer inn i banen til produktet, stopp det umiddelbart.
- Still alltid produktet til **AV** når det ikke er i drift.
- Bruk aldri produktet samtidig som en popup-sprinkler. Bruk tidsplanfunksjonen for å sikre at produktet og popup-sprinkleren ikke opererer samtidig.
- Unngå å plassere en tilkoblingskanal der popup-sprinkler er installert.
- Bruk aldri produktet i nærheten av stillestående vann i arbeidsområdet, for eksempel under kraftig regn eller vannsamlinger.

1.4 Sikkerhetsinstruksjoner for vedlikehold

- Still produktet til **AV** mens du utfører vedlikehold.
- Etter vasking, sørg for at produktet er plassert på bakken i sin normale orientering, og ikke opp-ned.
- Reverser aldri produktet for å rengjøre chassiset. Hvis du reverserer det for rengjøringsformål, sørg for å gjenopprette det til sin riktige orientering etterpå. Denne forholdsregelen er nødvendig for å forhindre at vann kommer inn i motoren og potensielt påvirker normal drift.
- Koble pluggen ut fra ladestasjonen eller betjen den deaktivierende enheten før du rengjør eller utfører vedlikehold på ladestasjonen.
- Bruk aldri en høytrykksspyler eller løsningsmidler for å rengjøre produktet.

1.5 Batterisikkerhet

Litium-ion-batterier kan eksplodere eller forårsake brann hvis de demonteres, kortsluttes eller blir utsatt for vann, brann eller høye temperaturer. Håndter dem med forsiktighet, ikke demonter eller åpne batteriet, og unngå enhver form for elektrisk/mekanisk misbruk. Oppbevar dem unna direkte sollys.

1. Bruk kun batterilader og strømforsyning levert av produsenten. Bruk av en upassende lader eller strømforsyning kan forårsake elektriske støt og/eller overoppheting.
2. IKKE FORSØK Å REPARERE ELLER MODIFISERE BATTERIER! Reparasjonsforsøk kan føre til alvorlig personskade, på grunn av eksplosjon eller elektrisk sjokk. Hvis det oppstår en lekkasje, er frigjorte elektrolytter etsende og giftige.
3. Dette apparatet inneholder batterier som kun kan erstattes av fagfolk.

1.6 Resterende risiko

For å unngå skader, bruk vernehansker ved utskifting av knivbladene.

1.7 Symboler og dekalering

	Advarsel - Les brukerinstruksjoner før du bruker maskinen.
	Advarsel - Hold en sikker avstand fra maskinen når du bruker den.
	Advarsel - Bruk deaktiveringsenheten før du arbeider på eller løfter maskinen.
	Advarsel - Ikke kjør på maskinen.
	Advarsel - Det er ikke tillatt å kaste dette produktet som normalt husholdningsavfall. Forsikre deg om at produktet blir resirkulert i samsvar med lokale juridiske krav.

	Dette produktet samsvarer med de gjeldende EC-direktivene.
	Klasse III
	Les instruksjonene før lading.
	Likestrøm
	Klasse II

TILTENKT BRUK

Hageproduktet er beregnet for klipping av plener i hjemmet. Det er designet for å klippe ofte, og opprettholder en sunnere og penere plen enn noen gang før. Avhengig av størrelsen på plenen din, kan gressklipperen programmeres til å operere når som helst eller med hvilken som helst frekvens. Den er ikke egnet for graving, feiing eller snørydding.

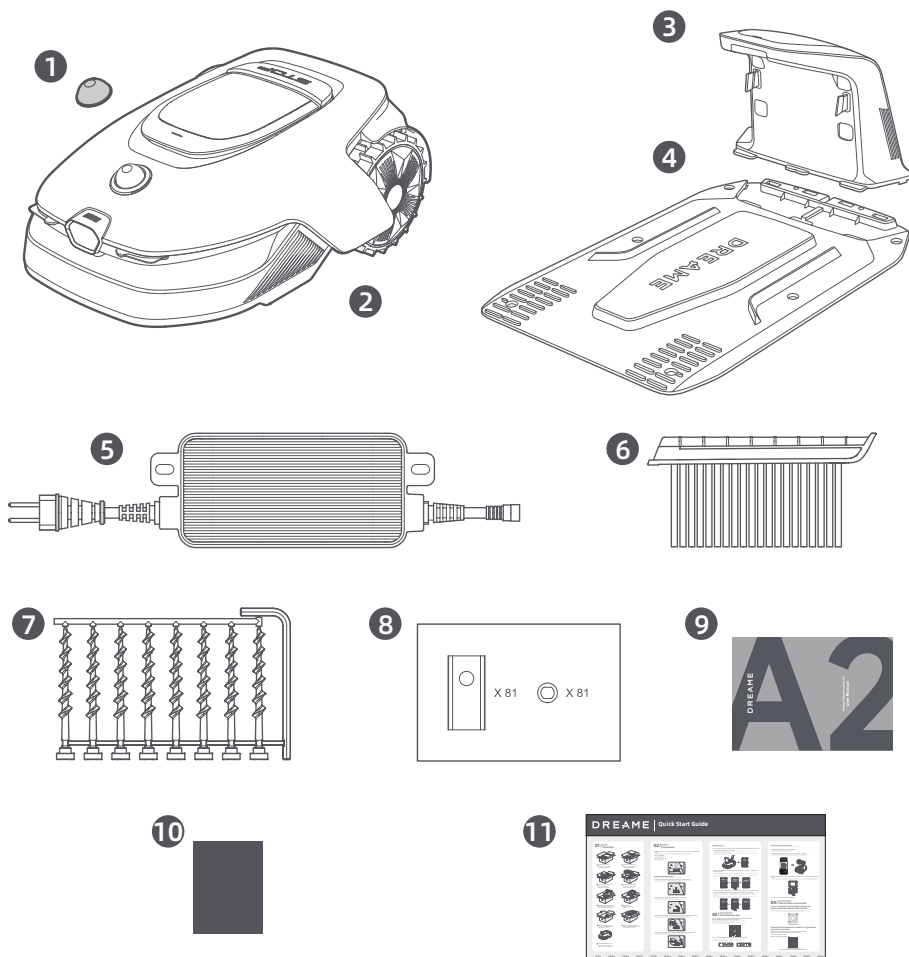


Med dette erklærer Kutting Technology (Suzhou) Co., Ltd. at radioutstyrsmodellen Dreame MXXA8210 er i samsvar med direktiv 2014/53/EU. Den fullstendige teksten til EU-samsvarserklæringen er tilgjengelig på følgende internettadresse: <https://global.dreametech.com/pages/declaration-of-conformity>.

For en detaljert e-manual kan du gå til <https://global.dreametech.com/pages/user-manuals-and-faqs>.

2 Produktintroduksjon

2.1 Hva er i esken



1 LiDAR-beskyttelsesdeksel

2 Robot

3 Ladetårn
(med 10 m skjøteledning)

4 Bunnplate

5 Strømforsyning

6 Rengjøringsbørste

7 Skruer x 8, unbrakonøkkel

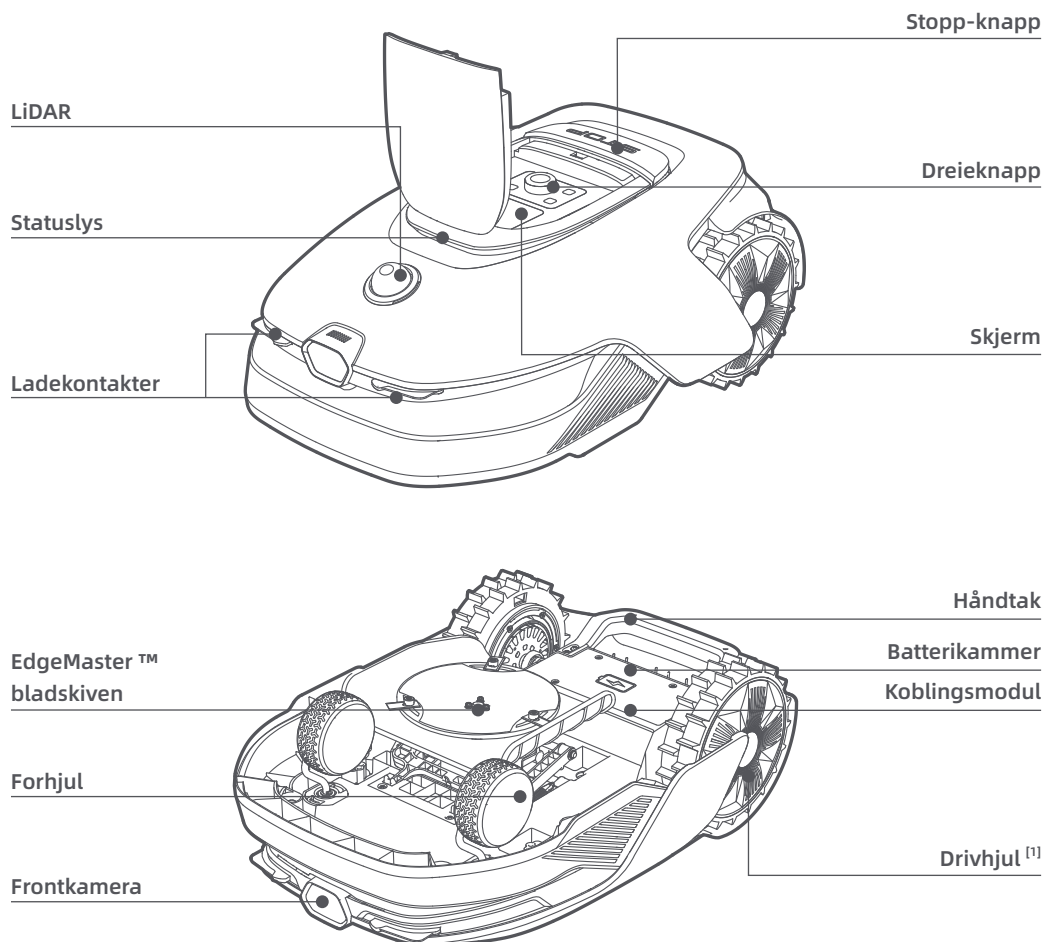
8 Reserveblader og holdere x 81

9 Brukermanual

10 Lofri klut

11 Hurtigstartveiledning

2.2 Produktoversikt



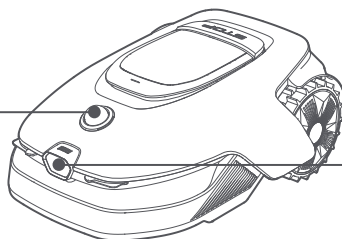
[1] Utstyrt med navmotorer.

2.3 OmniSense™ 2.0: 3D ultra-sensorsystem med AI-kamera

Hev plenpleien til neste nivå med OmniSense™ 2.0, et banebrytende 3D-ultra-sensorsystem utstyrt med et algorit mestyrt HDR-kamera som gir en mer detaljert oppfatning av hagens 3D-miljø.



OmniSense™ 2.0 3D-
ultrasensorsystem



3D-omnidireksjonell
hindrengjøring
forbedret av AI



2.4 Koblingsmodul med GPS og 4G-tilkobling

Roboten er utstyrt med en koblingsmodul som leverer koblingsservice med 4G-mobilnettverkstilkobling.

Aktiver koblingsservice

Slå på roboten, og koblingsservice vil aktiveres automatisk.  vil lyse opp på robotens display og i appen, noe som indikerer at aktiveringen er vellykket. Du kan se bruksstatusen for koblingsmodulen og koblingstjenesten under **Tilkoblinger** i appen.

Med koblingsservice aktivert, kan du fjernovervåke robotens tilstand og starte klippeoppgaver uten en Wi-Fi-forbindelse. Modulen inkluderer også en innebygd GPS for sanntidssporing av plassering, noe som forbedrer robotens tyverisikring. Du kan spore plasseringen når som helst og hvor som helst, og motta varsler hvis den beveger seg utenfor det definerte kartområdet.

Koblingsservice tilbys gratis de første tre årene fra tidspunktet for aktivering. For å forlenge tjenesten ved utløpet, vennligst kontakt Dreame etter-salgstjeneste på **Dreame@mentech.no**.

Viktig: Koblingsmodulen er designet utelukkende for bruk med Dreames robotgressklippere. Enhver unormal tilstand oppdaget i koblingsservice kan resultere i suspensjon av tjenesten din. Hvis dette skjer, vennligst kontakt Dreame etter-salgstjeneste på **Dreame@mentech.no** for assistanse med å gjenopprette tjenesten.

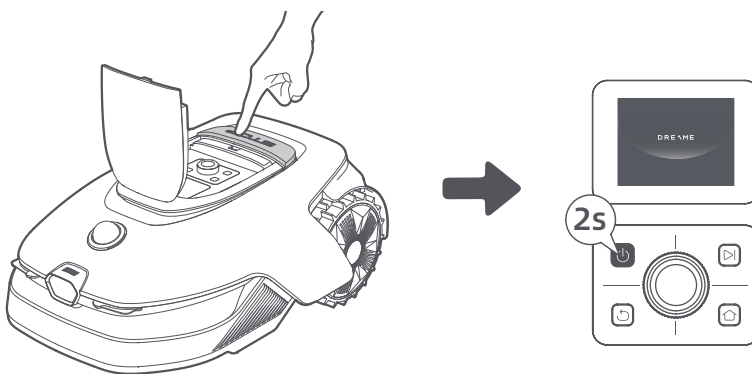
Viktig: Hvis du ikke kontakter Dreame ettersalgstjeneste for å fornye koblingsservice innen ett år etter at den utløper, vil din koblingsmodul bli låst. For å reaktivere tjenesten, må du bringe Koblingsmodulen til et Dreame ettersalgsservice-senter. Tilleggsgebyrer for reparasjon og vedlikehold kan påløpe for reaktivering. Vennligst vær oppmerksom på varsler i appen angående dette problemet. For å sjekke utløpsdatoen for din Koblingstjeneste, gå til **Innstillinger > Tilkoblinger > Koblingsmodul** i appen.

Hvordan fjerner jeg koblingsmodulen?

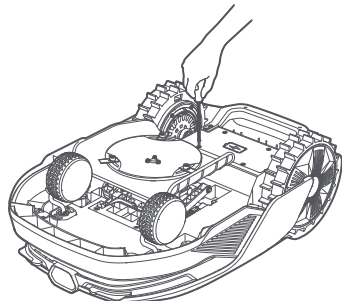
Forsiktighet: Bruk vernehansker for å unngå skader.

Forsiktighet: Sørg for at beskyttelsesdekselet er på LiDAR før du snur roboten.

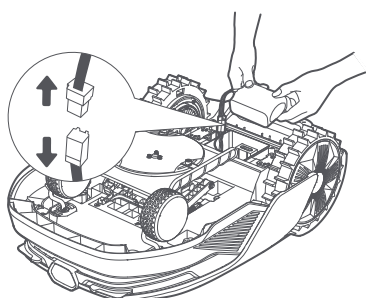
❶ Slå av roboten.



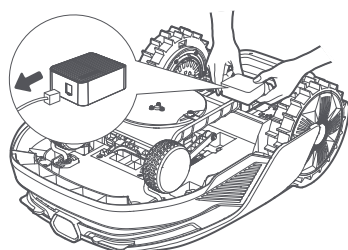
- 2 Plasser roboten på et mykt underlag og snu den opp ned.
- 3 Løsne 4 skruer med en skrutrekker for å fjerne dekselet.



- 4 Ta ut batteriet og frakoble batterikontakten.



- 5 Koble fra modulens kontakt og fjern koblingsmodulen forsiktig fra sporet.



2.5 Sensorer

Navn	Beskrivelse
LiDAR	Innhenter miljøinformasjon og letter robotens posisjonering, unngåelse av hindringer og oppfattelse av vann og skitt. Deteksjonsområde (ved 100 klx): 40 m ved 10 % refleksivitet; 70 m ved 80 % refleksivitet Synsfelt: 360° (horisontalt) og 59° (vertikalt)
Frontkamera	Oppdager hindringer, plenens grenser og tilstedeværelse av mennesker. Synsvinkel: 89° (horisontal), 58° (vertikal), 97° (diagonal) Oppløsning: 2 MP
GPS	Koblingsmodulen med innebygd GPS er installert i roboten. Du kan spore robotens sanntidsposisjon på Google Maps via appen.

3 Installasjon

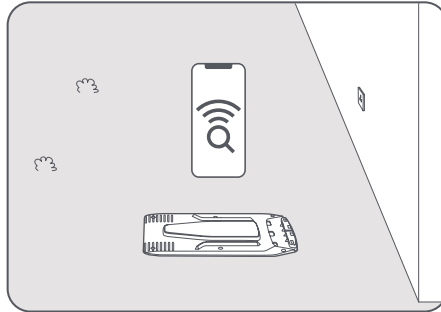
3.1 Velg et passende sted

- Plasser ladestasjonen på et jevnt underlag ved plenens kant og et strømuttak. Det anbefales å plassere ladestasjonen i et område med god Wi-Fi-signalstyrke.

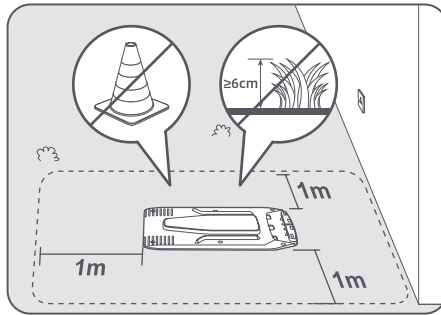
Merk: Bruk din mobile enhet til å sjekke Wi-Fi-signalstyrken i området. God Wi-Fi-signalstyrke sikrer en stabil tilkobling mellom roboten og appen.

Viktig: Sørg for at bakken er myk nok til å tillate skrumontering.

Viktig: Hvis ladestasjonen står i en skråning, sørg for at helningen ikke er for bratt for å forhindre at roboten glir tilbake og ikke klarer å dokke.

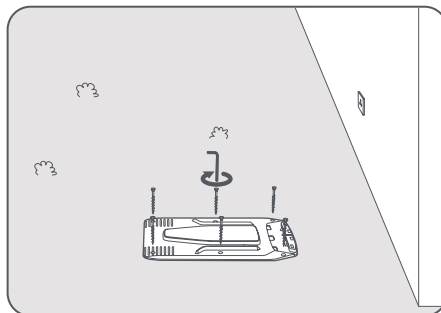


- Hold minst **1 m** ledig plass uten hindringer til venstre, høyre og foran ladestasjonen. Pass på at gresset rundt stedet er kortere enn **6 cm**. Hvis gresset er høyere, vennligst klipp det med en manuell gressklipper først. Høyt gress kan gjøre det vanskelig for roboten å komme tilbake til ladestasjonen.

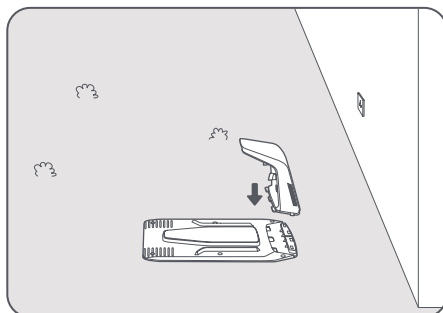


3.2 Installering av ladestasjonen

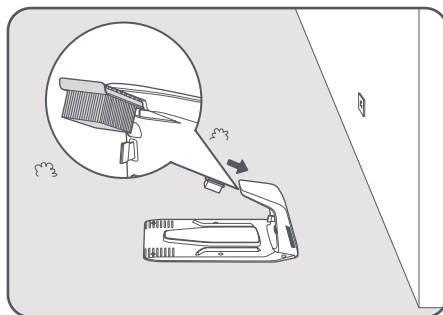
- 1 Fest bunnplaten til bakken med medfølgende skruer med unbrakonøkkelen.



- 2 Sett ladetårnet inn i bunnplaten til du hører et klikk.

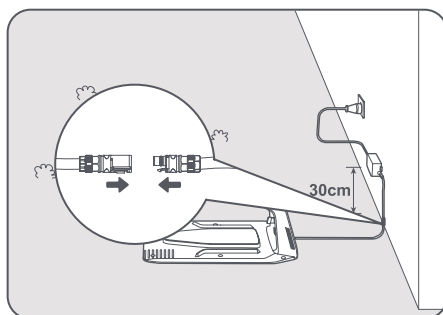


- 3 Sett rengjøringsbørsten inn i ladetårnet ved å justere tappen med sporet.

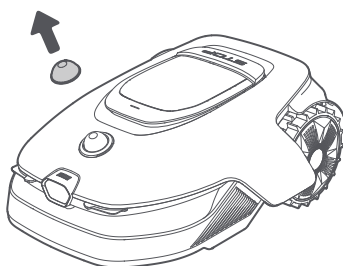


- 4 Koble strømforsyningen til en skjøteledning og koble den deretter til en stikkontakt. Vennligst påse at strømforsyningen er minst **30 cm** over bakken.

Merk: LED-indikatoren på ladestasjonen vil være **konstant blå** når det er strøm.



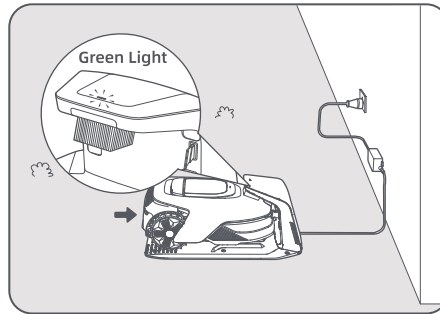
- 5 Fjern LiDAR-beskyttelsesdekslet.



6 Sett roboten i ladestasjonen for å lade. Sørg for at ladekontaktene på roboten og på ladestasjonen er tilkoblet korrekt.

Merk: Indikatorlyset **blinker grønt** når roboten lader i ladestasjonen.

Merk: Hvis du ønsker å legge til en garasje for ekstra beskyttelse, vennligst bruk den matchende Dreame-garasjen som er tilgjengelig i lokale butikker eller på nettet. Bruk av en ikke-Dreame garasje kan forårsake problemer under lading.

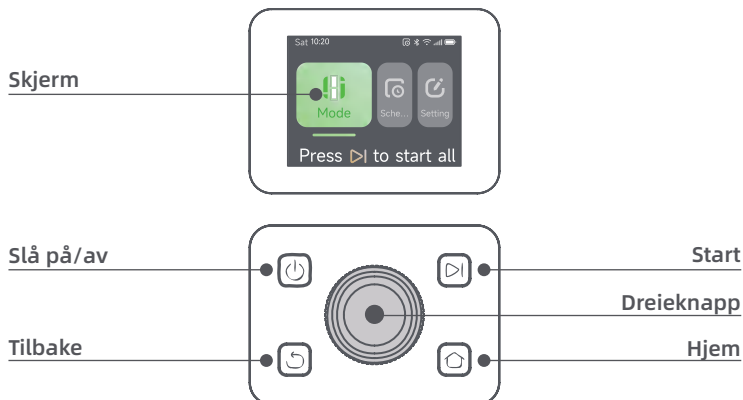


LED-indikator på ladestasjonen

LED-indikatorlys farge	Mening
Blinker/helt rødt	1. Ladestasjonen har et problem (for eksempel med ladestrøm eller spenning).
	2. Roboten dokker i ladestasjonen, men ladingen er unormal (for eksempel om en ladekontakt er kortsluttet).
Fast blå	Ladestasjonen er tilkoblet strøm. Roboten finnes ikke i ladestasjonen.
Blinker grønt	Roboten lader i ladestasjonen.
Fast grønn	Roboten er i ladestasjonen og fulladet.

4 Forberedelse for første gangs bruk

4.1 Gjør deg kjent med kontrollpanelet



Skjerm

Ikon	Status
	Batterinivå (viser nåværende batterinivå.)
	Lading (Roboten er vellykket dokket i ladestasjonen.)
	Bluetooth (Roboten er koblet til appen over Bluetooth.)
	Wi-Fi (Roboten er koblet til appen over et Wi-Fi-nettverk.)
	Koblingsservice (Koblingsservice er aktivert.)
	Tidsplan (En oppgave er planlagt for i dag, men har ikke startet ennå.)

Kontroller

Knapp	Funksjon
Av/på 	For å slå roboten av/på, hold inne  -knappen i 2 sekunder. Pass på at roboten er utenfor ladestasjonen.
Start 	For å starte klipping av hele området eller gjenoppta pauserte oppgaver, trykk på  -knappen og lukk dekselet innen 5 sekunder. Oppgaven blir kansellert hvis dekselet ikke lukkes innen 5 sekunder.
Hjem 	For å sende roboten tilbake til ladestasjonen, trykk på  -knappen og lukk dekselet innen 5 sekunder. Oppgaven blir kansellert hvis dekselet ikke lukkes innen 5 sekunder.
Tilbake 	For å navigere ett nivå opp i menyen, trykk på  -knappen.
Dreieknapp	Trykk på dreieknappen for å bekrefte valget i menyene.
	Hold dreieknappen inne i 3 sekunder for å aktivere Bluetooth-paring.
	Vri dreieknappen med eller mot klokken for å navigere i menyen.
Start + Tilbake	For å tilbakestille roboten til fabrikkinnstillinger, hold inne  og  -knappen samtidig i 3 sekunder. PIN-koden vil ikke slettes.
Hjem + Tilbake	Hold inne  og  -knappen samtidig i 3 sekunder for å åpne Om -siden i Innstillinger. Siden forsvinner etter 5 sekunder.
Dreieknapp + Tilbake	For å tilbakestille PIN-koden, hold inne dreieknappen og  -knappen i 3 sekunder.
Stopp	Trykk på Stopp -knappen for å åpne toppdekselet og stoppe roboten. PIN-koden må tastes inn på kontrollpanelet for å gjenoppta arbeidet.

Oversikt over menystruktur



*Det kan bli oppdatert avhengig av programvareversjonen.

Statuslys på roboten

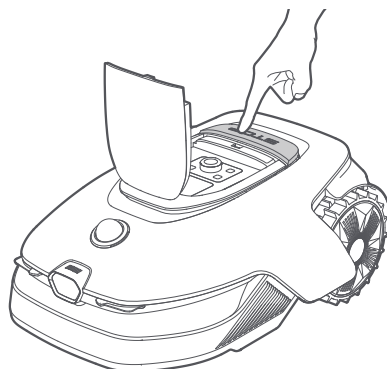
Farge	Betydning
Fast rød	Det har oppstått en feil.
Fast blått	Roboten er i standby.
Blinkende blått	Roboten utfører en oppgave eller er pauset.
Blinkende grønn	Roboten lader i ladestasjonen.
Fast grønn	Batteriet er fulladet.
Blinkende gul	1. Roboten er på patrulje. 2. Direktesendt video fra frontkameraet vises via appen.

Merk: Du kan tilpasse aktiveringsperioden og scenariene for robotlyset i **Innstillinger > Lys**.

4.2 Startinnstillinger

Før roboten slås på for første gang, er det noen grunnleggende innstillinger som må gjøres før roboten er klar til å starte jobbing.

- 1 Trykk på **Stopp**-knappen for å åpne toppdekselet.



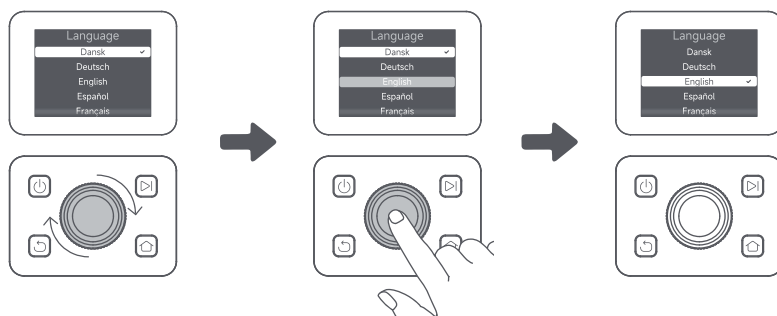
- 2 Trykk og hold inne -knappen på kontrollpanelet i 2 sekunder for å slå på roboten.

Merk: Roboten vil automatisk slås på når den dokker i ladestasjonen.



- 3 Velg ditt foretrukne språk

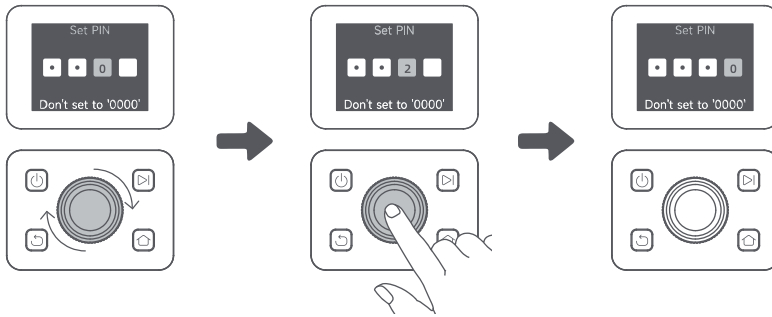
Vri dreieknappen med klokken for å navigere ned, og mot klokken for å navigere opp for å velge språk. Trykk på dreieknappen for å bekrefte.



- 4 Angivelse av PIN-kode

1. Vri dreieknappen for å velge tall fra 0 til 9. Vri den med klokken for å øke tallet fra 0 til 9, og vri den mot klokken for å redusere tallet. Trykk på dreieknappen for å stille inn neste siffer. For å endre det forrige sifferet, vri dreieknappen mot klokken til tallet blir 0, og fortsett å vri den én gang til.

Viktig: Vennligst bruk aldri "0000" som PIN-kode.



2. Tast inn PIN-koden på nytt for å fullføre angivelsen av PIN-koden.

Merk: Dersom to passord ikke samsvarer, må du angi det nye passordet på nytt.

5 Koble roboten til internett

Skann QR-koden og last ned Dreamehome-appen til din mobile enhet. Etter installasjonen må du opprette en konto og logge på.



Du kan også laste ned Dreamehome-appen fra App Store eller Google Play.



Roboten er utstyrt med koblingsmodulen som støtter 4G-tilkobling og inkluderer innebygd GPS. Det anbefales imidlertid å fullføre oppsettet av Wi-Fi-nettverket for bedre ytelse.

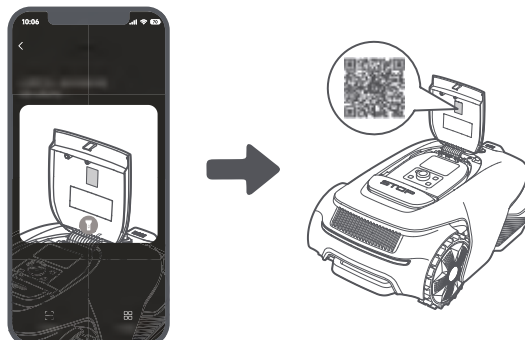
Før nettverksoppsett:

- Sørg for at roboten og din mobile enhet er på samme Wi-Fi-nettverk.
- Sørg for at din mobile enhet er innenfor **10 m** fra roboten.
- Aktiver Bluetooth-funksjonen på din mobile enhet.

1. Åpne Dreamehome-appen.

2. Du kan koble til via en av følgende metoder:

- Skann QR-kode: Gå til **Enhet** og trykk på **Skann QR-kode for å koble til**. Skann QR-koden som ligger inne i robotens topplokk for å koble til.
- Legg til manuelt: Gå til **Enhet** og trykk på **Legg til**. Velg deretter din robotmodell for å koble til.
- Automatisk oppdagelse: Roboten vil søke etter nærliggende enheter. Trykk på din robot i listen over oppdagede enheter for å koble til.

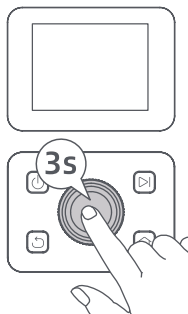


3. Følg instruksjonene i appen for å fullføre tilkoblingen til Wi-Fi-nettverket.

Viktig: Bruk et enkeltbånds-nettverk med 2,4 GHz-frekvens eller tobånds-nettverk med 2,4/5 GHz-frekvens.

Viktig: Sørg for at Wi-Fi-nettverket ditt ikke har en brannmur og ikke er kryptert. Ellers kan nettverksoppsettet mislykkes.

4. Trykk og hold dreieknappen på kontrollpanelet i 3 sekunder. Roboten går inn i Bluetooth-paringsmodus.



5. Følg instruksjonene i appen for å fullføre paringen.

Hvordan fjerne roboten fra kontoen?

Roboten er automatisk koblet til Dreamehome-kontoen når sammenkoblingen er vellykket. Hver enhet kan bare knyttes til én konto. Den kan ikke kobles til en annen konto samtidig.

For å pare roboten med en ny konto, må du først frakoble den. For å frakoble den:

1. Åpne Dreamehome-appen. Gå til **Enhet**.
2. Hvis du har flere roboter knyttet til Dreamehome-kontoen din, sveip til venstre eller høyre for å få tilgang til siden til roboten du vil redigere.
3. Trykk på i øverste høyre hjørne.
4. Velg **Slett**.

Hvordan dele roboten din?

1. Trykk på i øverste høyre hjørne.
2. Velg **Enhetsdeling**.

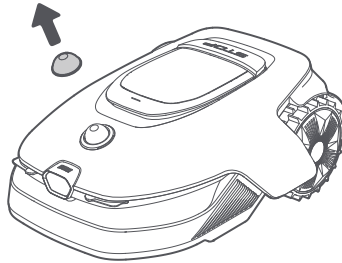
Hvordan logger jeg ut av eller sletter min Dreamehome-konto?

1. Gå til **Meg** > **Konto**.
2. Velg **Logg ut** eller **Slett Konto**.

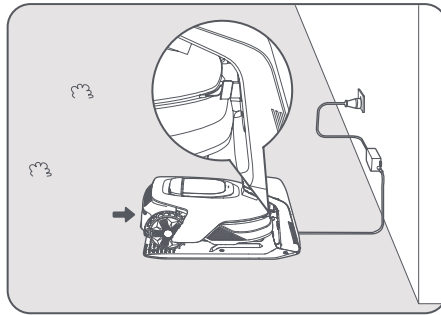
5 Kartlegging av hagen din

Før kartleggingen, vennligst sjekk følgende:

- Batterinivået til roboten er mer enn 50 %.
- Beskyttelsesdekselet på LiDARen er fjernet.



- Toppdekselet er lukket.
- Roboten dokker riktig i ladestasjonen.



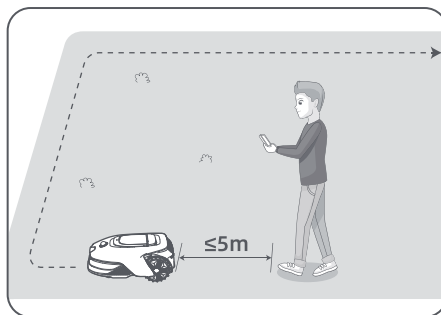
5.1 Lag grensen

Før du starter kartleggingsprosessen, husk på følgende:

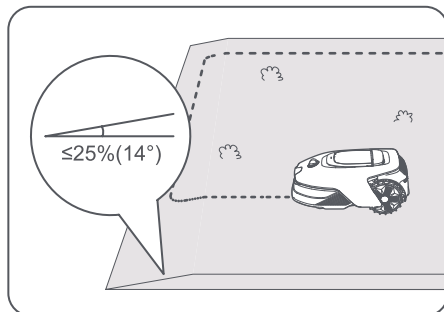
Viktig: Ikke flytt roboten manuelt mens du oppretter en grense, ellers kan kartleggingen mislykkes.

Viktig: Når kartleggingen begynner, må du ikke fjerndokke roboten i ladestasjonen før kartleggingen er fullført. Ellers kan LiDARen bli blokkert, noe som kan føre til at kartleggingen mislykkes.

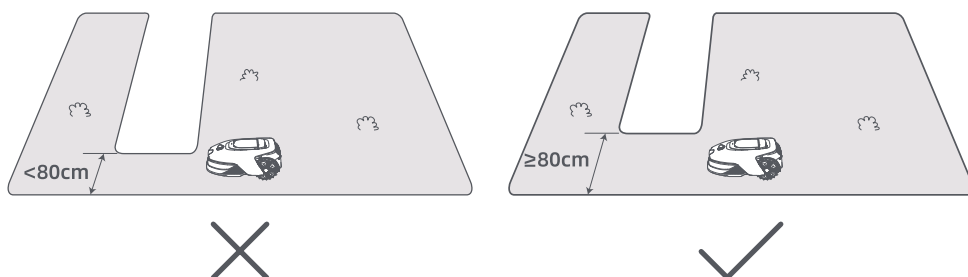
- Gå innenfor **5 m** bak roboten under kartleggingsprosessen.



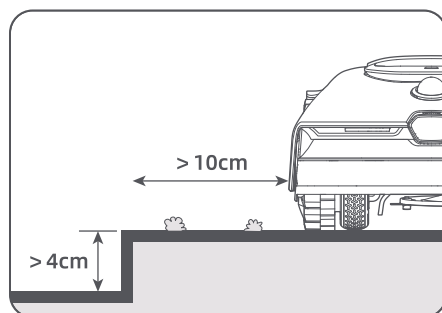
- Roboten kan navigere i skråninger med en helling på opptil **50% (27°)**. For bedre klipperesultater anbefales det imidlertid å holde skråningene i arbeidsområdene under **25 % (14°)**.



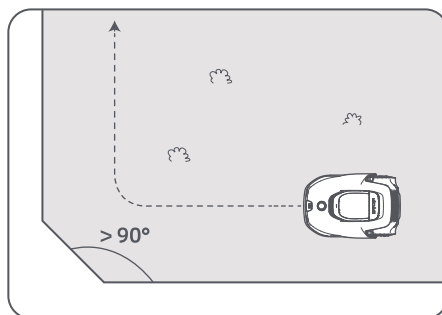
- For områder som er smalere enn **80 cm**, sett dem som stier for å la roboten passere (se avsnitt 5.4: **Angi bane**).



- Hvis plenen din er mer enn **4 cm** høyere enn tilstøtende grunn, hold roboten minst **10 cm** unna kanten. Hvis plenen din er på nivå med tilstøtende grunn, kan roboten krysse omkretsen for optimale klipperesultater langs kantene.

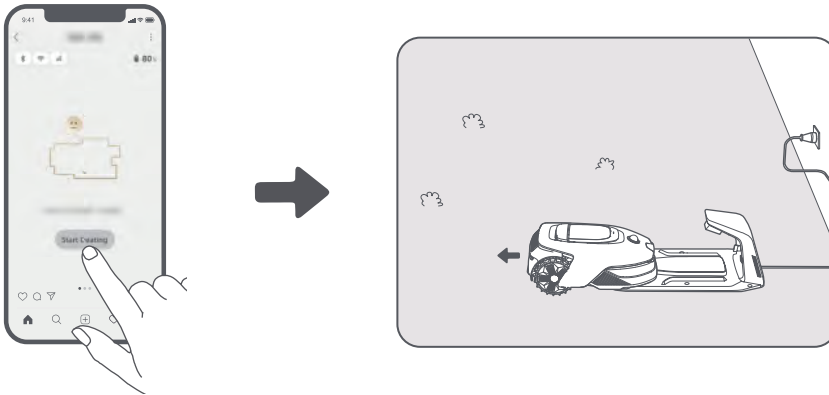


- Kontroller at svingvinklene er større enn **90°**. Vinkler mindre enn 90° kan gjøre det vanskelig for roboten å oppnå et rent kutt.

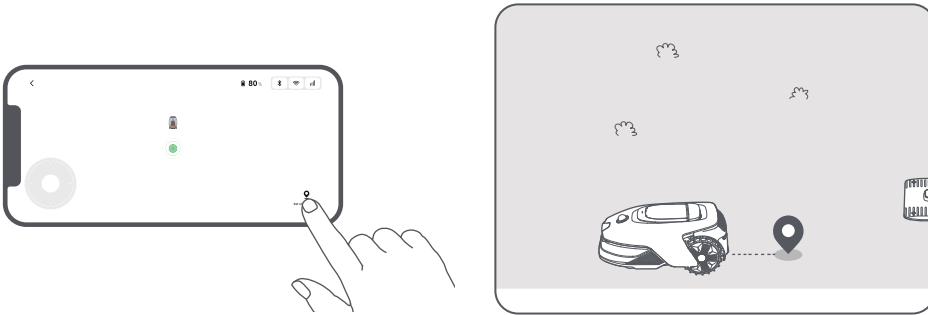


Start kartlegging:

1. Trykk på **Begynn oppretting** gjennom appen, og roboten vil sjekke statusen og kalibrere. Den vil da automatisk forlate ladestasjonen for å kunne utføre kalibreringen. Vennligst vær forsiktig.



2. Veiled roboten på avstand til kanten av plenen din, og trykk på **Sett startpunkt** for å etablere startpunktet for grensen.



3. Fjernstyr roboten for å flytte langs kanten av plenen din for å skape arbeidsområdet.

Automatisk grensedeteksjon

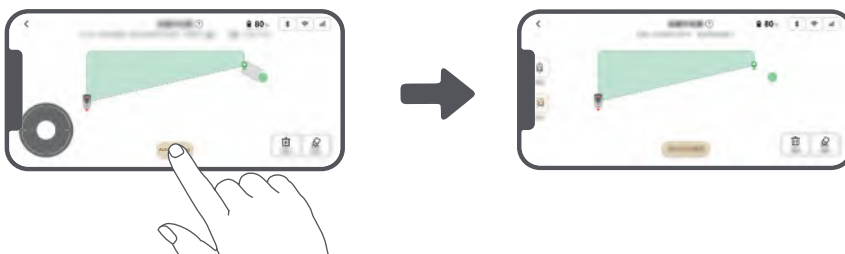
Drevet av en avansert AI-algoritme, bruker roboten frontkameraet til å oppdage områder med og uten gress, slik at den kan identifisere grenser uten behov for manuell veiledning.

Etter at du har ledet roboten eksternt til plenkanten og satt startpunktet, kan du bruke modusen **Automatisk grensedeteksjon**. Du kan velge om roboten skal krysse omkretsen for renere klipperesultater, eller om den skal holde seg nær kanten for å unngå å sette seg fast.

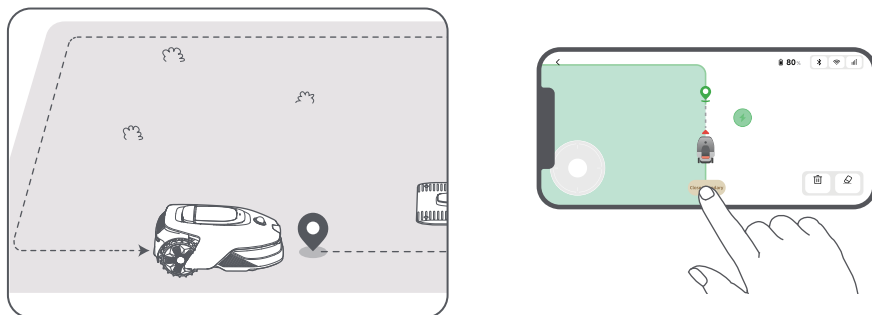
Vi anbefaler å følge roboten under kartleggingsprosessen. Hvis roboten ikke klarer å oppdage grensene nøyaktig, kan du avslutte automatisk grensedeteksjonsmodus og når som helst bytte til fjernkontroll.

Viktig: Den automatiske grensedeteksjonsmodusen bør brukes i dagslys for å sikre god synlighet. Unngå å bruke denne funksjonen i dårlig lys eller regnvær.

Viktig: Sørg for at robotens frontkamera er rent og uten hindringer.

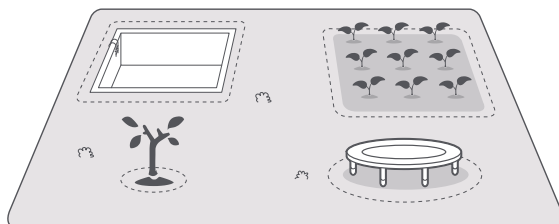


4. Når roboten kommer tilbake til innenfor **1 m** fra startpunktet, kan du trykke på **Steng grense** for å fullføre.



5.2 Angi forbudssone

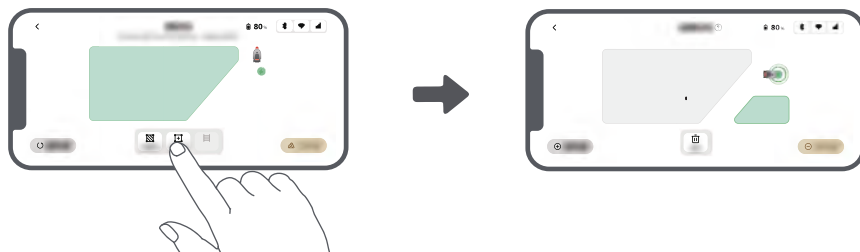
Selv om roboten automatisk kan unngå hindringer, er det likevel nødvendig å sette opp forbudte områder med risiko for fall, slik som svømmebasseng og sandkasser. Gjenstander som du ønsker å beskytte (for eksempel et blomsterbed, en trampoline, en grønnsakslapp eller en trerot), kan angis som forbudte soner. Du kan trykke på **Forbudssone** i appen for å fortsette å opprette forbudssoner. Alternativt kan du gå til  **> Kartredigering** for å opprette eller slette forbudssoner etter at kartet er ferdig.



5.3 Opprett flere soner og utvid eksisterende soner

• For å opprette flere soner

Hvis plenen din er adskilt av veier eller du har flere isolerte plener, kan du trykke på **Arbeidssone** inne i appen for å fortsette å lage arbeidsområdet gjennom fjernstyring. Du kan også legge til, slette eller endre sonene under  **> Kartredigering** når kartet er ferdig.



• For å utvide eksisterende soner

For å utvide en eksisterende sone, trykk på **Arbeidssone** i appen for å opprette området du vil inkludere. Hvis de to områdene overlapper, vil de automatisk slås sammen. Alternativt kan du gå til  **> Kartredigering > Arbeidssone** etter kartleggingen er fullført for å utvide en eksisterende sone.

• For å dele og kombinere soner

For å dele en sone inn i mindre soner eller for å slå sammen soner som ble delt med appen til en større, gå til

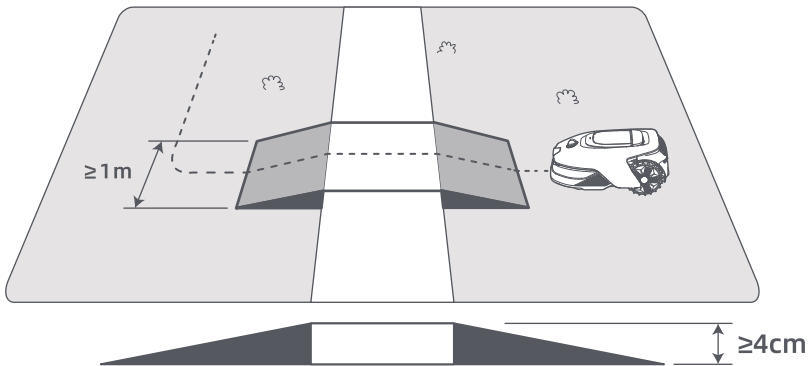
 > **Kartredigering** > **Soneinnstillinger** og trykk på **Separere** eller **Kombinere** i appen.

5.4 Angi bane

For isolerte soner må du opprette en bane for å koble dem sammen. Isolerte soner uten baner vil være utilgjengelige for roboten.

Merk: Som standard beveger roboten seg kun langs banen uten å klippe gresset.

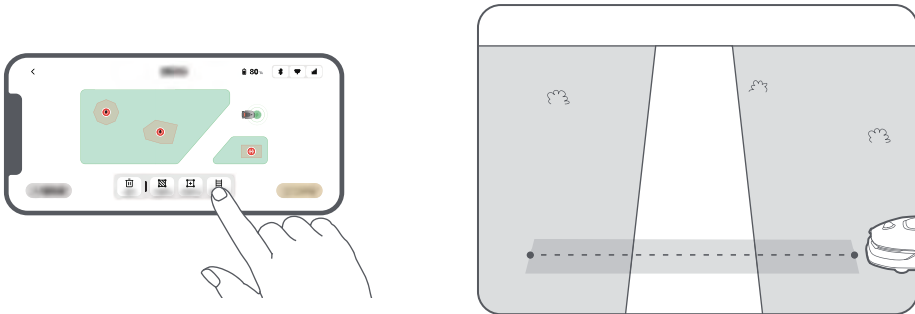
Viktig: Hvis plenen din er delt av passasjer høyere enn **4 cm**, plasser en gjenstand med en skråning som er lik høyden på passasjen (for eksempel en rampe).



• Hvordan koble sammen to isolerte arbeidssoner

For isolerte områder, vennligst lag stier for å koble dem sammen, ellers vil de være utilgjengelige for roboten. Trykk på **Bane** og fjernstyr roboten for å opprette en bane.

Viktig: Pass på at begynnelsen og slutten av banen er inne i arbeidsområdet.

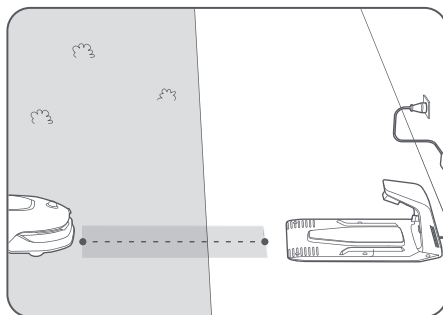
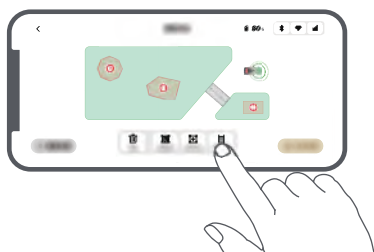


• Hvordan koble sammen arbeidsområdet og ladestasjonen

Dersom ladestasjonen din ikke er inne i arbeidsområdet, bør det opprettes en bane for å koble den til arbeidsområdet. Trykk på **Bane** for å opprette en bane som lar roboten returnere til ladestasjonen.

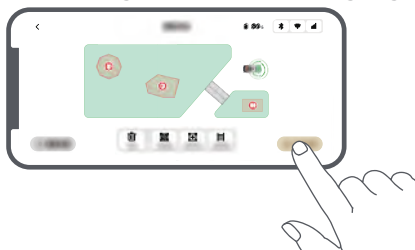
Viktig: Sørg for at den ene enden er innenfor arbeidsområdet, og den andre enden er rett foran ladestasjonen. Det anbefales å justere stien med ladestasjonen.

Viktig: Når du oppretter baner for å koble sammen arbeidsområdet og ladestasjonen, må du ikke fjernstyre roboten til ladestasjonen. Ellers kan LiDAR bli blokkert, noe som kan føre til at kartleggingen mislykkes.



5.5 Fullfør kart

Trykk på **Fullfør kart** når arbeidsområder, stier og forbudssoner er ferdig angitt.



5.6 Legg til et andre kart

Hvis det ikke er noen sti mellom hagen foran og bak, kan du opprette et andre kart. Etter å ha fullført det første kartet, trykk på **Legg til kart** for å fortsette å opprette det andre. Alternativt kan du navigere til  > **Kartredigering** og trykke på **Legg til kart** etter at kartleggingen er fullført. Når du har fullført det andre kartet, kan du bytte mellom kart via  > **Kartredigering**.

Merk: Etter å ha byttet kart vil tidsplanene og klippeinnstillingene for det gjeldende kartet bli brukt.

Merk: Du kan kjøpe en ekstra ladestasjon for å installere på det andre kartet for større bekvemmelighet. Med en separat ladestasjon installert på det andre kartet, trenger du bare å flytte roboten manuelt mellom de to kartene.



6 Drift

6.1 Start klipping for første gang

Tips før gressklipping:

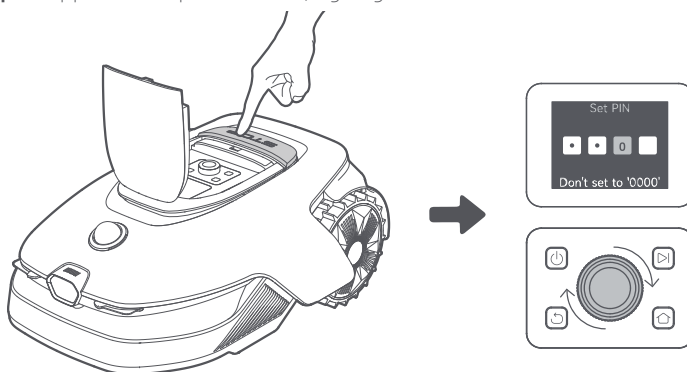
- Bruk en manuell gressklipper for å klippe gresset til en høyde på ikke mer enn **10 cm**.
- Fjern hindringene, inkludert rusk, løvhauget, leker, ledninger og steiner fra plenen. Pass på at ingen barn eller kjæledyr oppholder seg på plenen når roboten klipper.
- Fyll igjen hullene i plenen.

- Still inn klippepreferansene dine inne i appen på forhånd (som klippeeffektivitet, klippehøyde og klipperetning).



a) Start gjennom kontrollpanelet

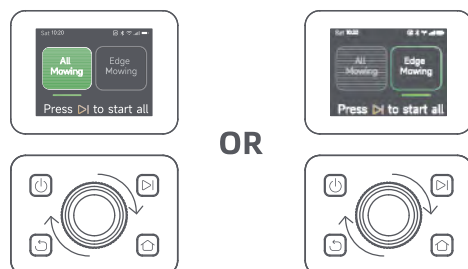
1. Trykk på **Stopp**-knappen for å åpne dekselet, og angi så PIN-koden.



2. Velg **"Moduser"** på displayet og trykk på dreieknappen.



3. Vri dreieknappen for å velge klippemodus.



4. Trykk på ► -knappen og **lukk toppdekselet** innen 5 sekunder. Roboten vil forlate ladestasjonen og begynne å klippe hele området.



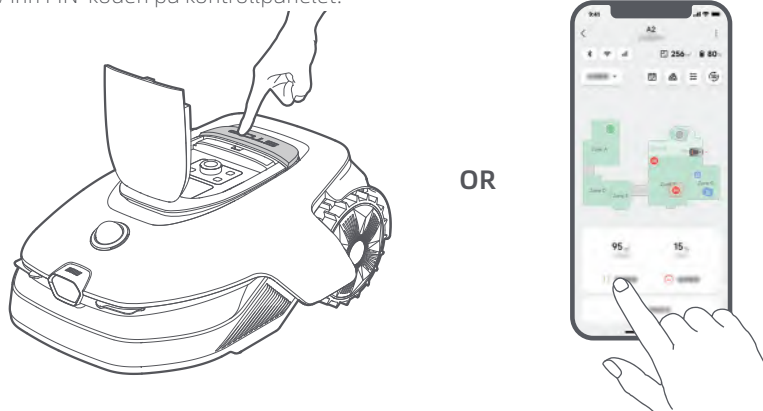
b) Start gjennom appen

1. Åpne appen.
2. Velg en klippemodus og trykk på **Start** for å starte klippingen.

6.2 Pause

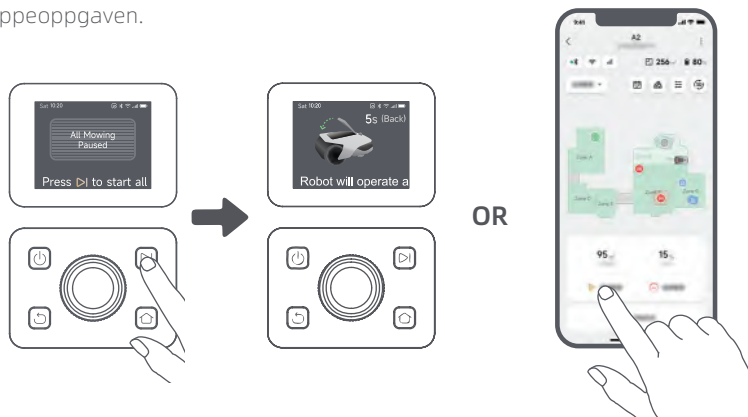
For å sette den nåværende klippeoppgaven på pause, kan du trykke på **Stopp**-knappen på roboten eller trykke på **Pause** inne i appen.

Merk: Robotten kan ikke startes direkte via appen etter at **Stopp**-knappen er trykket på. For å gjenoppta driften, skriv inn PIN-koden på kontrollpanelet.



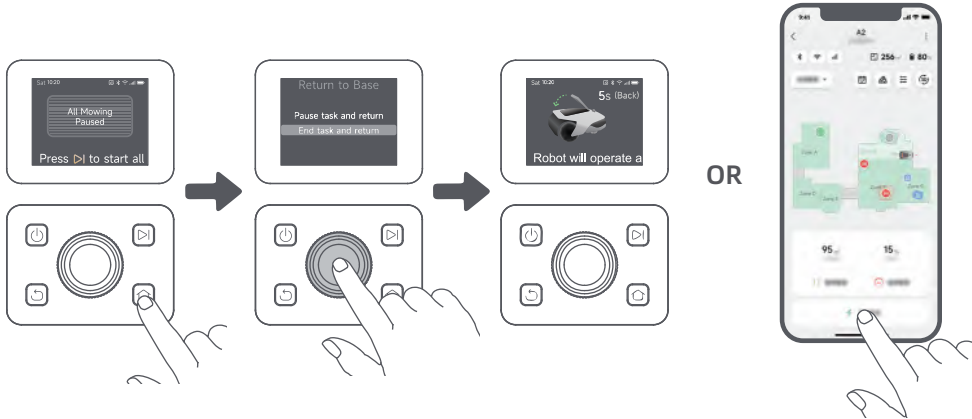
6.3 Gjenopptagelse

For å gjenoppta oppgaven når roboten er satt på pause, trykk på ► -knappen og **lukk dekslet** innen 5 sekunder. Roboten vil da gjenoppta forrige klippeoppgave. Du kan også trykke **Fortsett** i appen for å gjenoppta klippeoppgaven.



6.4 Navigér tilbake til ladestasjonen

For å sende roboten tilbake til ladestasjonen, trykk på  på kontrollpanelet. Bekreft at den nåværende oppgaven skal pauses eller avbrytes, og **luk**k deretter **toppdeks**et innen 5 sekunder. Roboten vil automatisk returnere til ladestasjonen for å lade. Alternativt kan du velge **Begynn retur til ladestasjon** i appen for å sende roboten tilbake.



7 Dreamehome-appen

Her kan du utforske mer

Dreamehome-appen er mer enn bare en fjernkontroll. Det er mange ting du kan gjøre gjennom appen: fullføre forskjellige innstillinger eksternt, oppleve forskjellige klippemoduser, redigere kartet fritt og justere klippeplanene.

7.1 Klippemoduser

Roboten tilbyr flere forskjellige klippemoduser. Du kan bytte mellom moduser gjennom appen, inkludert Klipping av hele området, Soneklipping, Kantklipping, Punktklipping og Manuell modus.



7.2 Klippeformer

Tilpass plenen din ved å legge til former gjennom  > **Kartredigering** > **Former** i appen. Definerte former vil bli ekskludert fra klipping i alle klippemoduser. Du kan endre deres posisjon, størrelse eller fjerne dem i **Former**.



7.3 EdgeMaster™ bladskiven

EdgeMaster™ -bladskiven er designet for å bevege seg til siden når den når gresskantene, noe som sikrer et renere snitt. For å aktivere denne funksjonen, gå til  > **Innstillinger for kantklipping** > **EdgeMaster™** i appen.



7.4 Tidsplan

Etter at det første kartet er fullført, oppretter roboten automatisk to ukentlige klippeplaner i henhold til plenstørrelsen, og disse er "**Vår- og sommer-tidsplan**" og "**Høst- og vinter-tidsplan**". Du kan trykke på  inne i appen for å opprette detaljerte tidsplan-innstillinger. Med tidsplanfunksjonen kan du overlate det daglige klippearbeidet fullstendig til roboten. Det eneste du behøver å gjøre er å vedlikeholde roboten regelmessig.

Merk: Dersom du bekymrer deg for at roboten kan forstyrre deg eller naboene dine når den fungerer autonomt til bestemte klokkeslett, kan du navigere til **Innstillinger** > **Ikke forstyr** og angi **Ikke forstyr-tid** inne i appen.



7.5 Barnesikring

Hvis du er bekymret for at barn kan forsøke å bruke roboten, kan du aktivere **Barnesikring**-funksjonen i **Innstillinger** i appen. Når denne funksjonen er aktivert, vil roboten låses dersom det ikke utføres noen handlinger i løpet av 5 minutter når dekslet er åpnet.



7.6 Regnbeskyttelse

Dersom du bekymrer deg for hvorvidt alvorlige værforhold kan påvirke klippearbeidet, kan du aktivere funksjonen **Regnbeskyttelse** under **Innstillinger** på kontrollpanelet eller i appen. Med denne funksjonen aktivert, pauser roboten automatisk klippingen og returnerer til ladestasjonen når det regner. Du kan stille inn tiden for regnbeskyttelse i appen.

Merk: Klipping av vått gress kan skade plenen din. Det er tilrådelig å forlenge beskyttelsestiden for å la gresset tørke før du klipper igjen. Standard beskyttelsestid er 3 timer, og du kan øke den i appen.



7.7 Frostbeskyttelse

Hvis temperaturen faller under **6° C**, kan gressklipping permanent skade plenen. Batteriet vil ikke lades som en sikkerhetsforanstaltning. For å forhindre dette, kan du aktivere funksjonen **Frostbeskyttelse** i **Innstillinger** via kontrollpanelet eller appen. Dette vil automatisk pause klippingen og sende roboten tilbake til ladestasjonen når temperaturen faller under **6° C**. Robotten vil gjenoppta klippingen når temperaturen stiger over **11° C**.



7.8 Sikkerhetsfunksjoner

Roboten har flere tyverisikringsfunksjoner, drevet av det innebygde GPS-systemet i koblingsmodulen for økt sikkerhet. I tillegg kan frontkameraet oppdage menneskelig tilstedeværelse, noe som gjør roboten til en nyttig hagevakt.



7.8.1 Løftealarm

Med denne funksjonen aktivert vil en alarm gå av umiddelbart når roboten løftes, og roboten vil bli låst. For å gjenoppta driften, skriv først inn PIN-koden på roboten.



7.8.2 Alarm utenfor kartet

Med denne funksjonen aktivert, vil roboten være låst og alarmen vil gå umiddelbart dersom den er borte fra kartet.



7.8.3 Sanntidsplassering

Med denne funksjonen aktivert kan du se robotens nåværende plassering i Google Maps.



7.8.4 Varsel om menneskelig tilstedeværelse

Når den er aktivert, vil roboten varsle deg ved deteksjon av menneskelig tilstedeværelse.



7.8.5 Sanntidsvideo

Trykk på  for å se en direkte videostrøm fra robotens frontkamera, som gjør at du kan overvåke hagen din når som helst, hvor som helst.



7.8.6 Patruljering

Mens roboten er i ventemodus, kan du sende den for å patruljere langs angitte grenser eller steder i hagen via appen. For å få tilgang til denne funksjonen, gå til  > **Patruljering**.



7.9 Egendefinert ladeperiode

For å tilpasse robotens ladeperiode til bestemte timer, kan du aktivere funksjonen **Egendefinert ladeperiode** via **Innstillinger** > **Lading** i appen. Når aktivert, vil roboten lade seg selv til 20 % når batterinivået er lavt, forutsatt at det ikke er noen klippeoppgaver. En full ladning vil kun skje i den angitte ladeperioden. Du kan også tilpasse **Batterinivå for automatisk lading** og **Batterinivå for å gjenoppta oppgaver** for å sette batterinivåene ved hvilke roboten automatisk vil returnere til ladestasjonen eller gjenoppta uferdige klippeoppgaver.



Merk: Dreames utviklingsteam vil kontinuerlig utføre **OTA (Over-the-Air)**-oppdateringer samt vedlikehold på fastvaren og appen. Se etter oppdateringsvarsler eller aktivér funksjonen for **automatisk oppdatering** for å holde fastvaren og appen oppdatert og nyte flere funksjoner.

8 Vedlikehold

For bedre ytelse og levetid for roboten, vennligst rengjør den regelmessig, og skift ut slitte deler i frekvensen nedenfor:

Del	Utskiftningsfrekvens
Blader	Hver 6.-8. uke eller hyppigere
Rengjøringsbørste	Hver 12. måned eller hyppigere

Merk: Du kan sjekke gjenværende levetid for knivene og rengjøringsbørsten ved å navigere til **Innstillinger** > **Forbruksvarer & vedlikehold** i appen. Etter å ha byttet ut forbruksvarene som anvist, går du til detaljsiden for forbruksvarer og trykker på **Jeg har byttet det** for å tilbakestille timeren.

Merk: Hvis du har utpekt områder i hagen din for rutinemessig rengjøring og vedlikehold av roboten, kan du sette Vedlikeholdspunkter på kartet ved å navigere til **Innstillinger** > **Gå til vedlikeholdspunkt** > **Rediger punkt**. Når vedlikeholdspunktene er satt, kan du enkelt trykke på **Gå** for å dirigere roboten til de utpekte stedene for enkel service.

8.1 Rengjøring

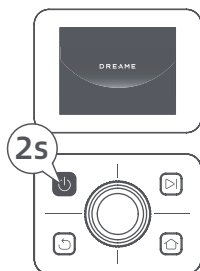
Rengjør roboten din regelmessig for å forhindre at gressklipp og skitt akkumuleres og tetter bladskiven og drivhjulene, noe som kan påvirke klippe-, dokking- og bevegelsesytelsen. Vi anbefaler å bruke et rengjøringssett, tilgjengelig i lokale butikker eller online.

 **Advarsel:** Før rengjøring, slå av roboten og koble fra ladestasjonen.

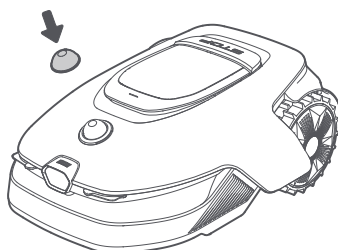
Forsiktighet: Sørg for at LiDAR-beskyttelsesdekselet er riktig festet på LiDARen før du snur roboten opp ned, for å unngå skader på LiDARen.

- Hoveddelen, chassis og bladskiven:

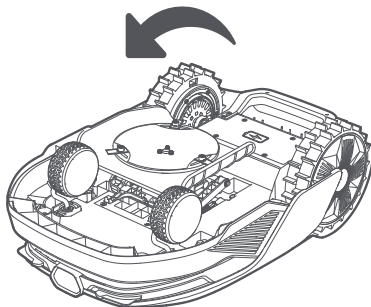
1. Slå av roboten.



2. Sett LiDAR-beskyttelsesdekslet på LiDAR.



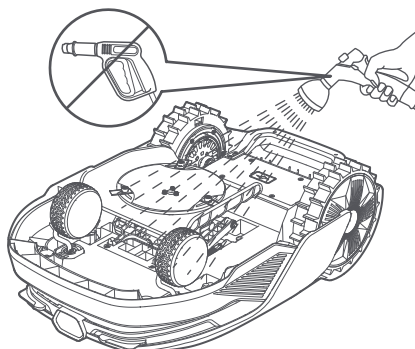
3. Snu roboten opp ned.



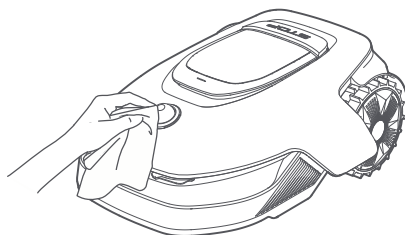
4. Rengjør hoveddelen, bladskiven og chassiset med en vannslange.

⚠ Advarsel: Ikke berør bladene når du rengjør chassiset. Vennligst alltid bruk hansker ved rengjøring.

Forsiktighet: Ikke bruk en høytrykkspyler til rengjøring. Ikke bruk noen vaskemidler til rengjøring.

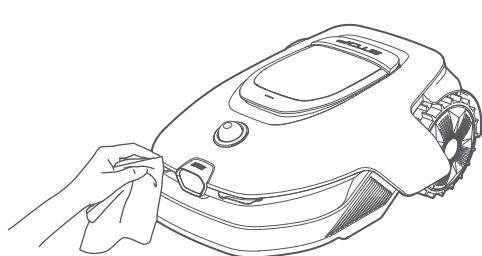


5. Bruk en løfri klut for å rengjøre LiDAR-sensoren forsiktig.



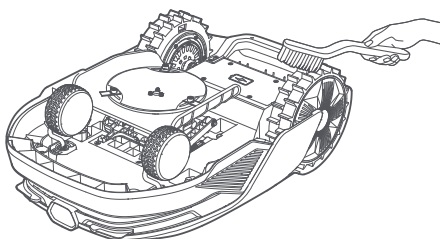
• Ladekontakter og frontkamera:

Benytt en ren klut til å rengjøre ladekontaktene på roboten og ladestasjonen, og rengjør også frontkameraet. Pass på at ladekontaktene og frontkameraet er tørre etter rengjøring.



• Drivhjul:

Bruk en børste for å fjerne gjørme fra hjulene for å sikre godt grep.



8.2 Utskifting av komponenter

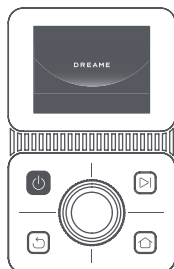
• Utskifting av knivene

For å holde knivene skarpe, må du bytte dem ut regelmessig. Det anbefales å skifte bladene hver **6.-8. uke** eller hyppigere. Vennligst bruk kun Dreame originale kniver.

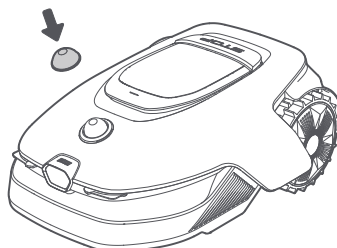
⚠ Advarsel: Vennligst slå av roboten. Bruk vernehansker før du bytter knivene.

Merk: Bytt alle tre knivene samtidig for å sikre et balansert skjæresystem.

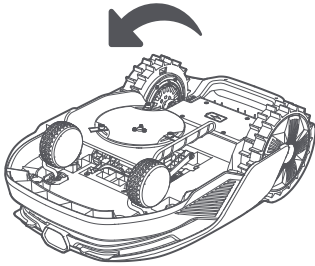
1. Slå av roboten.



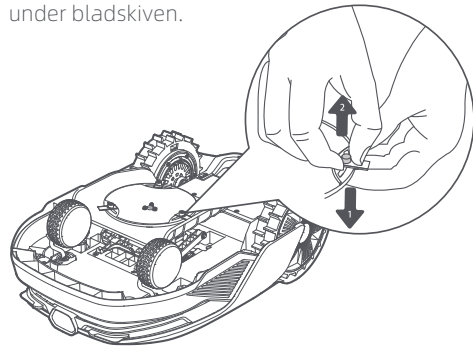
2. Sørg for at LiDAR-beskyttelsesdekselet er på.



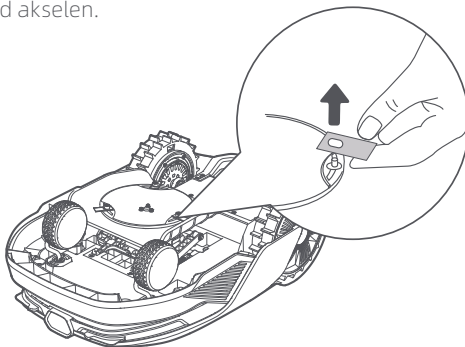
3. Legg roboten på en myk flate og snu den opp-ned.



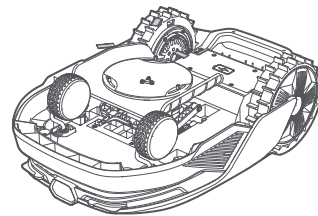
4. Fjern beholderen ved å trykke på knappen under bladskiven.



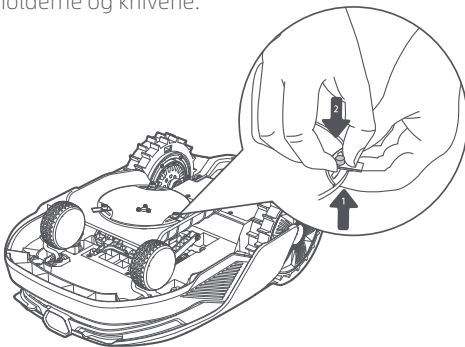
5. Fjern bladet ved å justere hullet på bladet med akselen.



6. Fjern alle 3 blader og beholdere.



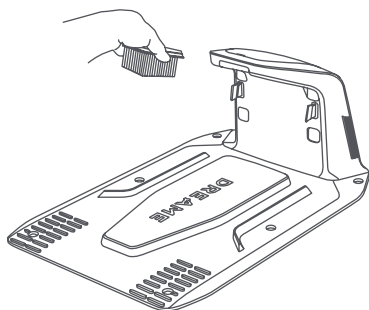
7. Trykk på knappen under bladskiven og juster hullet i beholderen med akselen for å feste beholderne og knivene.



8. Sørg for at knivene kan rotere fritt.

• Utskifting av rengjøringsbørsten

Når rengjøringsbørsten for LiDAR-sensoren slites ut, kan også busten slites eller forringes, noe som påvirker rengjøringsytelsen. Bytt ut rengjøringsbørsten regelmessig for å beholde et godt rengjøringsresultat. Det anbefales å bytte ut rengjøringsbørsten hver **12. måned** eller hyppigere.



9 Batteri

For langtidslagring, lad roboten hver **6. måned** så batteriet er beskyttet. Eventuell batteriskade forårsaket av overutlading dekkes ikke av den begrensede garantien. Ikke lad batteriet når omgivelsestemperaturen er **over 45 ° C** eller **under 6 ° C**. Langtidslagringstemperaturen for batteriet burde være **mellom -10 og 35 ° C**. For å minimere eventuell skade er den anbefalte lagringstemperaturen for batteriet imidlertid **mellom 0 og 25 ° C**.

Merk: Levetiden til robotens batteri avhenger av bruksfrekvensen og driftstimene. Dersom batteriet er skadet eller ikke kan lades, ikke kast det utdaterte eller defekte batteriet vilkårlig. Følg lokale forskrifter for resirkulering.

Lavstrøms-lademodus:

Med lavstrøms-lademodus på, vil funksjoner som ikke er relaterte til lading bli deaktivert. (Skjerm og nettverk blir da slått av.)

- For å aktivere lavstrømslading, trykk og hold inne **▶**-knappen og **🏠**-knappen samtidig, og trykk på **↺**-knappen 5 ganger raskt samtidig. Du vil høre en talemelding: lademodus for lavt strømforbruk er slått på.
- For å deaktivere lavstrømslading, start roboten på nytt eller trykk på **🔌**-knappen 5 ganger raskt.

10 Vinterlagring

• Roboten

1. Lad batteriet fullt før du slår av roboten.
2. Rengjør roboten grundig før oppbevaring om vinteren.
3. Sett på LiDAR-ens beskyttelsesdeksel.
4. Oppbevar roboten inne og på et tørt sted, ved en temperatur på **over 0 ° C**.

• Ladestasjon

Koble ut ladestasjonen og oppbevar den på et tørt og kjølig sted, borte fra direkte sollys.

Merk: Etter vinterlagring, installer ladestasjonen på nytt og plasser roboten i den for å lade. Hvis du installerer ladestasjonen på et annet sted, vil roboten automatisk oppdatere stasjonens plassering så snart den lader og forlater stasjonen. Hvis du opplever posisjoneringsfeil på grunn av store endringer i hagen din, anbefales det å kartlegge området på nytt.

11 Transport

For langdistanse transport, sørg for at roboten er slått av. Det anbefales å bruke den originale emballasjen. Sett på LiDAR-beskyttelsesdekselet.

⚠ Advarsel: Slå av roboten før transport.

⚠ Advarsel: Løft roboten ved bakre håndtak, og hold bladskiven borte fra kroppen din.

12 Feilsøking

Problem	Årsak	Løsning
Roboten er ikke koblet til appen.	1. Roboten er ikke innenfor Wi-Fi-signaldekning eller Bluetooth-rekkevidde. 2. Roboten er slått av eller i ferd med å starte på nytt.	1. Sjekk om roboten har fullført prosessen med å slå seg på. 2. Sjekk om ruterer fungerer ordentlig. 3. Gå nærmere roboten for å etablere en Bluetooth-tilkobling.
Robot løftet.	Hjulet er ikke på bakken.	1. Sett roboten tilbake på et flatt underlag. 2. Skriv inn PIN-koden på roboten og bekreft. 3. Roboten kan ikke krysse gjenstander som er høyere enn 4 cm. Hold bakken der den jobber jevn.
Robot vippet.	Roboten vipper mer enn 37°.	1. Sett roboten tilbake på et flatt underlag. 2. Skriv inn PIN-koden på roboten og bekreft. 3. Roboten kan ikke klatre i bakker som har større helning enn 50 % (27°).
Roboten fanget.	Roboten er fanget og klarer ikke å komme seg ut.	1. Fjern de omkringliggende hindringene, og prøv deretter på nytt. 2. Flytt roboten manuelt til et flatt og åpent sted inne på kartet og prøv å begynne oppgaven på nytt. Dersom du fortsetter å støte på dette problemet, forsøk igjen etter at roboten befinner seg inne i ladestasjonen. 3. Sjekk om det er hull i bakken. Fyll ut hullene før klipping for å forhindre at roboten blir fanget. 4. Sjekk om gresset rundt er høyere enn 10 cm. Du kan justere høyden for unngåelse av hindringer eller klippe plenen på forhånd med en skyveklipper, for å forhindre at roboten setter seg fast. 5. Dersom roboten ofte setter seg fast på dette stedet, kan du angi det som en forbudssone.
Venstre/høyre bakhjulsfeil.	Hjulet kan ikke rotere eller det er et problem med hjulmotoren.	1. Rengjør bakhjulene, og prøv deretter på nytt. 2. Hvis du fortsetter å støte på denne feilen, forsøk å starte roboten på nytt. 3. Hvis problemet vedvarer, vennligst kontakt ettersalgsservice.
Bladskiven kan ikke rotere.	Bladskiven kan ikke rotere normalt eller det er et problem med skjæremotoren.	1. Rengjør bladskiven i tide. 2. Sjekk om gresset rundt er høyere enn 10 cm. Du kan bruke en skyveklipper til å klippe plenen på forhånd for å forhindre at bladskiven blokkeres av for høyt gress. 3. Kontroller om det er vann under bladskiven. Dersom dette er tilfelle, flytt roboten til et tørt sted og prøv deretter på nytt. 4. Hvis du fortsetter å støte på denne feilen, forsøk å starte roboten på nytt. 5. Hvis problemet vedvarer, vennligst kontakt ettersalgsservice.
Bladskiven klarer ikke å bevege seg opp eller ned.	Bladskiven klarer ikke å bevege seg opp eller ned.	1. Rengjør bladskiven og prøv deretter på nytt. 2. Prøv å starte roboten på nytt hvis du fortsetter å oppleve denne feilen. 3. Hvis problemet vedvarer, vennligst kontakt kundeservice.

Problem	Årsak	Løsning
Bladskiven kan ikke flytte seg sideveis.	Bladskiven kan ikke flytte seg sideveis.	1. Rengjør skjæresystemet og fjern eventuelt rusk eller fremmedlegemer. 2. Hvis du fortsatt opplever denne feilen, kan du først deaktivere EdgeMaster™ -funksjonen. 3. Hvis problemet vedvarer, vennligst kontakt kundeservice.
Støtfangerfeil.	Støtfangersensoren foran blir konstant utløst.	1. Sjekk hvorvidt roboten er fanget et sted. 2. Bank forsiktig på støtfangeren og kontroller at den spretter tilbake. 3. Hvis du fortsetter å støte på denne feilen, forsøk å starte roboten på nytt. 4. Hvis problemet vedvarer, vennligst kontakt ettersalgsservice.
Ladefeil.	Roboten kan dokke i ladestasjonen, men det er et problem med ladestrømmen eller spenningen.	1. Sjekk hvorvidt ladestasjonen er koblet til strøm korrekt. 2. Sjekk hvorvidt ladekontaktene på roboten og ladestasjonen er rene. 3. Etter at kontrollen er fullført, prøv å dokke roboten i ladestasjonen på nytt. 4. Hvis problemet vedvarer, vennligst kontakt ettersalgsservice.
Batteritemperaturen er for høy.	Batteritemperaturen er $\geq 60^{\circ}\text{C}$.	1. Bruk roboten der omgivelsestemperaturen er under 40°C. Du kan vente til batteritemperaturen reduseres automatisk. 2. Du kan deretter slå av roboten og starte den på nytt etter en stund. 3. Hvis problemet vedvarer, vennligst kontakt ettersalgsservice.
Batteritemperaturen er høy.	Batteritemperaturen er $\geq 45^{\circ}\text{C}$.	1. Lading kan mislykkes når batteritemperaturen er over 45°C. 2. Bruk roboten der omgivelsestemperaturen er under 40°C.
Batteritemperaturen er lav.	Batteritemperaturen er $\leq 6^{\circ}\text{C}$.	1. Lading kan mislykkes når batteritemperaturen er under 6°C. 2. Bruk roboten der omgivelsestemperaturen er over 6°C.
LiDARen er blokkert.	LiDARen er blokkert (for eksempel at LiDAR-beskyttelsesdekselet ikke har blitt fjernet).	1. Fjern lidar-beskyttelsesdekselet, og prøv deretter på nytt. 2. Dersom lidaren på toppen av roboten er veldig skitten, rengjør den med en løfri klut og prøv deretter på nytt.
LiDAR har funksjonsfeil.	LiDARen er svært skitten, eller det er en sensorfeil.	1. Sjekk om lidaren er skitten. Rengjør den om nødvendig, og så forsøk igjen. 2. Hvis du fortsetter å støte på denne feilen, forsøk å starte roboten på nytt. 3. Dersom problemet vedvarer, vennligst kontakt ettersalgsservice.
LiDAR er skitten.	LiDAR er skitten.	Tørk av LiDAR-sensoren på toppen av roboten med en ren klut. Hold LiDAR tørr etter rengjøring.
LiDAR-temperaturen er høy.	LiDAR-temperatur er $\geq 80^{\circ}\text{C}$.	1. Roboten vil automatisk prøve å returnere til ladestasjonen for å kjøle seg ned. 2. Sørg for at roboten opererer ved en omgivelsestemperatur under 40°C.

Problem	Årsak	Løsning
		3. Plasser roboten i et skyggefullt, kjølig og godt ventilert område. Alarmen stopper når temperaturen faller til et normalt nivå. 4. Roboten vil automatisk gjenoppta driften når alarmen stopper. 5. Hvis problemet vedvarer, vennligst kontakt ettersalgsservice.
LiDAR-temperaturen er for høy.	LiDAR-temperatur er $\geq 90^{\circ}\text{C}$.	1. LiDAR er slått av på grunn av høy temperatur. 2. Sørg for at roboten opererer ved en omgivelsestemperatur under 40°C . 3. Plasser roboten i et skyggefullt, kjølig og godt ventilert område. Alarmen stopper når temperaturen faller til et normalt nivå. 4. Hvis problemet vedvarer, vennligst kontakt ettersalgsservice.
Roboten kan ikke bli funnet.	Posisjonering kan ikke bli funnet.	1. Sjekk hvorvidt LiDARen på toppen av roboten er skitten. Smuss vil påvirke posisjonen. 2. Flytt roboten manuelt til et åpent sted inne på kartet og prøv å starte oppgaven på nytt. 3. Hvis posisjoneringen ikke gjenopprettes, fjernkontroll roboten tilbake til ladestasjonen gjennom appen, og start deretter klippeoppgaven.
Sensorfeil.	Sensorfeil.	1. Start roboten på nytt og prøv igjen. 2. Hvis problemet vedvarer, vennligst kontakt ettersalgsservice.
Roboten er i forbudssonen.	Roboten er i forbudssonen.	1. Flytt roboten manuelt ut av forbudssonen, og prøv deretter på nytt. 2. Fjernkontroller roboten gjennom appen for å flytte den ut av forbudssonen, og prøv deretter på nytt.
Roboten befinner seg utenfor kartet.	Roboten befinner seg utenfor kartet.	1. Flytt roboten manuelt inn på kartet, og prøv deretter på nytt. 2. Fjernkontroller roboten tilbake inn på kartet via appen, og prøv deretter på nytt.
Nødstopp er aktivert.	Stopp-knappen på roboten er trykket på.	Skriv inn PIN-koden på roboten og bekreft.
Lavt batteri. Roboten stenges snart.	Batterinivået er på $\leq 10\%$.	Dokk roboten i ladestasjonen så den kan lade.
Roboten er utenfor kartet. Fare for tyveri.	Roboten er utenfor kartet.	1. Skriv inn PIN-koden på roboten og bekreft. 2. Du kan deaktivere Utenfor kartet-alarmen under Innstillinger i appen.
Mislyktes å gå tilbake til ladestasjonen.	Roboten finner ikke ladestasjonen ved retur til den.	1. Sjekk hvorvidt det er hindringer som kan blokkere roboten. Fjern hindringene og prøv på nytt. 2. Fjernkontroll roboten tilbake til ladestasjonen gjennom appen.
Mislyktes å dokke i ladestasjonen.	Roboten finner ladestasjonen, men mislykkes med å dokke.	1. Sjekk hvorvidt de reflekterende filmene på ladestasjonen er skitne eller blokkerte. 2. Sjekk hvorvidt det er noen hindringer foran ladestasjonen. 3. Sjekk hvorvidt ladestasjonen har blitt flyttet. 4. Sjekk om bunnplaten er dekket med tykk gjørme.

Problem	Årsak	Løsning
		5. Sjekk om stasjonen står på en skråning. 6. Sjekk om stasjonen har strøm. 7. Hjelp roboten med å dokke i stasjonen ved bruk av fjernkontrollen eller manuelt.
Posisjonering mislyktes.	Posisjonering mislykkes når roboten prøver å starte en klippeoppgave.	1. Lidaren kan være hindret. Flytt roboten manuelt til et flatt og åpent sted innenfor kartet og prøv å starte oppgaven på nytt. 2. Hvis du fortsetter å støte på denne feilen, vennligst prøv igjen etter at roboten er dokket i ladestasjonen.
Utilstrekkelig plass til å svinge foran stasjonen.	Utilstrekkelig plass til å svinge foran stasjonen.	1. Hvis stasjonen er plassert på kanten av kartet eller innenfor det, sørg for at det finnes minst 1 m med fri plass mellom den fremre delen av stasjonens bunnplate og kartgrensen; ellers kan det hende at roboten ikke klarer å svinge. 2. Flytt stasjonen, eller endre kartet i Kartredigering.
Stien er blokkert.	Stien er blokkert.	1. Sjekk om det er satt en forbudt sone i stien. 2. Sjekk om det er hindringer som blokkerer roboten. 3. Hvis roboten fortsatt ikke kan passere, slett stien i kartredigering og sett en ny.
Frontkameraet er skittent.	Frontkameraet er skittent.	Tørk av frontkameraet med en ren klut.
Det er et problem med frontkameraet.	Det er et problem med frontkameraet.	1. Tørk av frontkameraet med en ren klut. 2. Prøv å starte roboten på nytt. 3. Hvis problemet vedvarer, bes du kontakte produktstøtten.
Frontkamera blokkert.	Frontkamera blokkert.	Tørk av frontkameraet med en ren klut.
Grenseoppdagelsesfeil oppstår under automatisk kartlegging.	Grenseoppdagelsesfeil oppstår under automatisk kartlegging.	1. Sørg for at lysforholdene er passende, verken for lyse eller for svake. 2. Kontroller at været er klart, unngå tåke eller regn. 3. Sørg for at frontkameraet er rent og uten hindringer. 4. Sørg for at underlaget er jevnt, da humper kan påvirke oppdagelsen. 5. Hvis grenseoppdagelsen fortsatt mislykkes, kan du bytte til fjernkontrollmodus for kartlegging.

13 Spesifikasjoner

Grunnleggende informasjon	Produktnavn	Dreame robotklipper A2
	Merke	Dreame
	Modell	MXXA8210
	Dimensjoner	666 × 444 × 273 mm
	Vekt (batteri inkludert)	16,4 kg
Klipping	Anbefalt arbeidskapasitet	3 000 m ²
	Klippeeffektivitet	Standard: 1 000 m ² /dag Effektiv: 2 000 m ² /dag
	Kutthøyde	30–70 mm
	Klippebredde	22 cm
	Ladetid ^[2]	65 min
Støyutslipp	Lydeffektnivå LWA	54 dB(A)
	Lydskraft usikkerhet KWA	3 dB(A)
	Lydtrykk nivå LpA	46 dB(A)
	Lydtrykk usikkerhet KpA	3 dB(A)
Arbeidsforhold	Driftstemperatur	0–50 °C Anbefalt: 10–35 °C
	Langtidslagringstemperatur	–10–35 °C Anbefalt: 0–25 °C
	IP-klassifisering	Klipper: IPX6 Ladestasjon: IPX4 Strømforsyning: IP67
	Maksimal helningsvinkel for klippeareal	50% (27°)
Tilkobling	Bluetooth-frekvensområde	2 400,0–2 483,5 MHz
	Maksimal RF-effekt	802.11b:16±2dBm(@11Mbps) 802.11g:14±2dBm(@54Mbps) 802.11n:13±2dBm(@HT20,HT40) Bluetooth: 7.49dBm
	Wi-Fi	Wi-Fi 2,4 GHz (2 400–2 483,5 M)
	Koblingsservice ^[3]	LTE-FDD: B1/3/7/8/20/28A LTE-TDD: B38/40/41
	GNSS	GPS/GLONASS/BDS/Galileo/QZSS

Kjøremotor	Kjørehastighet ved fjernkontroll	0,45 m/s-0,8 m/s
	Kjørehastighet ved klipping	Standard: 0,35 m/s Effektiv: 0,6 m/s
	Motortype	Navmotor
Skjæremotor	Hastighet	2 200 r/min
Batteri (robot)	Batterimodell	MBPA14
	Batteritype	Litium-ionbatteri
	Nominell kapasitet	5000 mAh
	Nominell spenning	18 V DC
Strømforsyning	Ladermodell	MPAA10
	Inngående spenning	100~240 V AC
	Utgående spenning	20 V DC
	Utgående strøm	3 A
Ladestasjon	Ladestasjonsmodell	MCA10
	Inngående spenning	20 V DC
	Utgående spenning	20 V DC
	Inngående strøm	3 A
	Utgående strøm	3 A
Tilbehør	Reserveblader og -holdere	81
	Bladmodell	MBKA10/MQBA10

Standarder	Bånd	Uplink (MHz)	Downlink (MHz)	Maks RF utgangseffekt	GNSS	Frekvensbånd
LTE	1	1920 - 1980	2110 - 2170	23 ± 2	GPS/ GLONASS/ BDS/ Galileo/ QZSS	1559 - 1592 MHz
	3	1710 - 1785	1805 - 1880	23 ± 2		
	7	2500 - 2570	2620 - 2690	23 ± 2		
	8	880 - 915	925 - 960	23 ± 2		
	20	832 - 862	791 - 821	23 ± 2		
	28	703 - 748	758 - 803	23 ± 2		
	38	2570 - 2620	2570 - 2620	23 ± 2		
	40	2300 - 2400	2300 - 2400	23 ± 2		
	41	2496 - 2690	2496 - 2690	23 ± 2		
GSM	3	1710 - 1785	1805 - 1880	30 ± 2		
	8	880 - 915	925 - 960	23 ± 2		
WCDMA	1	1920 - 1980	2110 - 2170	23 ± 2		
	8	880 - 915	925 - 960	23 ± 2		

[2] Ladetiden begynner når roboten automatisk går tilbake til ladestasjonen ved lavt batteri.

[3] Land/regioner som dekkes: Albania, Andorra, Belgia, Bosnia-Hercegovina, Bulgaria, Danmark, Estland, Finland, Frankrike, Guernesey, Hellas, Irland, Island, Italia, Kosovo, Kroatia, Kypros, Latvia, Liechtenstein, Litauen, Luxembourg, Makedonia, Malta, Moldova, Monaco, Montenegro, Nederland, Norge, Polen, Portugal, Romania, Serbia, Slovakia, Slovenia, Spania, Storbritannia, Sveits, Sverige, Tsjekkia, Tyskland, Ukraina, Ungarn, Østerrike.

Merk: Disse spesifikasjonene kan endres ettersom vi kontinuerlig forbedrer produktet vårt. For tilgang til den nyeste informasjonen, vennligst besøk nettstedet vårt på <https://global.dreametech.com>.

Oversættelse af den originale brugsanvisning

Indholdsfortegnelse

1 Sikkerhedsinstruktioner	P167
2 Produktintroduktion	P171
3 Installation	P175
4 Forberedelse til første brug	P177
5 Kortlæg din have	P183
6 Drift	P188
7 Dreamehome-appen	P191
8 Vedligeholdelse	P195
9 Batteri	P198
10 Vinteropbevaring	P198
11 Transport	P198
12 Fejlfinding	P199
13 Specifikationer	P203

1 Sikkerhedsinstruktioner

1.1 Generelle sikkerhedsinstruktioner

- Læs og forstå brugervejledningen omhyggeligt, før produktet tages i brug.
- Brug kun det udstyr, som Dreame anbefaler sammen med produktet. Enhver anden brug er forkert.
- Lad ikke børn opholde sig i nærheden af eller lege med maskinen, når den er i drift.
- Brug ikke produktet i områder, hvor personer ikke er klar over dets tilstedeværelse.
- Løb ikke, når du betjener produktet manuelt med Dreamehome-appen. Gå altid, pas på, når du går på skråninger, og sørg for til enhver tid at have god balance.
- Undgå at bruge produktet, når der er personer, især børn, eller dyr, i arbejdsområdet.
- Hvis produktet bruges i offentlige områder, skal der placeres advarselsskilte omkring arbejdsområdet med følgende tekst: "Advarsel! Automatisk plæneklipper! Hold afstand til maskinen! Hold børn under opsyn!"
- Brug solidt fodtøj og lange bukser ved betjening af produktet.
- For at undgå skader på produktet og ulykker med køretøjer og personer må arbejdsområder eller transportstier ikke krydse offentlige veje.
- Rør ikke ved bevægelige, farlige dele, som f.eks. skivebladet, før det er standset fuldstændigt.
- Søg lægehjælp i tilfælde af skader eller ulykker.
- Sæt produktet på **SLUKKET**, før du fjerner forhindringer, udfører vedligeholdelse eller undersøger produktet. Hvis produktet vibrerer unormalt, skal det undersøges for skader, før det genstartes. Brug ikke produktet, hvis nogen af delene er defekte.
- Installer ikke hovedkablet i områder, hvor produktet klipper græs. Følg de medfølgende instruktioner for kabelinstallation.
- Brug kun ladestationen, der er inkluderet i pakken, til at oplade produktet. Forkert brug kan resultere i elektrisk stød, overophedning eller lækage af ætsende væske fra batteriet. I tilfælde af elektrolytlækage skal du skylle med vand/neutraliseringsmiddel og søge lægehjælp, hvis den ætsende væske kommer i kontakt med dine øjne.
- Når du tilslutter hovedkablet til stikkontakten, skal du bruge en fejlstrømsafbryder (RCD) med en maksimal udløsningsstrøm på 30 mA.
- Brug kun originale Dreame-batterier. Produktets sikkerhed kan ikke garanteres med ikke-originale batterier. Brug kun genopladelige batterier.
- Hold forlængerledninger væk fra bevægelige farlige dele for at undgå skader på ledningerne, som kan føre til kontakt med strømførende dele.
- Illustrationerne i dette dokument er kun vejledende. Henvi til de faktiske produkter.
- Lad aldrig børn, personer med nedsatte fysiske, sensoriske eller mentale evner eller manglende erfaring og viden eller personer, der ikke er bekendt med disse instruktioner, bruge maskinen; lokale bestemmelser kan sætte begrænsninger for operatørens alder.
- Du må ikke tilslutte eller røre ved et beskadiget kabel, før det er taget ud af stikkontakten. Hvis kablet bliver beskadiget under drift, skal stikket tages ud af stikkontakten. Et slidt eller beskadiget kabel øger risikoen for elektrisk stød og bør udskiftes af servicepersonale.
- Skub ikke kraftigt eller hurtigt på produktet, da det kan beskadige det.
- For at overholde kravene til RF-eksponering skal der opretholdes en afstand på 35 cm mellem enheden og mennesket.
- Brug kun den aftagelige forsyningsenhed, der følger med dette apparat, til at genoplade batteriet.

1.2 Sikkerhedsinstruktioner for installation

- Undgå at installere ladestationen på steder, hvor man kan snuble over den.
- Installer ikke ladestationen i områder, hvor der er risiko for stående vand.
- Installer ikke ladestationen eller tilbehør tættere på brændbart materiale end 60 cm. Funktionsfejl eller overophedning af ladestationen og strømforsyningen kan medføre brandfare.

1.3 Sikkerhedsinstruktioner for brug

- Hold hænder og fødder væk fra de roterende knive. Placer ikke dine hænder eller fødder i nærheden af eller under produktet, når det er tændt.
- Produktet må ikke løftes eller flyttes, når det er tændt.
- Brug parkeringsfunktionen, eller indstil produktet til **SLUKKET**, når der er personer, især børn, eller dyr, i arbejdsområdet.
- Sørg for, at der ikke ligger genstande som sten, grene, værktøj eller legetøj på plænen. Knivene kan blive beskadiget, hvis de kommer i kontakt med en genstand.
- Stil ikke genstande oven på produktet eller ladestationen.
- Brug ikke produktet, hvis **STOP**-knappen ikke fungerer.
- Undgå kollisioner mellem produktet og mennesker eller dyr. Stop produktet straks, hvis en person eller et dyr er i vejen.
- Sæt altid produktet på **SLUKKET**, når det ikke bruges.
- Brug ikke produktet samtidig med en pop-op-sprinkler. Brug planlægningsfunktionen til at sikre, at produktet og pop-op-sprinkleren ikke kører samtidig.
- Undgå at placere en forbindelseskana, hvor der er installeret pop-op-sprinklere.
- Brug ikke produktet, hvis der er stående vand i arbejdsområdet, f.eks. ved kraftig regn eller vandansamlinger.

1.4 Sikkerhedsinstruktioner til vedligeholdelse

- Sæt produktet på **SLUKKET** under udførelse af vedligeholdelse.
- Efter vask skal du sørge for, at produktet placeres på jorden i sin normale retning, ikke med bunden opad.
- Vend ikke produktet om for at rengøre chassiset. Hvis du vender det om for at rengøre det, skal du sørge for at vende det korrekt igen bagefter. Denne forholdsregel er nødvendig for at forhindre vand i at trænge ind i motoren og potentielt påvirke normal drift.
- Træk stikket ud af ladestationen, eller betjen deaktiveringsenheden, før du rengør eller udfører vedligeholdelse på ladestationen.
- Brug ikke højtryksrensere eller opløsningsmidler til at rengøre produktet.

1.5 Batterisikkerhed

Lithium-ion-batterier kan eksplodere eller forårsage brand, hvis de skilles ad, kortsluttes, udsættes for vand, ild eller høje temperaturer. Håndter dem med forsigtighed, batteriet må ikke afmonteres eller åbnes, og undgå enhver form for elektrisk/mechanisk overbelastning. Må ikke opbevares i direkte sollys.

1. Brug kun den batterioplader og strømforsyning, der leveres af producenten. Brug af en ukorrekt oplader og strømforsyning kan forårsage elektrisk stød og/eller overophedning.

2. **FORSØG IKKE AT REPARERE ELLER MODIFICERE BATTERIERNE!** Reparationsforsøg kan resultere i alvorlige personskader på grund af eksplosion eller elektrisk stød. Hvis der opstår en lækage, er de udsivende elektrolytter ætsende og giftige.

3. Dette apparat indeholder batterier, som kun må udskiftes af fagpersonale.

1.6 Restrisici

For at undgå skader ved udskiftning af knivene skal der benyttes sikkerhedshandsker.

1.7 Symboler og mærkater

	ADVARSEL - Læs brugervejledningen, før du betjener maskinen.
	ADVARSEL - Hold sikker afstand til maskinen, når den betjenes.
	ADVARSEL - Anvend deaktiveringsenheden, før du arbejder på eller løfter maskinen.
	ADVARSEL - Sid ikke på maskinen.
	ADVARSEL - Dette produkt må ikke bortskaffes som almindeligt husholdningsaffald. Sørg for, at produktet bortskaffes i overensstemmelse med lokale lovkrav.

	Dette produkt er i overensstemmelse med de gældende EF-direktiver.
	Klasse III
	Læs instruktionerne, før du oplader.
	Jævnstrøm
	Klasse II

TILTÆNKT BRUG

Haveproduktet er beregnet til græsslåning i hjemmet. Det er designet til at slå græsset ofte og opretholde en sundere og flottere græsplæne end nogensinde før. Afhængigt af størrelsen på din græsplæne kan din plæneklipper programmeres til at fungere når som helst eller med enhver frekvens. Det er ikke egnet til gravning, fejning eller snerydning.

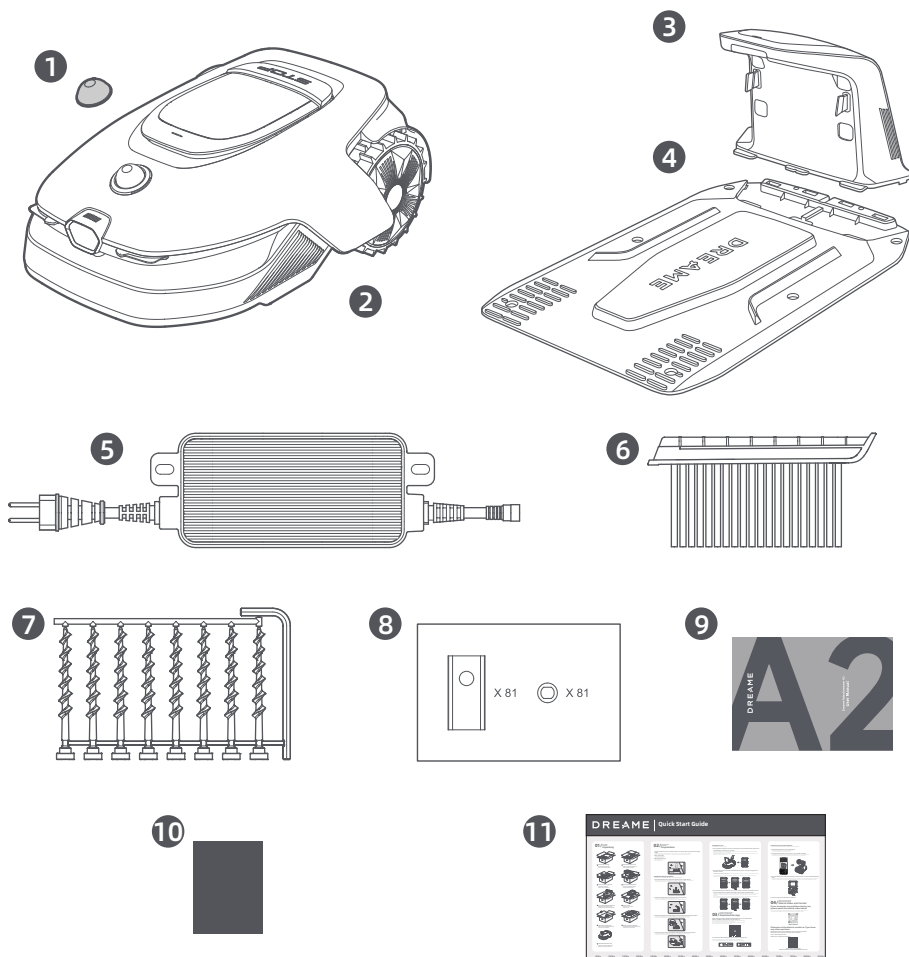


Hermed erklærer Kutting Technology (Suzhou) Co., Ltd. at den radioudstyrede model Dreame MXXA8210 er i overensstemmelse med direktiv 2014/53/EU. Den fulde tekst til EU-overensstemmelseserklæringen er tilgængelig på følgende internetadresse: <https://global.dreameotech.com/pages/declaration-of-conformity>.

For detaljeret e-manual, gå til <https://global.dreameotech.com/pages/user-manuals-and-faqs>.

2 Produktintroduktion

2.1 Hvad er der i kassen?



1 LiDAR-beskyttelsesdæksel

2 Robotten

3 Ladetårn
(med et 10 m forlænger kabel)

4 Grundplade

5 Strømforsyning

6 Rengøringsbørste

7 Skruer x 8, unbrakonøgle

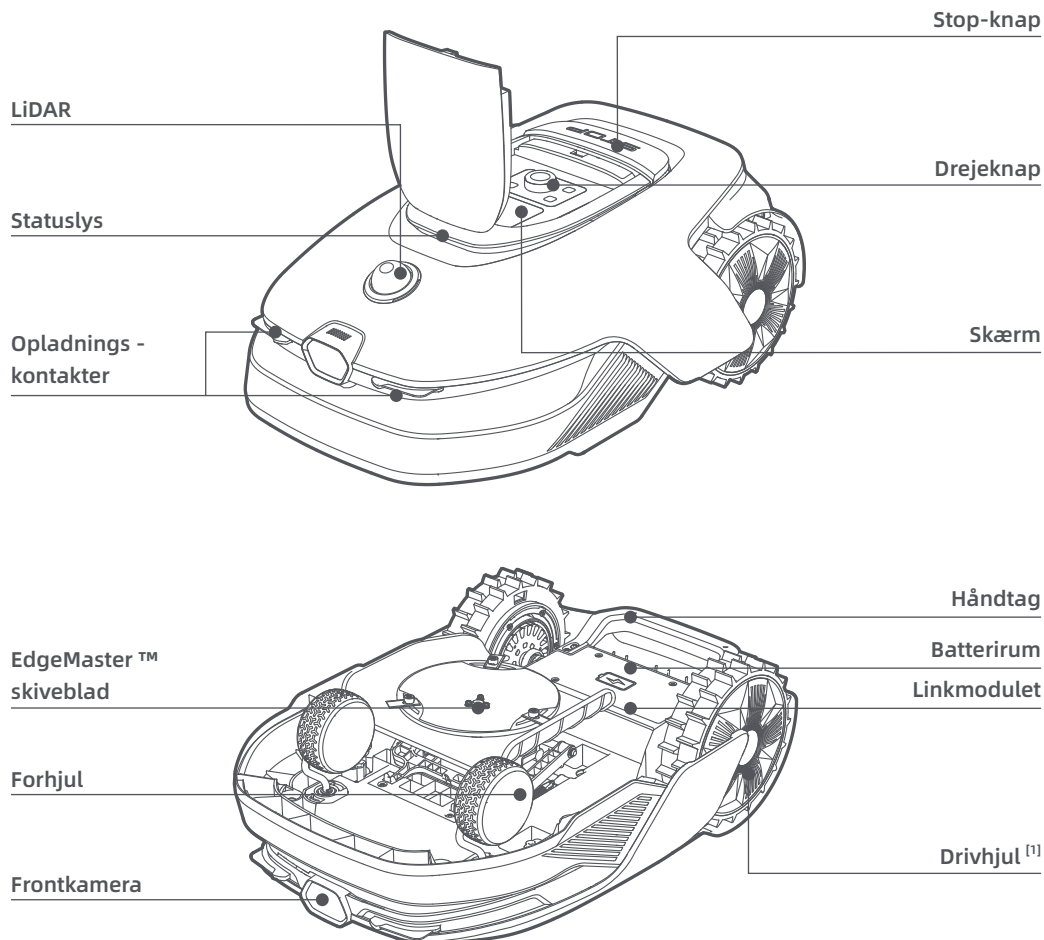
8 Reserveblade og holdere x 81

9 Brugermanual

10 Fnugfri klud

11 Hurtig startvejledning

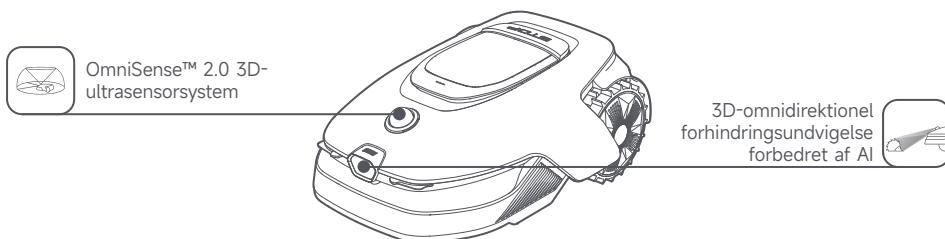
2.2 Produktoversigt



[1] Udstyret med navmotorer.

2.3 OmniSense™ 2.0: 3D-Ultra-sensorsystem med AI-kamera

Løft plæneplejen til næste niveau med OmniSense™ 2.0, et banebrydende 3D-ultrasensorsystem udstyret med et algoritmestyret HDR-kamera, der giver en mere omfattende og detaljeret opfattelse af havens 3D-miljø.



2.4 Link-modul med GPS og 4G-forbindelse

Robotten er udstyret med et Linkmodul, der leverer linktjeneste med 4G-mobilnetværksforbindelse.

Aktivering af linktjenesten

Tænd din robot, og linktjenesten aktiveres automatisk.  vil lyse op på robotens skærm og i appen, hvilket indikerer, at aktiveringen er vellykket. Du kan se brugsstatus for Linkmodulet og Linktjenesten under **Forbindelser** i appen.

Med Linktjeneste aktiveret kan du fjernovervåge din robots status og starte græsslåningsopgaver uden en Wi-Fi-forbindelse. Derudover indeholder modulet en indbygget GPS til sporing af placering i realtid, hvilket forbedrer robotens tyverisikring. Du kan spore dens placering når som helst og hvor som helst og få beskeder, hvis den bevæger sig uden for det angivne kortområde.

Linktjeneste er gratis de første tre år fra aktiveringstidspunktet. Kontakt Dreames kundeservice på **Dreame@mentech.dk** for at forlænge tjenesten efter udløb.

Vigtigt: Linkmodulet er designet udelukkende til brug med Dreame-robotplæneklippere. Enhver unormal status, der registreres i linktjenesten kan medføre ophør af din adgang til tjenesten. Hvis dette sker, bedes du kontakte Dreames kundeservice på **Dreame@mentech.dk** for hjælp til at genoprette adgang til tjenesten.

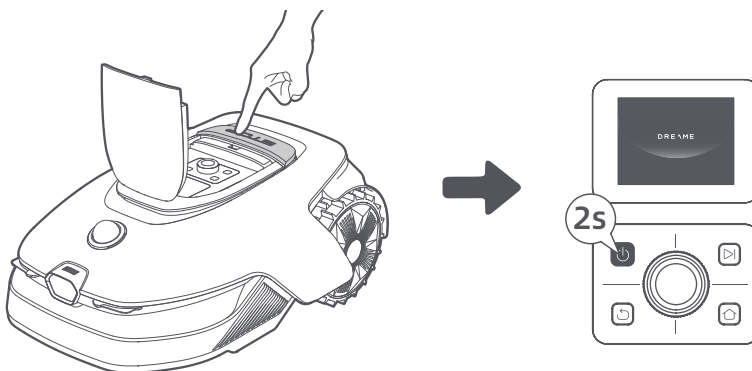
Vigtigt: Hvis du ikke kontakter Dreame eftersalgsservice for at forny Linktjenesten inden for et år efter dens udløb, vil dit Linkmodulet blive låst. For at genaktivere tjenesten, skal du bringe Linkmodulet til et Dreame eftersalgsservicecenter. Yderligere gebyrer for reparation og vedligeholdelse kan være gældende for genaktivering. Vær venligst opmærksom på meddelelser i appen angående dette problem. For at tjekke udløbsdatoen for din Linktjeneste, gå til **Indstillinger > Forbindelser > Linkmodulet** i appen.

Hvordan fjerner man Linkmodulet?

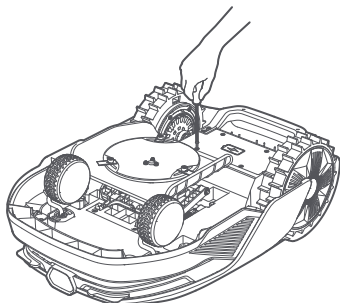
Forsigtighed: Brug beskyttelseshandsker for at undgå skader.

Forsigtighed: Sørg for, at beskyttelsesdækslet er på LiDAR, før du vender robotten om.

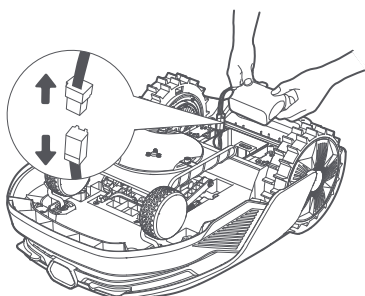
❶ Sluk robotten.



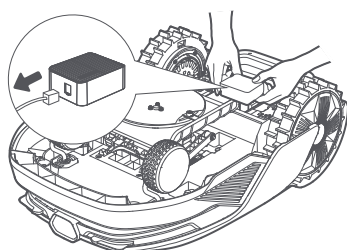
- 2 Placer robotten på en blød overflade, og vend den på hovedet.
- 3 Løsn de 4 skruer med en skruetrækker for at fjerne dækslet.



- 4 Tag batteriet ud, og frakobl batteristikket.



- 5 Frakobl modulstikket, og fjern forsigtigt Linkmodulet fra dets plads.



2.5 Sensorer

Navn	Beskrivelse
LiDAR	Indhenter miljøoplysninger og letter robottens positionering, undgåelse af forhindringer og registrering af vand og snavs. Registreringsafstand (ved 100 klx): 40 m ved 10 % refleksionsevne; 70 m ved 80 % refleksionsevne Synsfelt: 360° (vandret) × 59° (lodret)
Frontkamera	Registrerer forhindringer, skillelinjer for græsplænen og menneskelig tilstedeværelse. Synsvinkel: 89° (vandret), 58° (lodret), 97° (diagonalt) Opløsning: 2 MP
GPS	Linkmodulet med indbygget GPS er installeret i robotten. Du kan spore robotens placering i realtid på Google Maps via appen.

3 Installation

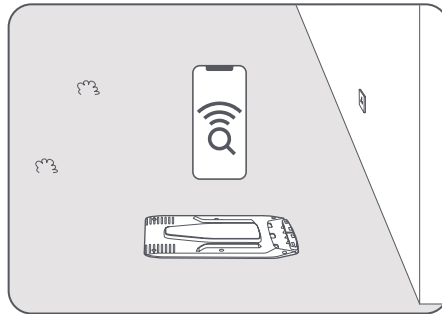
3.1 Vælg et passende sted

- Anbring ladestationen på en plan overflade nær kanten af græsplænen og en stikkontakt. Det anbefales at placere ladestationen i et område med god Wi-Fi signalstyrke.

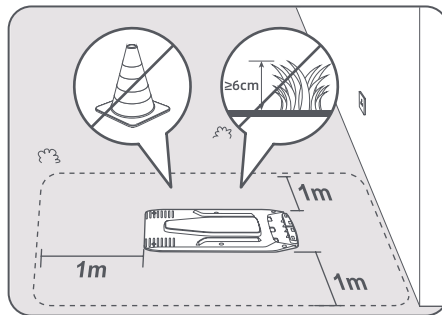
Bemærk: Brug din mobilenhed til at kontrollere Wi-Fi signalstyrken på stedet. God Wi-Fi-signalstyrke forbedrer forbindelsens stabilitet mellem robotten og appen.

Vigtigt: Sørg for, at jorden er blød nok til, at skruerne kan monteres.

Vigtigt: Hvis ladestationen står på en skråning, skal du sikre dig, at hældningen ikke er for stejl for at forhindre, at robotten glider tilbage og ikke kan dokke.

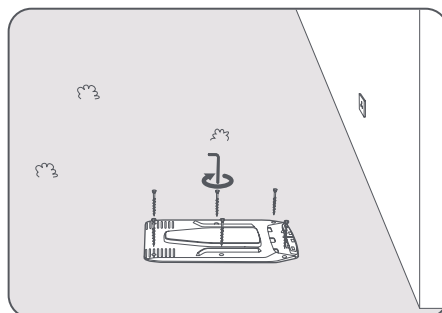


- Sørg for, at der er mindst **1 m** frirum uden forhindringer til venstre, højre og foran ladestationen. Sørg for, at græsset omkring stedet er kortere end **6 cm**. Hvis græsset er højere end dette, skal det først klippes. Højt græs kan gøre det svært for Robotten at komme tilbage til ladestationen.

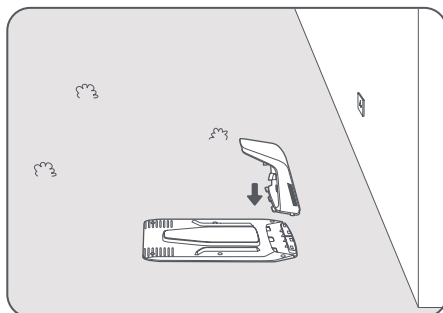


3.2 Monter ladestationen

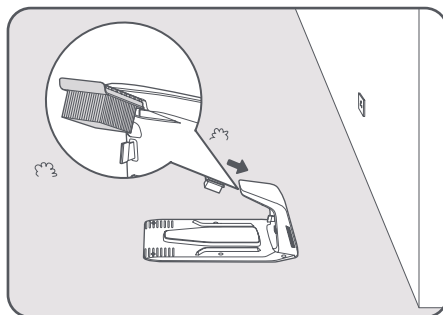
- 1 Fastgør bundpladen til underlaget med de medfølgende skruer ved hjælp af unbrakonøglen.



- 2 Indsæt ladetårnet i bundpladen, indtil du hører et klik.

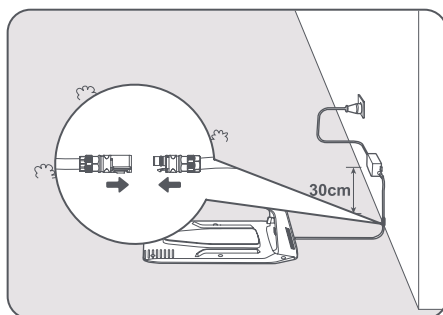


- 3 Indsæt rengøringsbørsten i ladetårnet ved at justere tappen med spalten.

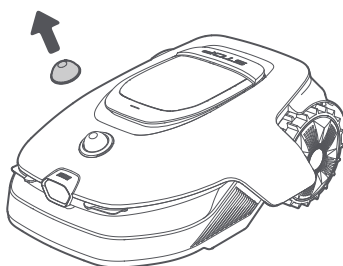


- 4 Slut strømforsyningen til forlængerkablet, og slut den derefter til en stikkontakt. Strømforsyningen skal som minimum være **30 cm** over jordoverfladen.

Bemærk: LED-indikatoren på ladestationen lyser **konstant blå** når der er strøm.



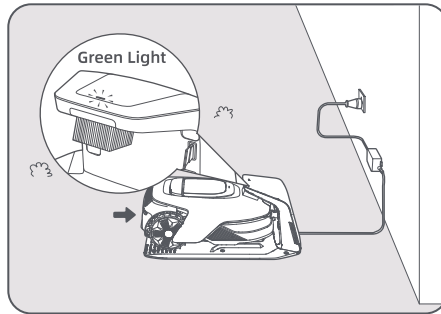
- 5 Fjern LiDAR-beskyttelsesdækslet.



6 Sæt robotten i ladestationen for at oplade den. Kontrollér, at opladningskontakterne på robotten og ladestationen er tilsluttet korrekt.

Bemærk: Indikatorlyset vil **blinke grønt**, når robotten oplader korrekt i ladestationen.

Bemærk: Hvis du ønsker at tilføje en garage for ekstra beskyttelse, skal du bruge den matchende Dreame Garage, der er tilgængelig i lokale butikker eller online. Brug af en ikke-Dreame garage kan forårsage problemer under opladning.

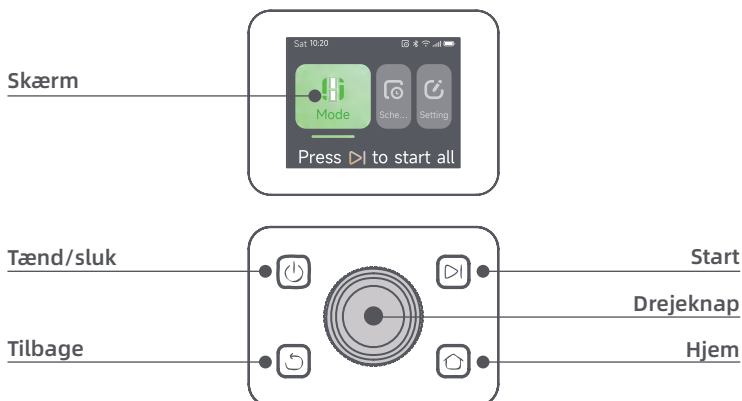


Ladestationens LED-indikator

LED-indikatorens farve	Betydning
Blinkende/konstant rød	1. Der er et problem med ladestationen (f.eks. et problem med ladestrømmen eller spændingen).
	2. Robotten sidder korrekt i ladestationen, men opladningen er unormal (f.eks. hvis opladningskontakterne har en kortslutning).
Konstant blå	Der er strøm på ladestationen. Robotten er ikke i ladestationen.
Blinkende grønt	Robotten oplades i ladestationen.
Konstant grøn	Robotten er i ladestationen og fuldt opladet.

4 Forberedelse til første brug

4.1 Lær kontrolpanelet at kende



Skærm

Ikon	Status
	Batteriniveau (Viser det aktuelle batteriniveau.)
	Opladning (Robotten er dokket i ladestationen.)
	Bluetooth (Robotten er tilsluttet appen via Bluetooth.)
	Wi-Fi (Robotten er tilsluttet appen via et Wi-Fi-netværk.)
	Linktjeneste (Linktjenesten er aktiveret.)
	Tidsplan (En opgave er planlagt til i dag og er ikke startet endnu.)

Styrefunktioner

Knap	Funktion
Tænd/sluk 	For at tænde eller slukke robotten, skal du holde  -knappen nede i 2 sekunder. Sørg for, at den er uden for ladestationen.
Start 	For at starte græsslåning af hele området eller genoptage opgaver, der er sat på pause, skal du trykke på  -knappen, og derefter lukke dækslet inden for 5 sekunder. Opgaven annulleres, hvis dækslet ikke lukkes inden for 5 sekunder.
Hjem 	For at sende robotten tilbage til ladestationen, skal du trykke på  -knappen, og derefter lukke dækslet inden for 5 sekunder. Opgaven annulleres, hvis dækslet ikke lukkes inden for 5 sekunder.
Tilbage 	For at navigere ét niveau op i menuen, tryk på  -knappen.
Drejeknap	Tryk på drejeknappen for at bekræfte valget i menuen.
	Hold drejeknappen nede i 3 sekunder for at aktivere Bluetooth-parringstilstand.
	Drej drejeknappen med/ mod uret for at navigere gennem menuen.
Start + Tilbage	For at nulstille robotten til fabriksindstillingerne, skal du holde  og  -knappen nede i 3 sekunder. PIN-koden slettes ikke.
Hjem + Tilbage	Tryk på knappen  og knappen  samtidig i 3 sekunder for at åbne siden Om i Indstillinger. Siden Om forsvinder efter 5 sekunder.
Drejeknap + Tilbage	For at nulstille PIN-koden, skal du trykke på drejeknappen og knappen  samtidig og holde dem nede i 3 sekunder.
Stop	Tryk på Stop -knappen for at åbne topdæksler og stoppe robotten. PIN-koden skal indtastes på kontrolpanelet for at genoptage arbejdet.

Oversigt over menustruktur



*Den kan blive opdateret afhængigt af softwareversionen.

Statuslys på robotten

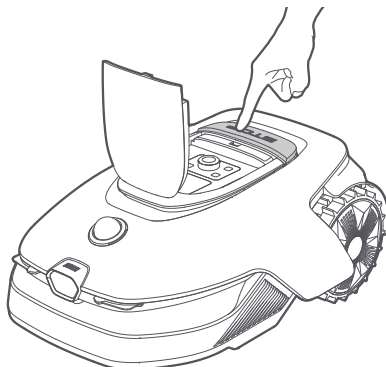
Farve	Betydning
Fast rød	Der er opstået en fejl.
Konstant blå	Robotten er i standby.
Blinkende blå	Robotten udfører en opgave eller er sat på pause.
Blinkende grønt	Robotten oplader i ladestationen.
Konstant grøn	Batteriet er fuldt opladet.
Blinkende gult	1. Robotten er på patrulje. 2. Realtidsvideo fra frontkameraet vises via appen.

Bemærk: Du kan tilpasse aktiveringsperioden og scenarierne for robotlyset i **Indstillinger > Lys**.

4.2 Startindstillinger

Når Robotten tændes for første gang, skal du foretage nogle grundlæggende indstillinger, før robotten er klar til brug.

- 1 Tryk på **Stop**-knappen for at åbne topdækslet.



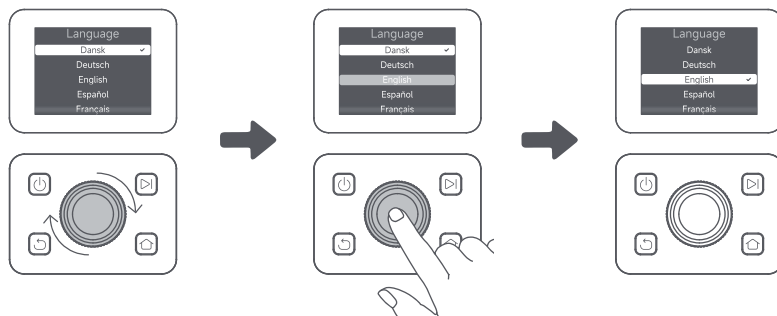
- 2 Hold knappen  på kontrolpanelet inde i 2 sekunder for at tænde robotten.

Bemærk: Robotten tændes automatisk, når den sættes i ladestationen.



- 3 Vælg det ønskede sprog

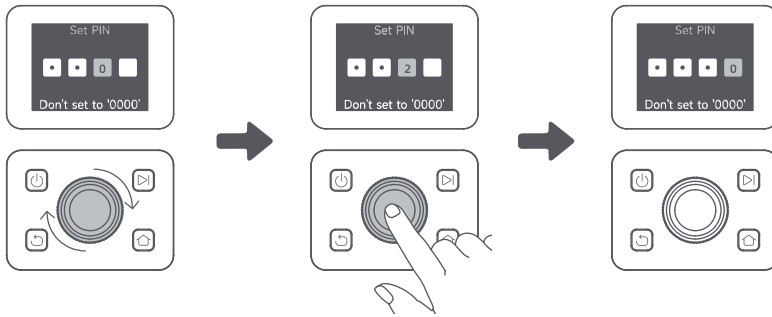
Drej drejeknappen med uret for at gå ned og mod uret for at gå op, når du vælger sprog. Tryk på knappen for at bekræfte.



- 4 Indstil pinkode

1. Drej drejeknappen for at vælge et tal fra 0 til 9. Drej drejeknappen med uret for at øge tallet fra 0 til 9, og drej mod uret for at mindske tallet. Tryk på drejeknappen for at angive det næste ciffer. For at ændre det forrige ciffer skal du dreje drejeknappen mod uret, indtil tallet bliver 0, og dreje den endnu en gang.

Vigtigt: Du må ikke angive "0000" som pinkode.



2. Indtast pinkoden igen for at afslutte indstillingen af den.

Bemærk: Hvis de to adgangskoder ikke stemmer overens, skal du angive den nye adgangskode igen.

5 Slut Robotten til internettet

Scan QR-koden for at downloade Dreamehome-appen til din mobilenhed. Når appen er installeret, opretter du en konto og logger ind.



Du kan også downloade Dreamehome-appen fra App Store eller Google Play.



Robotten er udstyret med Linkmodulet, der understøtter 4G-forbindelse og inkluderer indbygget GPS. Det anbefales dog at fuldføre opsætningen af Wi-Fi-netværket for bedre ydeevne.

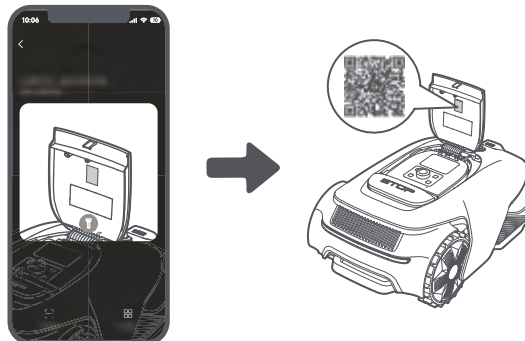
Før netværksopsætning:

- Sørg for, at robotten og din mobilenhed er på det samme Wi-Fi-netværk.
- Din mobilenhed må maks. være **10 m** væk fra robotten.
- Aktivér Bluetooth-funktionen på din mobilenhed.

1. Åbn Dreamehome-appen.

2. Du kan oprette forbindelse via en af følgende metoder:

- Scan QR-koden: Gå til **Enhed** og tryk på **Scan QR-koden for at oprette forbindelse**. Scan QR-koden inde i robotens topdæksel for at oprette forbindelse.
- Tilføj manuelt: Gå til **Enhed** og tryk på **Tilføj**. Vælg derefter din robotmodel for at oprette forbindelse.
- Automatisk opdagelse: Robotten vil søge efter nærliggende enheder. Tryk på din robot fra listen over opdagede enheder for at oprette forbindelse.

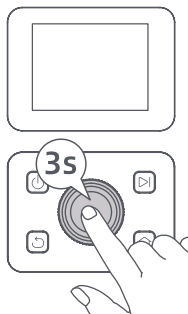


3. Følg venligst instruktionerne i appen for at fuldføre oprettelse af Wi-Fi-netværksforbindelsen.

Vigtigt: Brug et enkeltbåndsnetværk med en frekvens på 2,4 GHz eller et dobbeltbåndsnetværk med en frekvens på 2,4/5 GHz.

Vigtigt: Sørg for, at dit Wi-Fi-netværk ikke har en firewall og ikke er krypteret. Ellers kan netværksopsætningen mislykkes.

4. Hold drejeknappen på kontrolpanelet nede i 3 sekunder. Robotten vil åbne i Bluetooth-parringstilstand.



5. Følg venligst instruktionerne i appen for at fuldføre parringen.

Hvordan fjerner man robottens tilknytning?

Robotten er automatisk knyttet til Dreamehome-kontoen, når parringen er fuldført. Hver enhed kan kun være knyttet til én konto. Den kan ikke være knyttet til en anden konto på samme tid.

For at parre robotten med en ny konto, skal du først afbinde den. For at afbinde den:

1. Åbn Dreamehome-appen. Gå til  **Enhed**.
2. Hvis du har flere robotter knyttet til din Dreamehome-konto, skal du stryge til venstre eller højre for at få adgang til siden for den robot, du vil redigere.
3. Tryk på  i øverste højre hjørne.
4. Vælg  **Slet**.

Hvordan deler du din robot?

1. Tryk på  i øverste højre hjørne.
2. Vælg  **Deling af enhed**.

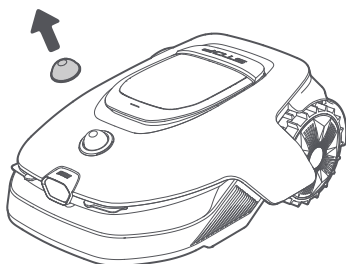
Hvordan logger man ud af sin Dreamehome-konto eller sletter den?

1. Gå til  **Mig** >  **Konto**.
2. Vælg **Log ud** eller **Slet konto**.

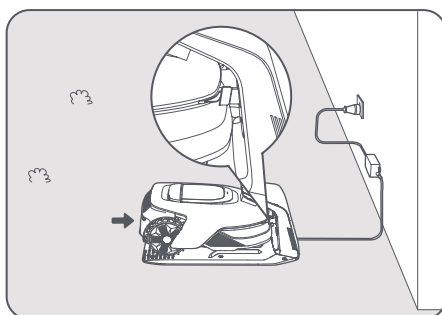
5 Kortlæg din have

Før du kortlægger, skal du kontrollere følgende:

- Robottens batteriniveau er over 50 %.
- LiDAR'ens beskyttelsesdæksel fjernes.



- Topdækslet er lukket.
- Robotten dokker korrekt i ladestationen.



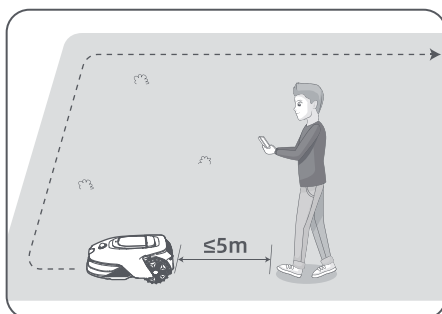
5.1 Opret afgrænsningen

Før du starter processen med kortlægning, skal du overveje følgende:

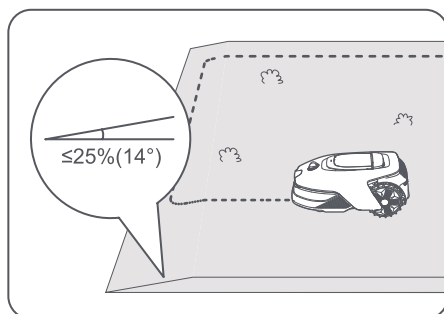
Vigtigt: Du må ikke flytte robotten manuelt, når du opretter afgrænsningen, da det kan medføre, at kortlægningen mislykkes.

Vigtigt: Når kortlægning påbegyndes via fjernstyring, må robotten ikke fjerndokkes i ladestationen, før kortlægningen er gennemført. I modsat fald kan LiDAR blive blokeret, hvilket kan forårsage, at kortlægningen mislykkes.

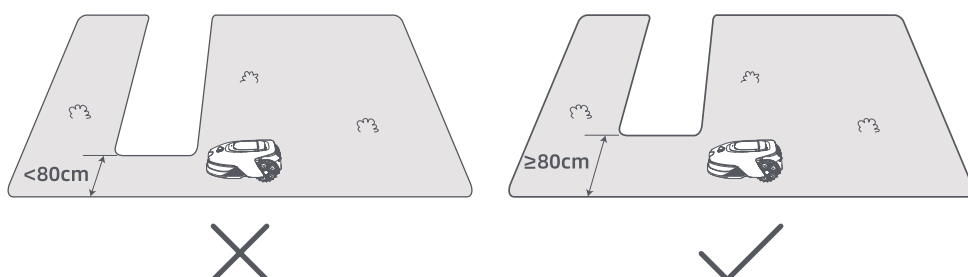
- Gå maks. **5 m** bag robotten, når den fjernstyres.



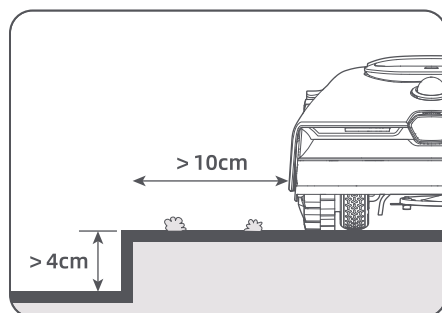
- Robotten kan navigere på skråninger med en hældning på op til **50% (27°)**. For bedre klipperesultater anbefales det dog at holde skråningerne i arbejdsområderne under **25 % (14°)**.



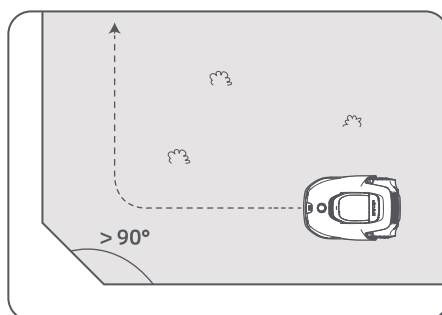
- For områder, der er smallere end **80 cm**, skal du indstille dem som stier, så robotten kan passere igennem (se afsnit 5.4: **Indstil sti**).



- Hvis din græsplæne er mere end **4 cm** højere end det tilstødende terræn, skal du holde robotten mindst **10 cm** væk fra kanten. Hvis din græsplæne er på niveau med det tilstødende terræn, kan robotten krydse omkredsen for optimale klipperesultater langs kanterne.

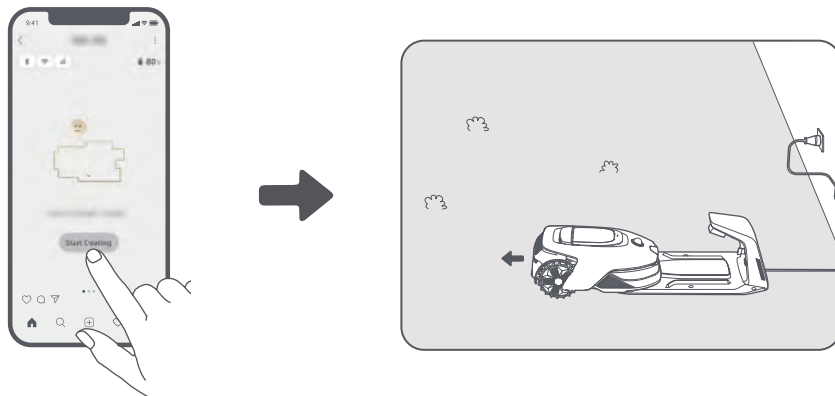


- Sørg for, at drejevinklerne er større end **90°**. Vinkler mindre end 90° kan gøre det svært for robotten at opnå et rent snit.

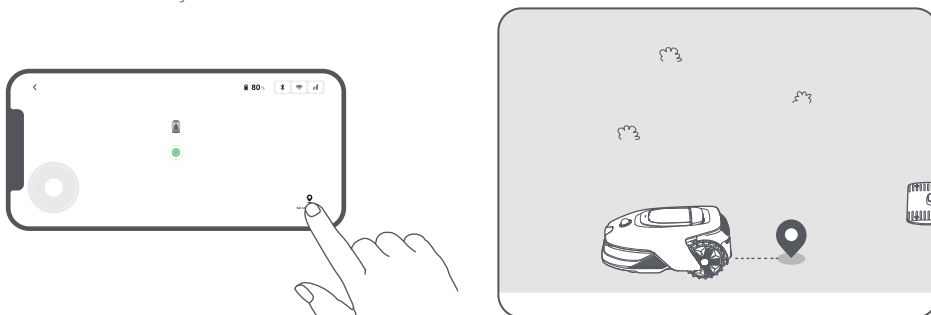


Start kortlægning:

1. Tryk på **Start på oprettelse** via appen, så tjekker Robotten sin status og kalibrerer. Den forlader automatisk ladestationen for at udføre kalibreringen. Vær forsigtig.



2. Led robotten til kanten af din græsplæne via fjernbetjening, og tryk på **Angiv Startpunkt** for at definere startpunktet for skillelinjen.



3. Fjernstyr Robotten til at bevæge sig langs græsplænekanten for at oprette arbejdsområdet.

Automatisk registrering af skillelinje

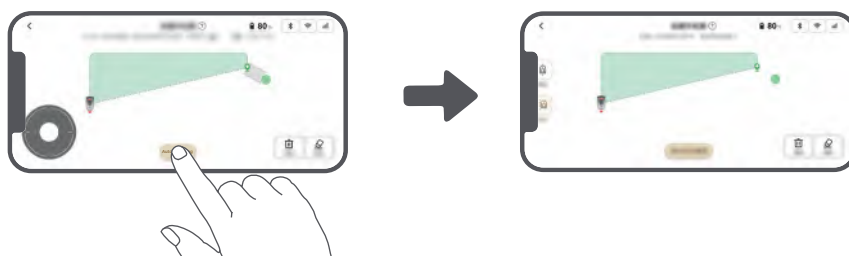
Robotten drives af en avanceret AI-algoritme og bruger sit frontkamera til at registrere områder med og uden græs, så den kan identificere skillelinjer uden behov for manuel vejledning.

Når robotten er blevet fjernstyret hen til græsplænenes kant og startpunktet er blevet indstillet, kan tilstanden **Automatisk registrering af skillelinje** anvendes. Du kan vælge, om robotten skal køre over omkredsen for at få en renere kantklipping eller holde sig tæt på den for at undgå at sidde fast.

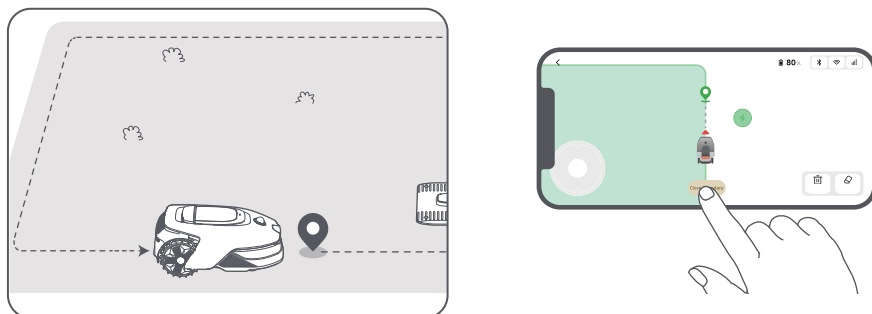
Vi anbefaler, at du følger robotten under denne proces. Hvis robotten ikke registrerer skillelinjerne nøjagtigt, kan du til enhver tid afslutte tilstanden Automatisk registrering af skillelinje og skifte til manuel kontrol.

Vigtigt: Tilstanden Automatisk registrering af skillelinje skal anvendes i dagslys for at sikre korrekt synlighed. Undgå at bruge denne funktion i svag belysning eller regnvejr.

Vigtigt: Sørg for, at robotens frontkamera er rent og frit.

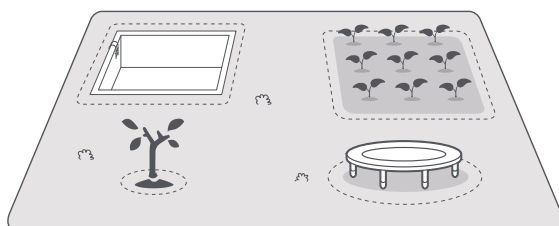


4. Når Robotten vender tilbage til stedet **1 m** fra startpunktet, trykker du på **Luk skillelinje**, hvorefter afgrænsningen afsluttes automatisk.



5.2 Indstil undvigelseszone

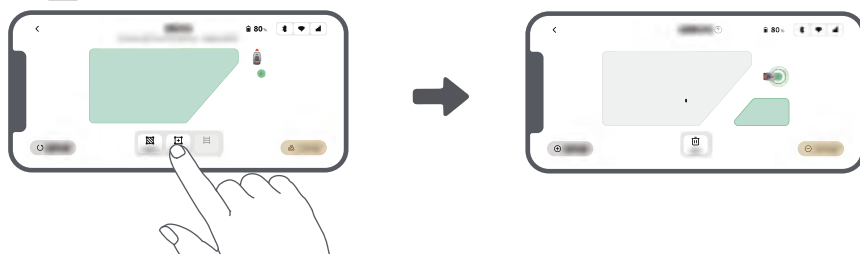
Selvom Robotten automatisk kan undgå forhindringer, er det stadig nødvendigt at indstille områder med risiko for at falde, såsom svømmebassiner og sandkasser, som no-go-zoner. For objekter, du ønsker at beskytte (såsom et blomsterbed, en trampolin, en køkkenhave eller en blotlagt trærod), skal du indstille dem som undvigelseszoner. Du kan trykke på **Undvigelseszone** i appen for at fortsætte med at oprette forbudszoner. Alternativt kan du gå til  **> Kortredigering** for at oprette eller slette forbudszoner, når kortet er færdigt.



5.3 Opret flere zoner og udvid eksisterende zoner

• For at oprette flere zoner

Hvis din plæne er adskilt af veje, eller du har flere isolerede plæner, kan du trykke på **Arbejdszone** i appen for at fortsætte med at oprette arbejdsområder via fjernstyring. Du kan også tilføje, slette eller ændre zonerne under  **> Kortredigering**, når kortet er færdigt.



• For at udvide eksisterende zoner

For at udvide en eksisterende zone, tryk på **Arbejdszone** i appen for at oprette det område, du vil inkludere. Hvis de to områder overlapper hinanden, bliver de automatisk slået sammen. Alternativt kan du gå til  **> Kortredigering > Arbejdszone** efter kortlægningen er afsluttet for at udvide en eksisterende zone.

• For at adskille og kombinere zoner

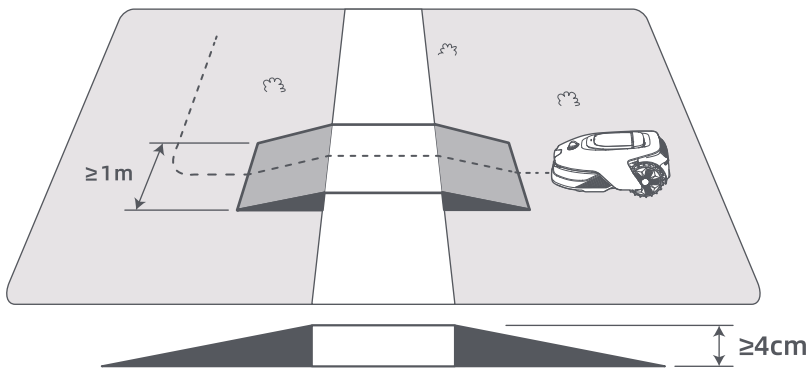
For at opdele en zone i mindre zoner eller for at kombinere zoner, der blev opdelt ved hjælp af appen, til en større, gå til  > **Kortredigering** > **Indstillinger for zone** og tryk på **Separer** eller **Kombiner** i appen.

5.4 Indstil sti

Du skal oprette en sti for isolerede zoner, så de er forbundne. Robotten kan ikke få adgang til isolerede zoner uden en sti.

Bemærk: Som standard kan robotten bevæge sig på stien, men klipper ikke græs.

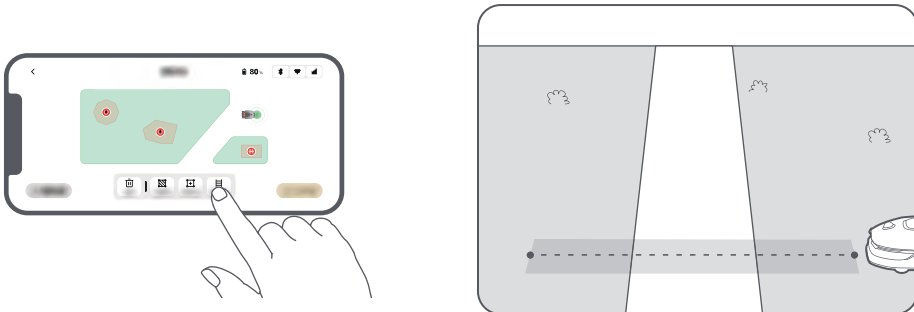
Vigtigt: Hvis din græsplæne er opdelt af passager, der er højere end **4 cm**, skal du placere en genstand med en hældning, der svarer til passagens højde (f.eks. en rampe).



• Sådan forbinder du to isolerede arbejdszoner

I isolerede områder bedes du skabestier, der forbinder dem, ellers vil de være utilgængelige for robotten. Tryk på **Sti** for at oprette en sti.

Vigtigt: Sørg for at stiens start- og slutpunkt befinder sig inden for arbejdsområdet.

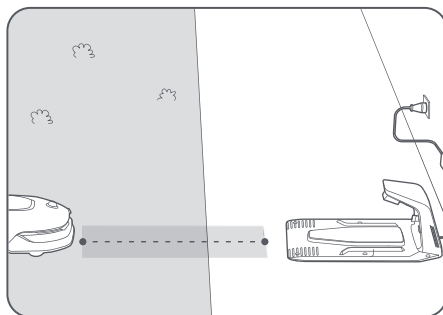
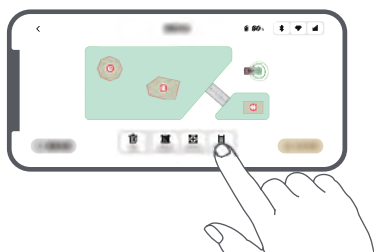


• Sådan forbindes arbejdsområdet og ladestationen

Hvis ladestationen ikke befinder sig i arbejdsområdet, skal der skabes en sti, der forbinder den med for at oprette forbindelse med arbejdsområdet. Tryk på **Sti** for at skabe en sti der giver robotten mulighed for at vende tilbage til ladestationen.

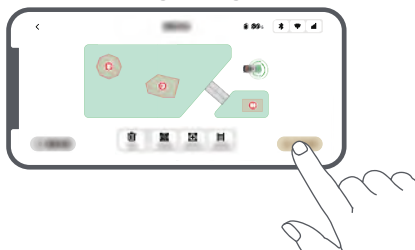
Vigtigt: Sørg for, at den ene ende er inden for arbejdsområdet, og den anden ende er lige foran ladestationen. Det er tilrådeligt at justere stien med ladestationen.

Vigtigt: Når du opretter stier for at forbinde arbejdsområdet og ladestationen, må Robotten ikke fjærdokkes i ladestationen. I modsat fald kan LIDAR blive blokeret, hvilket kan forårsage, at kortlægningen mislykkes.



5.5 Afslut kort

Tryk på **Færdiggør kort**, når arbejdsområder, stier og undvigelseszoner er færdige.



5.6 Tilføj et andet kort

Hvis der ikke er en sti mellem din for- og baghave, kan du oprette et andet kort. Efter at have fuldført det første kort, skal du trykke på **Tilføj kort** for at fortsætte med at oprette det andet. Alternativt kan du navigere til > **Kortredigering** og trykke på **Tilføj kort** efter kortlægningen er fuldført. Når du har afsluttet det andet kort, kan du skifte mellem kort via > **Kortredigering**.

Bemærk: Efter at have skiftet kort, vil tidsplanerne og klippeindstillingerne for det aktuelle kort blive anvendt.

Bemærk: Du kan købe en ekstra ladestation til installation på det andet kort for større bekvemmelighed. Med en separat ladestation installeret på det andet kort, behøver du kun manuelt at flytte robotten mellem de to kort.



6 Drift

6.1 Begynd at klippe for første gang

Tips før klipning:

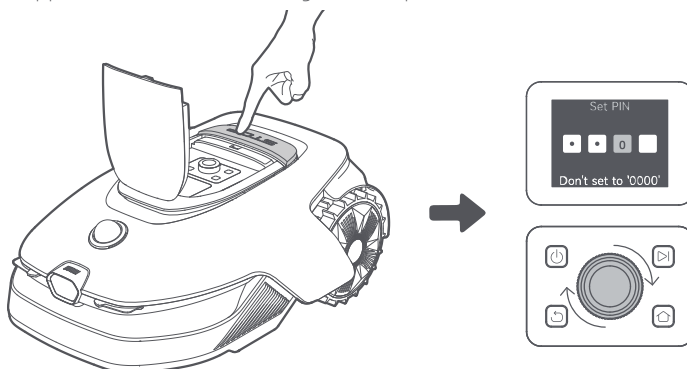
- Sørg for, at græsset har en højde på maks. **10 cm**.
- Fjern forhindringer som løse genstande, bladbunker, legetøj, ledninger og sten fra plænen. Sørg for, at der ikke er børn eller kæledyr på plænen, når Robotten slår græsset.
- Fyld huller i græsplænen.

- Indstil dine klippepræferencer i appen før klipping (f.eks. klippeeffektivitet, græsslåningens højde og klipperetning).



a) Start via kontrolpanelet

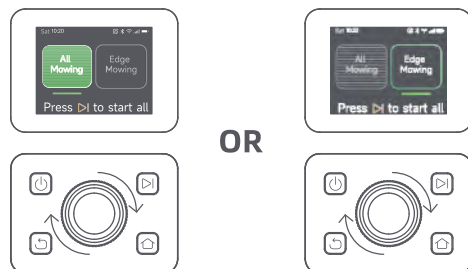
1. Tryk på **Stop**-knappen for at åbne dækslet og indtaste pinkoden.



2. Vælg "**Tilstande**" på displayet, og tryk på knappen.



3. Drej drejeknappen for at vælge klippetilstand.



4. Tryk på **▶** -knappen, og **luk topdækslet** inden for 5 sekunder. Robotten forlader ladestationen og begynder at klippe hele området.



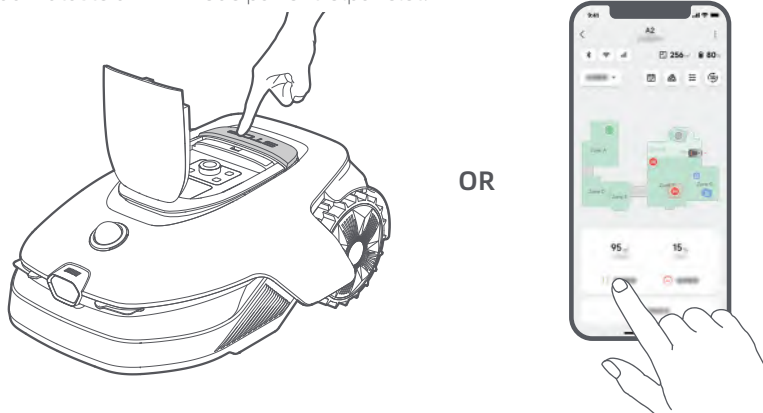
b) Start via appen

1. Åbn appen.
2. Vælg en klippestilstand, og tryk på **Start** for at starte klipning.

6.2 Pause

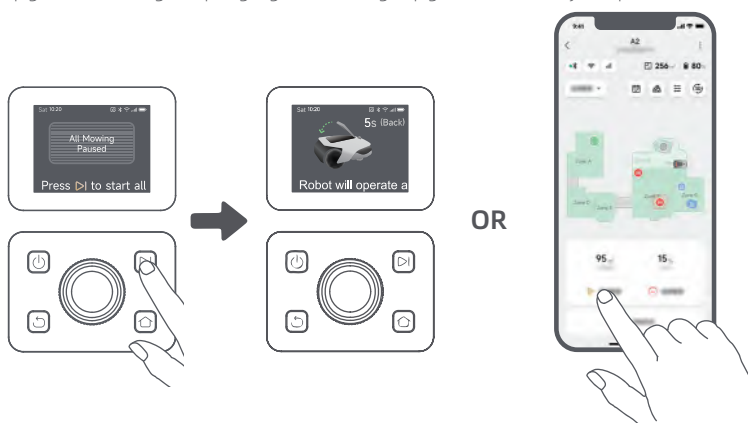
Hvis du vil sætte den aktuelle klippeopgave på pause, kan du trykke på Robottens **Stop**-knap eller trykke på **Pause** i appen.

Bemærk: Robotten kan ikke startes direkte via appen, når der er trykket på **Stop**-knappen. For at genoptage driften skal du indtaste din PIN-kode på kontrolpanelet.



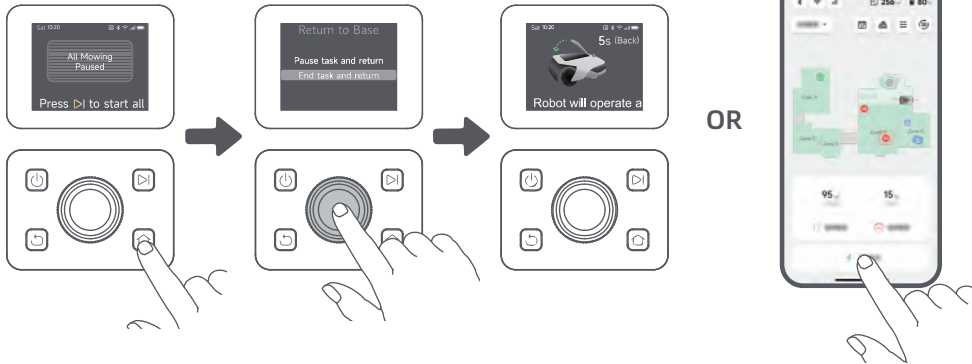
6.3 Genoptage klipning

For at genoptage opgaven, når robotten er sat på pause, resstheskal der trykkes på **▶** -knappen, og topdækslet skal herefter lukkes inden for 5 sekunder. Robotten vil genoptage den forrige græsslåningsopgave. Du kan genoptage græsslåningsopgaven ved at trykke på **Fortsæt** i appen.



6.4 Tilbage til ladestationen

For at sende robotten tilbage til ladestationen skal du trykke på  på kontrolpanelet. Bekræft, at den aktuelle opgave skal sættes på pause eller annulleres, og **luk** derefter **det øverste dæksel** inden for 5 sekunder. Robotten vender automatisk tilbage til ladestationen for at genoplade. Alternativt kan du vælge **Start vend tilbage til station** i appen for at sende robotten tilbage.



7 Dreamehome-appen

Hvor du kan få mere at vide

Dreamehome-appen er mere end en fjernstyring. Du kan udføre mange opgaver via appen: foretage forskellige indstillinger på afstand, afprøve forskellige klippetilstande, redigere kortet frit og justere klippeplaner.

7.1 Klippetilstande

Robotten tilbyder forskellige tilstande for at slå græs. Du kan skifte mellem tilstande via appen herunder slåning af hele området, zoneslåning, kantslåning, punktslåning og manuel tilstand.



7.2 Klippeformer

Tilpas din græsplæne ved at tilføje former gennem  > **Kortredigering** > **Former** i appen. Definerede former vil blive udelukket fra klipning i alle klippemetoder. Du kan ændre deres position, størrelse eller fjerne dem i **Former**.



7.3 EdgeMaster™ Skiveblad

EdgeMaster™ -skivebladet er designet til at bevæge sig til siden, når den når græsplænenes kant, hvilket sikrer et renere snit. For at aktivere denne funktion skal du gå til  > **Indstillinger for kantslåning** > **EdgeMaster™** i appen.



7.4 Tidsplan

Når det første kort er udfyldt, opretter Robotten automatisk to ugentlige tidsplaner for klipning i forhold til plænenes størrelse, nemlig "**Tidsplan forår/sommer**" og "**Tidsplan efterår/vinter**". Du kan trykke på  i appen for at indstille tidsplanerne i detaljer. Med planlægningsfunktionen kan du helt overlade det daglige klippearbejde til robotten. Du behøver kun at vedligeholde robotten regelmæssigt.

Bemærk: Hvis du er bekymret for, at Robotten kan forstyrre dig eller dine naboer, når den arbejder selvstændigt i bestemte tidsperioder, kan du gå til **Indstillinger** > **Forstyr ikke** og angive **Forstyr ikke**-tid i appen.



7.5 Børnelås

Hvis du er bekymret for, at børn kan betjene robotten, skal du gå til **Indstillinger** og aktivere funktionen **Børnelås** i appen. Når funktionen er aktiveret, låses robotten, hvis der ikke udføres nogen handlinger i 5 minutter, når dækslet er åbent.



7.6 Regnbeskyttelse

Hvis du er bange for, at dårlige vejrforhold kan påvirke græsslåningsarbejdet, kan du aktivere funktionen Regnbeskyttelse under Indstillinger på kontrolpanelet eller i appen. Når denne funktion er aktiveret, sætter robotten græsslåningen på pause og vender tilbage til ladestationen, når det regner. Du kan indstille tiden for regnbeskyttelse i appen.

Bemærk: Klipning af vådt græs kan beskadige din græsplæne. Det er tilrådeligt at forlænge beskyttelsestiden for at lade græsset tørre, før du klipper igen. Standardbeskyttelsestiden er 3 timer, og du kan øge den i appen.



7.7 Frostbeskyttelse

Hvis temperaturen falder under **6° C**, kan græsslåning permanent skade græsplænen. Batteriet vil ikke oplades som en sikkerhedsforanstaltning. For at forhindre dette kan du aktivere funktionen **Frostbeskyttelse** i **Indstillinger**, enten via kontrolpanelet eller appen. Dette vil automatisk sætte græsslåningen på pause og sende robotten tilbage til opladningsstationen, når temperaturen falder under **6° C**. Robotten vil genoptage græsslåningen, når temperaturen stiger over **11° C**.



7.8 Sikkerhedsfunktioner

Robotten har flere tyverisikringsfunktioner, der drives af den indbyggede GPS i Linkmodulet for øget sikkerhed. Derudover kan frontkameraet opdage menneskelig tilstedeværelse, hvilket gør robotten til en nyttig havevagt.



7.8.1 Løftealarm

Med denne funktion aktiveret vil en alarm straks gå i gang, når robotten løftes, og robotten vil blive låst. For at genoptage driften skal du først indtaste PIN-koden på robotten.



7.8.2 Uden for kortet-alarm

Når denne funktion er aktiveret, låses Robotten og alarmen aktiveres omgående, hvis den er uden for kortet.



7.8.3 Placering i realtid

Når funktionen er aktiveret, kan du se robottens aktuelle placering i Google Maps.



7.8.4 Advarsel om registrering af menneskelig tilstedeværelse

Når den er aktiveret, vil robotten underrette dig ved registrering af menneskelig tilstedeværelse.



7.8.5 Video i realtid

Tryk på  for at få vist et live videofeed fra robottens frontkamera, som giver dig adgang i realtid til at overvåge din have når som helst og hvor som helst.



7.8.6 Patruljering

Mens robotten er på standby, kan du sende den på patrulje langs bestemte skillelinjer eller steder i din have via appen. For at åbne denne funktion, skal du gå til  > **Patruljering**.



7.9 Brugerdefineret opladningsperiode

For at tilpasse robotens opladningsperiode til specifikke timer kan du aktivere funktionen **Brugerdefineret opladningsperiode** via **Indstillinger** > **Opladning** i appen. Når aktiveret, vil robotten oplade sig selv til 20 %, når batteriniveauet er lavt, forudsat der ikke er nogen klippeopgaver. Den vil fuldføre en fuld opladning kun i den angivne opladningsperiode. Du kan også tilpasse **Batteriniveau til automatisk genopladning** og **Batteriniveau til genoptagelse af opgaver** for at indstille de batteriniveauer, hvor robotten automatisk vender tilbage til ladestationen eller genoptager uafsluttede klippeopgaver.



Bemærk: Dreames udviklingsteam vil løbende foretage **trådløse opdateringer** og vedligeholdelse af firmwaren og appen. Hold øje med opdateringsmeddelelser, eller aktivér funktionen **Automatisk opdatering** for at holde firmwaren og appen opdateret og få glæde af flere funktioner.

8 Vedligeholdelse

For at forbedre robotens ydeevne og levetid bedes du rengøre den regelmæssigt og udskifte slidte dele i henhold til nedenstående frekvens:

Del	Udskiftningsfrekvens
Blade	Hver 6-8. uge eller før
Rengøringsbørste	Hver 12. måned eller før

Bemærk: Du kan kontrollere den resterende tid for knivene og rengøringsbørsten ved at navigere til **Indstillinger** > **Forbrugsvarer og vedligeholdelse** i appen. Efter at have udskiftet forbrugsstofferne som anvist, skal du gå til detaljesiden for forbrugsstoffet og trykke på **Jeg har udskiftet det** for at nulstille timeren.

Bemærk: Hvis du har udpeget områder i din have til rutinemæssig rengøring og vedligeholdelse af robotten, kan du indstille Vedligeholdelsespunkter på kortet ved at navigere til **Indstillinger** > **Gå til Vedligeholdelsespunkt** > **Rediger Punkt**. Når vedligeholdelsespunkterne er indstillet, kan du blot trykke på **Gå** for at dirigere robotten til de udpegede steder for nem vedligeholdelse.

8.1 Rengøring

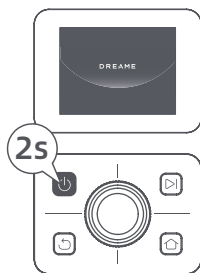
Rengør din robot regelmæssigt for at forhindre, at græsafklip og snavs ophobes og tilstopper knivskiven og drivhjulene, hvilket kan påvirke dens klippe-, doknings- og bevægelsesevne. Vi anbefaler at bruge et rengørings sæt, der fås i lokale butikker eller online.

 **Advarsel:** Før rengøring skal du slukke for robotten og tage stikket ud af ladestationen.

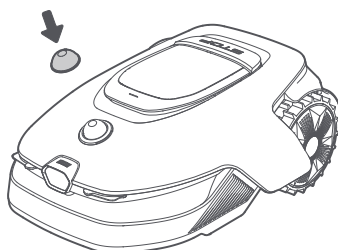
Forsigtighed: For at undgå skader på LiDAR'en skal du sørge for, at LiDAR-beskyttelsesdækslet er påsat, før du vender Robotten på hovedet.

• Kabinet, chassis og skiveblad:

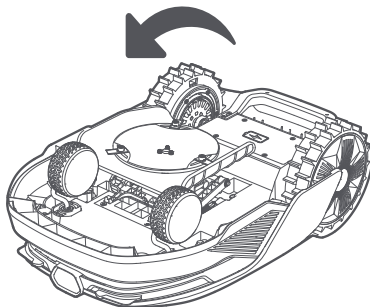
1. Sluk robotten.



2. Sæt beskyttelsesdækslet på LiDAR'en.



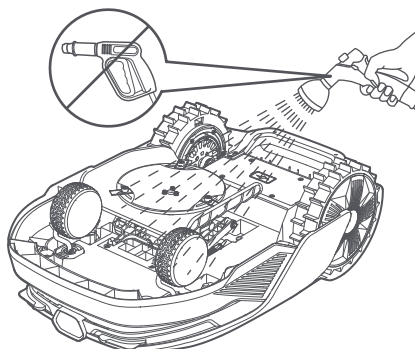
3. Vend robotten på hovedet.



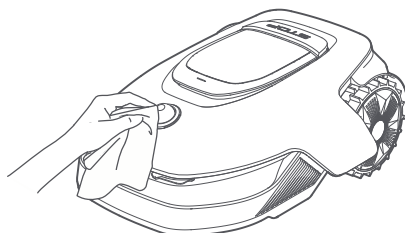
4. Rengør robottens krop, skivebladet og chassiset med en vandslange.

⚠ Advarsel: Rør ikke ved knivene under rengøring af chassiset. Brug handsker under rengøring.

Forsigtighed: Brug ikke en højtryksrenser til rengøring. Brug ikke rengøringsmidler til rengøring.

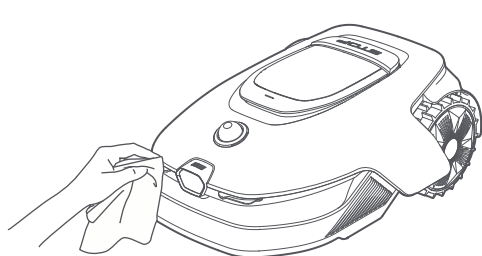


5. Brug en fnugfri klud til forsigtigt at rengøre LiDAR-sensoren.



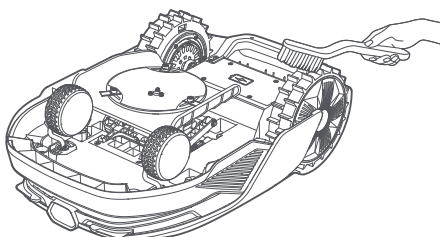
• Opladningskontakter og frontkamera:

Brug en ren klud til at rengøre opladningskontakterne på robotten og ladestationen, og sørg også for at rengøre det forreste kamera. Hold opladningskontakterne og det forreste kamera tørre efter rengøring.



• Drivhjul:

Brug en børste til at fjerne mudder fra hjulene for at sikre godt greb.



8.2 Udskiftning af komponenter

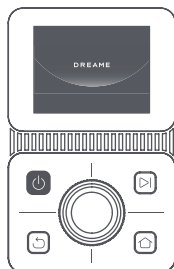
• Udskiftning af bladene

Udskift bladene regelmæssigt for at holde dem skarpe. Det anbefales at udskifte bladene hver **6.-8. uge** eller før. Brug kun originale Dreame-blade.

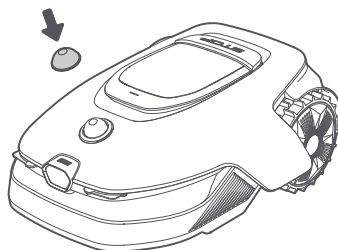
⚠ Advarsel: Sluk venligst robotten. Brug beskyttelseshandsker, før du udskifter knivene.

Bemærk: Udskift alle tre blade samtidig for at sikre et afbalanceret klippesystem.

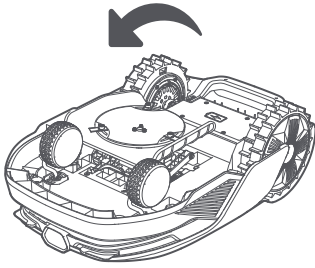
1. Sluk robotten.



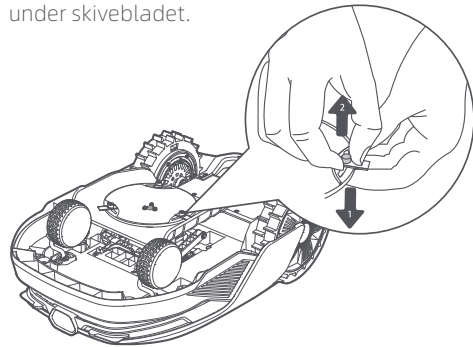
2. Sørg for, at LiDAR-beskyttelsesdækslet er på.



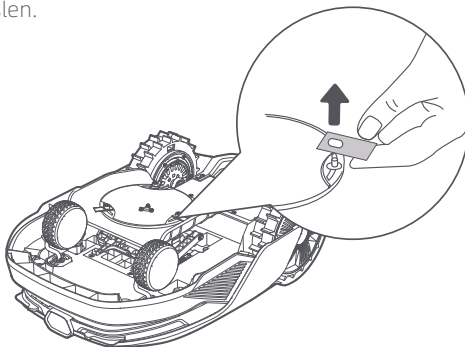
3. Læg robotten på et blødt underlag, og vend den på hovedet.



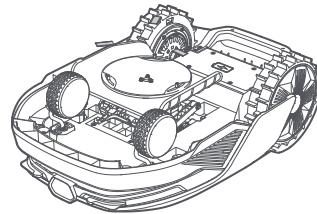
4. Fjern beholderen ved at trykke på knappen under skivebladet.



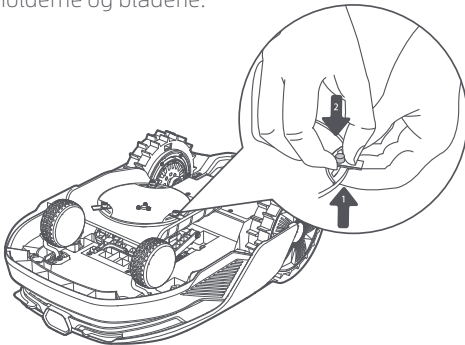
5. Fjern bladet ved at justere hullet i bladet med akslen.



6. Fjern 3 blade og beholdere.



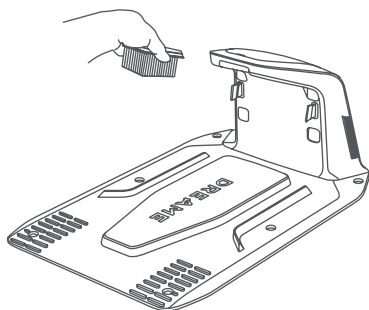
7. Tryk på knappen under skivebladet, og juster hullet i beholderen efter akslen for at fastgøre beholderne og bladene.



8. Sørg for, at bladene kan rotere frit.

• Udskiftning af rengøringsbørsten

Når rengøringsbørsten til LiDAR-sensoren slides, kan børstehårene blive flossede eller forringede, hvilket påvirker rengøringsevnen. Udskift rengøringsbørsten regelmæssigt for at sikre et godt resultat. Det anbefales at udskifte rengøringsbørsten hver **12. måned** eller før.



9 Batteri

Ved langtidsopbevaring skal robotten oplades hver **6. måned** for at beskytte batteriet. Batteriskader forårsaget af overafledning dækkes ikke af den begrænsede garanti. Oplad ikke batteriet ved en omgivelsestemperatur **over 45 ° C** eller **under 6 ° C**. Langtidsopbevaringstemperaturen for batteriet bør være **mellem -10 og 35 ° C**. For at minimere skaden er den anbefalede opbevaringstemperatur for batteriet **mellem 0 og 25 ° C**.

Bemærk: Levetiden for robottens batteri afhænger af, hvor ofte den bruges, og hvor mange timer den er i drift. Hvis batteriet er beskadiget eller ikke kan oplades, må du ikke bortskaffe det nedslidte eller defekte batteri med husholdningsaffald. Overhold de lokale regler for bortskaffelse.

Opladningstilstand med lavt strømforbrug:

Når opladningstilstand med lavt strømforbrug er slået til, deaktiveres funktioner, der ikke er relateret til opladning. (Skærmen og netværket slukkes.)

- For at aktivere opladningstilstand med lavt strømforbrug, skal du trykke og holde samtidig på ►-knappen og ⏮-knappen, og derefter trykke hurtigt på ⏻-knappen 5 gange samtidig. Du vil høre en stemmevejledning: opladningstilstand ved lavt strømniveau tændt.
- For at deaktivere opladningstilstand med lavt strømforbrug, skal du genstarte robotten eller trykke hurtigt på ⏻-knappen 5 gange.

10 Vinteropbevaring

• Robotten

1. Oplad batteriet helt, før du slukker robotten.
2. Rengør Robotten grundigt før vinteropbevaring.
3. Sæt LiDAR-beskyttelsesdækslet på.
4. Opbevar Robotten indendørs på et tørt sted ved en temperatur **over 0 ° C**.

• Ladestation

Træk stikket ud af ladestationen, og opbevar den på et tørt og køligt sted uden direkte sollys.

Bemærk: Efter vinteropbevaring skal du geninstallere ladestationen og placere robotten i den for at oplade. Hvis du geninstallerer ladestationen et andet sted, opdaterer robotten automatisk stationens placering, så snart den oplades og forlader stationen. Hvis du oplever positioneringsfejl på grund af større ændringer i din have, anbefales det at kortlægge området igen.

11 Transport

Ved transport over længere afstand, skal du sørge for at robotten er slukket. Det anbefales at bruge den originale emballage. Sæt LiDAR-beskyttelsesdækslet på.

⚠ **Advarsel:** Sluk robotten før transport.

⚠ **Advarsel:** Løft robotten ved det bageste håndtag og hold klingepladen væk fra kroppen.

12 Fejlfinding

Problem	Årsag	Løsning
Robotten er ikke forbundet til appen.	1. Robotten er ikke inden for wi-fi-signalets dækning eller Bluetooth-rækkevidde. 2. Robotten er slukket eller ved at genstarte.	1. Kontrollér, om Robotten har afsluttet processen med at tænde. 2. Kontrollér, om routeren fungerer korrekt. 3. Gå tættere på Robotten for at etablere en Bluetooth-forbindelse.
Robotten løftet.	Hjulet er ikke på jorden.	1. Sæt Robotten tilbage på et fladt underlag. 2. Indtast PIN-koden på robotten og bekræft. 3. Robotten kan ikke krydse objekter, der er højere end 4 cm. Sørg for et jævnt underlag hvor den arbejder.
Robotten hælder.	Robotten hælder mere end 37°.	1. Sæt Robotten tilbage på et fladt underlag. 2. Indtast PIN-koden på robotten og bekræft. 3. Robotten kan ikke forcere skråninger på mere end 50% (27°).
Robotten fanget.	Robotten er fanget og kan ikke komme ud.	1. Fjern de omkringliggende forhindringer, og prøv igen. 2. Flyt manuelt Robotten til et fladt og åbent sted på kortet, og prøv at starte opgaven igen. Hvis du fortsat oplever dette problem, så prøv igen, når Robotten er i ladestationen. 3. Tjek, om der er huller i jorden. Fyld hullerne op før klipping for at forhindre, at Robotten bliver fanget. 4. Tjek, om det omgivende græs er højere end 10 cm. Du kan justere forhindringshøjden eller bruge en skubbeklipper til at klippe plænen på forhånd for at forhindre, at Robotten bliver fanget. 5. Hvis Robotten ofte bliver fanget på dette sted, kan du indstille det som en undvigelseszone.
Fejl på venstre/højre baghjul.	Hjulet kan ikke rotere, eller der er et problem med hjulmotoren.	1. Rengør baghjulene, og prøv igen. 2. Hvis du fortsat støder på denne fejl, så prøv at genstarte robotten. 3. Hvis problemet varer ved, skal du venligst kontakte eftersalgsservice.
Skiveblad kan ikke rotere.	Skivebladet kan ikke rotere normalt, eller der er et problem med klippemotoren.	1. Rengør skivebladet, og prøv igen. 2. Tjek, om det omgivende græs er højere end 10 cm. Du kan bruge en skubbeklipper til at klippe plænen på forhånd for at forhindre, at skivebladet blokeres af højt græs. 3. Kontrollér, om der er vand under skivebladet. Hvis det er tilfældet, så flyt robotten til et tørt sted og prøv derefter igen. 4. Hvis du fortsat støder på denne fejl, så prøv at genstarte robotten. 5. Hvis problemet varer ved, skal du venligst kontakte eftersalgsservice.
Skivebladet kan ikke bevæge sig op eller ned.	Skivebladet kan ikke bevæge sig op eller ned.	1. Rengør skivebladet, og prøv igen. 2. Hvis du fortsat støder på denne fejl, så prøv at genstarte robotten. 3. Hvis problemet varer ved, skal du kontakte eftersalgsservice.

Problem	Årsag	Løsning
Skivebladet kan ikke bevæge sig til siden.	Skivebladet kan ikke bevæge sig til siden.	1. Rens skæresystemet, og fjern eventuelt snavs eller fremmedlegemer. 2. Hvis du fortsætter med at støde på denne fejl, kan du først deaktivere EdgeMaster™ -funktionen. 3. Hvis problemet fortsætter, bedes du kontakte kundeservice.
Fejl i kofanger.	Sensoren i den forreste kofanger udløses konstant.	1. Tjek, om Robotten sidder fast et sted. 2. Tryk forsigtigt på kofangeren, og sørg for, at den skubber sig tilbage. 3. Hvis du fortsat støder på denne fejl, så prøv at genstarte robotten. 4. Hvis problemet varer ved, skal du venligst kontakte eftersalgsservice.
Fejl i opladning.	Robotten tilsluttes ladestationen, men der er problemer med ladestrømmen eller spændingen.	1. Tjek, at ladestationen er korrekt tilsluttet strøm. 2. Tjek, at Robottens og ladestationens opladningskontakter er rene. 3. Når dette er tjekket, så prøv at sætte Robotten i ladestationen igen. 4. Hvis problemet varer ved, skal du venligst kontakte eftersalgsservice.
Batteritemperatur for høj.	Batteriets temperatur er $\geq 60^{\circ}\text{C}$.	1. Brug Robotten, hvor omgivelsestemperaturen er under 40°C. Du kan vente, indtil batteritemperaturen bliver sænket automatisk. 2. Du kan slukke for Robotten og genstarte den efter et stykke tid. 3. Hvis problemet varer ved, skal du venligst kontakte eftersalgsservice.
Batteritemperatur er høj.	Batteriets temperatur er $\geq 45^{\circ}\text{C}$.	1. Opladning kan mislykkes, når batteritemperaturen overstiger 45°C. 2. Brug Robotten, hvor omgivelsestemperaturen er under 40°C.
Batteritemperatur er lav.	Batteriets temperatur er $\leq 6^{\circ}\text{C}$.	1. Opladning kan mislykkes, når batteritemperatur er under 6°C. 2. Brug Robotten, hvor omgivelsestemperaturen er over 6°C.
LiDAR er blokeret.	LiDAR er blokeret (f.eks. er LiDAR-beskyttelsesdækslet ikke fjernet).	1. Fjern LiDAR-beskyttelsesdækslet, og prøv igen. 2. Hvis lidaren på toppen af robotten er meget snavset, så rengør den med en fnugfri klud, og prøv derefter igen.
Fejlfunktion i LiDAR.	LiDAR er meget snavset, eller der er en sensorfejl.	1. Kontrollér, om lidaren er snavset. Rengør den om nødvendigt, og prøv igen. 2. Hvis du fortsat støder på denne fejl, så prøv at genstarte robotten. 3. Hvis problemet fortsætter, så kontakt eftersalgsservice.
LiDAR er beskidt.	LiDAR er beskidt.	Tør LiDAR-sensoren på toppen af robotten med en ren klud. Hold LiDAR tør efter rengøring.
LiDAR-temperaturen er høj.	LiDAR-temperatur er $\geq 80^{\circ}\text{C}$.	1. Robotten vil automatisk forsøge at vende tilbage til ladestationen for at køle af. 2. Sørg for, at robotten opererer ved en omgivelsestemperatur under 40°C.

Problem	Årsag	Løsning
		3. Placer robotten i et skyggefuldt, køligt og godt ventileret område. Alarmen stopper, når temperaturen falder til et normalt niveau. 4. Robotten genoptager automatisk driften, når alarmen stopper. 5. Hvis problemet fortsætter, kontakt venligst eftersalgsservice.
LiDAR-temperaturen er for høj.	LiDAR-temperatur er $\geq 90^{\circ}\text{C}$.	1. LiDAR er slukket på grund af høje temperaturer. 2. Sørg for, at robotten opererer ved en omgivelsestemperatur under 40°C . 3. Placer robotten i et skyggefuldt, køligt og godt ventileret område. Alarmen stopper, når temperaturen falder til et normalt niveau. 4. Hvis problemet fortsætter, kontakt venligst eftersalgsservice.
Robotten kan ikke positionere sig.	Positioneringen er mistet.	1. Tjek, om LiDAR'en øverst på Robotten er snavset. Skidt vil påvirke positionering. 2. Flyt manuelt Robotten til et åbent sted på kortet, og prøv at starte opgaven igen. 3. Hvis positioneringen ikke gendannes, kan du fjernstyre Robotten tilbage til ladestationen via appen og derefter starte klippeopgaven.
Sensorfejl.	Sensorfejl.	1. Genstart Robotten, og prøv igen. 2. Hvis problemet varer ved, skal du venligst kontakte eftersalgsservice.
Robotten er i undvigelseszonen.	Robotten er i undvigelseszonen.	1. Flyt robotten manuelt ud af den forbudte zone, og prøv igen. 2. Fjernstyr robotten via appen for at flytte den ud af den forbudte zone, og prøv derefter igen.
Robotten er uden for kortet.	Robotten er uden for kortet.	1. Flyt manuelt robotten inden for kortet, og prøv igen. 2. Fjernstyr robotten inden for kortet via appen, og prøv igen.
Nødstop er aktiveret.	Der er blevet trykket på Robottens Stop-knap.	Indtast PIN-koden på robotten og bekræft.
Lavt batteri. Robotten lukker snart ned.	Batteriniveauet er $\leq 10\%$.	Sæt Robotten i ladestationen for at oplade den.
Robotten er væk fra kortet. Risiko for tyveri.	Robotten er væk fra kortet.	1. Indtast pinkode for at bekræfte. 2. Du kan deaktivere Ude-af-kort-alarmen i indstillinger i appen.
Kunne ikke vende tilbage til ladestationen.	Robotten kan ikke finde ladestationen, når den vender tilbage til ladestationen.	1. Tjek, om der er forhindringer, der blokerer Robotten. Fjern forhindringerne, og prøv igen. 2. Fjernstyr Robotten tilbage til ladestationen via appen.
Kunne ikke dokke i ladestationen.	Robotten finder ladestationen, men kan ikke dokke.	1. Tjek, om de reflekterende folier på ladestationen er snavsede eller blokerede. 2. Tjek, om der er forhindringer foran ladestationen. 3. Tjek, om ladestationen er flyttet. 4. Tjek om grundpladen er dækket med tykt mudder. 5. Kontrollér om stationen står på en skråning. 6. Tjek om stationen har strøm.

Problem	Årsag	Løsning
		7. Hjælp robotten med at docke i stationen ved at bruge fjernbetjeningen eller manuelt.
Positionering mislykkedes.	Positioneringen fejler, når Robotten forsøger at starte en klippeopgave.	1. Tjek, om lidar'en kan være blokeret. Flyt robotten til et fladt og åbent område inden for kortet manuelt, og start opgaven igen. 2. Hvis du fortsætter med at støde på denne fejl, skal du prøve igen, efter robotten er i stationen.
Utilstrækkelig plads til at dreje foran stationen.	Utilstrækkelig plads til at dreje foran stationen.	1. Hvis stationen er placeret på kanten af kortet eller inden i det, sørg for at der er mindst 1 m fri plads mellem stationens grundplades forreste område og kortets grænse; ellers kan robotten muligvis ikke dreje. 2. Flyt stationen, eller ændr kortet i Kortredigering.
Sti blokeret.	Sti blokeret.	1. Kontroller, om en no-go zone er indstillet på stien. 2. Kontroller, om der er forhindringer, der blokerer for robotten. 3. Hvis robotten stadig ikke kan passere, skal du slette stien i kortredigering og indstille en ny.
Frontkameraet er snavset.	Frontkameraet er snavset.	Tør frontkameraet af med en fnugfri klud.
Der er et problem med det forreste kamera.	Der er et problem med det forreste kamera.	1. Tør frontkameraet af med en fnugfri klud. 2. Prøv at genstarte robotten. 3. Hvis problemet fortsætter, bedes du kontakte kundeservice.
Forreste kamera blokeret.	Forreste kamera blokeret.	Tør frontkameraet af med en fnugfri klud.
Der opstår fejl i registrering af skillelinje under automatisk kortlægning.	Der opstår fejl i registrering af skillelinje under automatisk kortlægning.	1. Sørg for, at lysforholdene er passende, hverken for lyse eller for svage. 2. Bekræft, at vejret er klart, og undgå tåge eller regn. 3. Sørg for, at frontkameraet er rent og frit. 4. Sørg for, at underlaget er jævnt, da ujævnheder kan påvirke registrering. 5. Hvis registrering af skillelinje fortsat mislykkes, skal du skifte til fjernbetjeningstilstand for kortlægning.

13 Specifikationer

Grundlæggende oplysninger	Produktets navn	Dreame robotplæneklipper A2
	Mærke	Dreame
	Model	MXXA8210
	Dimensioner	666 × 444 × 273 mm
	Vægt (inklusive batteri)	16,4 kg
Klipning	Anbefalet arbejdskapacitet	3.000 m ²
	Klippeeffektivitet	Standard: 1.000 m ² /dag Effektiv: 2.000 m ² /dag
	Klippehøjde	30-70 mm
	Klippebredde	22 cm
	Opladningstid ^[2]	65 min
Støjemissioner	Lydeffektniveau LWA	54 dB(A)
	Lydstyrke usikkerheder KWA	3 dB(A)
	Lydtryksniveau LpA	46 dB(A)
	Lydtryk usikkerheder KpA	3 dB(A)
Driftsbetingelser	Driftstemperatur	0~50° C Anbefalet: 10~35° C
	Langtidsopbevarings-temperatur	-10~35° C Anbefalet: 0~25° C
	IP-klassificering	Robot: IPX6 Ladestation: IPX4 Strømforsyning: IP67
	Maksimal hældning for klippeområdet	50% (27°)
Forbindelse	Bluetooth frekvensområde	2400,0-2483,5 MHz
	Maksimal RF-effekt	802.11b:16±2dBm(@11Mbps) 802.11g:14±2dBm(@54Mbps) 802.11n:13±2dBm(@HT20,HT40) Bluetooth: 7.49dBm
	Wi-Fi	Wi-Fi 2,4 GHz (2400-2483.5M)
	Linktjeneste ^[3]	LTE-FDD: B1/3/7/8/20/28A LTE-TDD: B38/40/41
	GNSS	GPS/GLONASS/BDS/Galileo/QZSS

Kørende motor	Kørehastighed under fjernstyring	0,45 m/s-0,8 m/s
	Kørehastighed ved klipning	Standard: 0,35 m/s Effektiv: 0,6 m/s
	Motortype	Navmotor
Skæremotor	Hastighed	2200 omdr/min
Batteri (plæneklipper)	Batterimodel	MBPA14
	Batteritype	Lithium-ion-batteri
	Nominel kapacitet	5000 mAh
	Nominel spænding	18 V DC
Strømforsyning	Opladermodel	MPAA10
	Indgangsspænding	100~240 V AC
	Udgangsspænding	20 V DC
	Udgangsstrøm	3 A
Opladnings - station	Opladerstationsmodel	MCA10
	Indgangsspænding	20 V DC
	Udgangsspænding	20 V DC
	Indgangsstrøm	3 A
	Udgangsstrøm	3 A
Tilbehør	Ekstra blade og holdere	81
	Knivmodel	MBKA10/MQBA10

Standarder	Bånd	Uplink (MHz)	Downlink (MHz)	Maks RF udgangseffekt	GNSS	Frekvensbånd
LTE	1	1920 - 1980	2110 - 2170	23 ± 2	GPS/ GLONASS/ BDS/ Galileo/ QZSS	1559 - 1592 MHz
	3	1710 - 1785	1805 - 1880	23 ± 2		
	7	2500 - 2570	2620 - 2690	23 ± 2		
	8	880 - 915	925 - 960	23 ± 2		
	20	832 - 862	791 - 821	23 ± 2		
	28	703 - 748	758 - 803	23 ± 2		
	38	2570 - 2620	2570 - 2620	23 ± 2		
	40	2300 - 2400	2300 - 2400	23 ± 2		
	41	2496 - 2690	2496 - 2690	23 ± 2		
GSM	3	1710 - 1785	1805 - 1880	30 ± 2		
	8	880 - 915	925 - 960	23 ± 2		
WCDMA	1	1920 - 1980	2110 - 2170	23 ± 2		
	8	880 - 915	925 - 960	23 ± 2		

[2] Opladningstiden gælder, når robotten automatisk vender tilbage til ladestationen ved lavt batteriniveau.

[3] Omfattede lande/områder: Albanien, Andorra, Østrig, Belgien, Bosnien-Hercegovina, Bulgarien, Kroatien, Cypern, Tjekkiet, Danmark, Estland, Finland, Frankrig, Tyskland, Grækenland, Guernsey, Ungarn, Island, Irland, Italien, Kosovo, Letland, Liechtenstein, Litauen, Luxembourg, Makedonien, Malta, Moldova, Monaco, Montenegro, Holland, Norge, Polen, Portugal, Rumænien, Serbien, Slovakiet, Slovenien, Spanien, Sverige, Schweiz, Storbritannien, Ukraine.

Bemærk: Specifikationer kan ændres sig, da vi løbende forbedrer vores produkt. Du kan finde de seneste oplysninger på vores hjemmeside <https://global.dreametech.com/>.

Alkuperäisen käyttöohjeen käännös

Sisällysluettelo

1 Turvallisuusohjeet	P205
2 Tuotteen esittely	P211
3 Asennus	P215
4 Valmistelut ennen ensimmäistä käyttöä	P217
5 Kartoita puutarhasi	P223
6 Käyttö	P228
7 Dreamehome-sovellus	P231
8 Huolto	P234
9 Akku	P238
10 Talvisäilytys	P238
11 Kuljetus	P238
12 Vianmääritys	P239
13 Tekniset tiedot	P243

1 Turvallisuusohjeet

1.1 Yleiset turvallisuusohjeet

- Lue käyttöohje huolellisesti ja ymmärrä se ennen tuotteen käyttöä.
- Käytä tuotteen kanssa vain Dreamen suosittelemia laitteita. Kaikki muu käyttö on virheellistä.
- Älä anna lasten olla koneen läheisyydessä tai leikkiä sillä sen ollessa toiminnassa.
- Älä käytä tuotetta alueilla, joilla ihmiset eivät tiedä sen läsnäolosta.
- Kun käytät tuotetta manuaalisesti Dreamehome-sovelluksen kautta, älä juokse. Kävele aina, varo askeleitasi rinteissä/mäissä ja varmista tasapainosi.
- Vältä tuotteen käyttöä, kun työalueella on ihmisiä, erityisesti lapsia tai eläimiä.
- Jos tuotetta käytetään yleisillä alueilla, aseta työalueen ympärille varoituskylyt, joissa on seuraava teksti: "Varoitus! Automaattinen ruohonleikkuri! Pysy poissa koneen luota! Valvo lapsia!"
- Käytä tukevia jalkineita ja pitkiä housuja, kun käytät tuotetta.
- Tuotteen vaurioitumisen sekä ajoneuvo- ja henkilönnettomuuksien välttämiseksi, älä aseta työalueita tai kuljetusreittejä yleisten kulkuväylien poikki.
- Älä koske liikkuviin vaarallisiin osiin, kuten leikkuupäähän, ennen kuin se on pysähtynyt kokonaan.
- Hakeudu lääkärin hoitoon loukkaantumisen tai onnettomuuden sattuessa.
- Aseta tuote POIS **PÄÄLTÄ** ennen tukosten poistamista, huoltotoimenpiteitä tai tuotteen tutkimista. Jos tuote tarvitsee epänormaalisti, tarkista se vaurioiden varalta ennen uudelleenkäynnistämistä. Älä käytä tuotetta, jos jokin osa on viallinen.
- Älä asenna pääkaapelia alueille, joissa tuote leikkaa. Noudata kaapelin asennusta varten annettuja ohjeita.
- Käytä tuotteen lataamiseen vain pakkauksen mukana toimitettua lataustelakkaa. Virheellinen käyttö voi aiheuttaa sähköiskun, ylikuumenemisen tai syövyttävän nestevuodon akusta. Jos elektrolyyttinestettä vuotaa laitteesta, huuhtelee alue vedellä/neutraalivalla aineella ja hakeudu lääkäriin, jos syövyttävää nestettä joutuu silmiin.
- Kun kytket pääkaapelin pistorasiaan, käytä vikavirtasuojakytkin (RCD), jonka suurin laukaisuvirta on 30 mA.
- Käytä vain Dreamen suosittelemia alkuperäisiä akkuja. Tuotteen turvallisuutta ei voida taata muilla kuin alkuperäisillä akuilla. Älä käytä akkuja, joita ei voi ladata.
- Pidä jatkojohdot kaukana liikkuvista vaarallisista osista, jotta johdot eivät vaurioidukaan ja pääse kosketuksiin jännitteisten osien kanssa.
- Tässä asiakirjassa käytetyt kuvat ovat vain viitteellisiä. Ks. todelliset tuotteet.
- Älä koskaan anna seuraavien henkilöiden käyttää konetta: lapset, tai henkilöt, joilla on heikentyneet fyysiset, sensoriset tai henkiset kyvyt, tai joilla ei ole riittävästi kokemusta ja tietoa, tai henkilöt, jotka eivät tunne näitä ohjeita. Paikalliset määräykset voivat rajoittaa käyttäjän ikää.
- Älä kytke tai kosketa vaurioitunutta kaapelia ennen kuin se on irrotettu pistorasiasta. Jos kaapeli vaurioituu käytön aikana, irrota pistoke pistorasiasta. Kulunut tai vaurioitunut kaapeli lisää sähköiskun vaaraa, ja huoltohenkilöstön on vaihdettava se.
- Älä työnnä tuotetta voimakkaasti tai nopeasti, sillä se voi vahingoittaa tuotetta.
- RF-altistumisvaatimuksen noudattamisen ylläpitämiseksi laitteen ja ihmisen välillä tulee ylläpitää 35 cm:n etäisyyttä.
- Käytä akun lataamiseen vain tämän laitteen mukana toimitettua irrotettavaa latausyksikköä.

1.2 Turvallisuusohjeet asennukseen

- Vältä lataustelakan asentamista alueille, joissa ihmiset voivat kompastua siihen.
- Älä asenna lataustelakkaa alueille, joissa on vaara seisovan veden muodostumisesta.
- Älä asenna lataustelakkaa lisävarusteineen 60 cm:n etäisyydelle palavasta materiaalista. Lataustelakan ja virtalähteen toimintahäiriöt tai ylikuumeneminen voivat aiheuttaa palovaaran.

1.3 Turvallisuusohjeet käyttöön

- Pidä kädet ja jalat kaukana pyörivistä teristä. Älä aseta käsiäsi tai jalkojasi tuotteen lähelle tai sen alle, kun se on päällä.
- Älä nosta tai siirrä tuotetta, kun se on päällä.
- Käytä pysäköintitilaa tai aseta laite **POIS PÄÄLTÄ**, kun työalueella on ihmisiä, erityisesti lapsia tai eläimiä.
- Varmista, ettei nurmikolla ole esineitä, kuten kiviä, oksia, työkaluja tai leluja. Muussa tapauksessa terät voivat vahingoittua, kun ne joutuvat kosketuksiin jonkin esineen kanssa.
- Älä aseta esineitä tuotteen tai latausaseman päälle.
- Älä käytä tuotetta, jos **STOP**-painike ei toimi.
- Vältä törmäyksiä tuotteen ja ihmisten tai eläinten välillä. Jos ihminen tai eläin joutuu tuotteen tielle, pysäytä se välittömästi.
- Aseta laite aina **POIS PÄÄLTÄ**, kun se ei ole käytössä.
- Tuotetta ei saa käyttää samanaikaisesti sadettimen kanssa. Käytä ajastustoimintoa varmistaaksesi, että tuote ja sadetin eivät toimi samaan aikaan.
- Vältä liitäntäkanavan sijoittamista sadettimien asennuskohtiin.
- Älä käytä tuotetta, jos työalueella on seisovaa vettä, esimerkiksi rankkasateen tai veden kerääntymisen aikana.

1.4 Turvallisuusohjeet huoltoon

- Aseta laite aina **POIS PÄÄLTÄ**, kun huollat sitä.
- Varmista pesun jälkeen, että asetat tuotteen maahan normaalissa asennossaan, ei ylösalaisin.
- Älä käännä tuotetta väärinpäin alustan puhdistamiseksi. Jos käännät sen väärinpäin puhdistusta varten, varmista, että palautat sen puhdistuksen jälkeen oikeaan asentoon. Tämä varotoimenpide on tarpeen, jotta vesi ei pääse tunkeutumaan moottoriin ja mahdollisesti vaikuttamaan normaaliin toimintaan.
- Ilrota pistoke lataustelakasta tai käytä poiskytkentälaitetta ennen lataustelakan puhdistamista tai huoltoa.
- Älä käytä painepesuria tai liuottimia tuotteen puhdistamiseen.

1.5 Akun turvallisuus

Litiumioniakut voivat räjähtää tai aiheuttaa tulipalon, jos niitä puretaan, oikosuljetaan, altistetaan vedelle, tulelle tai korkeille lämpötiloille. Käsittele niitä varoen, älä pura tai avaa akkua, ja vältä kaikenlaista sähköistä tai mekaanista väärinkäyttöä. Säilytä ne suojassa suoralta auringonvalolta.

1. Käytä vain valmistajan toimittamaa akkulaturia ja virtalähdettä. Sopimattoman laturin ja virtalähteen käyttö voi aiheuttaa sähköiskun ja/tai ylikuumenemisen.
2. ÄLÄ YRITÄ KORJATA TAI MUUTTAA AKKUJA! Korjausyritykset voivat aiheuttaa vakavia henkilövahinkoja räjähdys- tai sähköiskun vuoksi. Jos vuotoja muodostuu, niistä vapautuvat elektrolyytit ovat syövyttäviä ja myrkyllisiä.
3. Tämä laite sisältää akkuja, jotka vain ammattitaitoiset henkilöt voivat vaihtaa.

1.6 Jäännösriskit

Käytä teriä vaihtaessasi suojakäsineitä loukkaantumisten välttämiseksi.

1.7 Symbolit ja merkit

	VAROITUS - Lue käyttöohjeet ennen koneen käyttöä.
	VAROITUS - Pidä turvallinen etäisyys koneesta käytön aikana.
	VAROITUS - Käytä poiskytkentälaitetta ennen koneella työskentelyä tai sen nostamista.
	VAROITUS - Älä istu koneen päälle milloinkaan.
	VAROITUS - Tätä tuotetta ei saa hävittää tavallisen kotitalousjätteen mukana. Varmista, että tuote kierrätetään paikallisten lakisääteisten vaatimusten mukaisesti.

	Tämä tuote on sovellettavien EY-direktiivien mukainen.
	Luokka III
	Lue ohjeet ennen lataamista.
	Tasavirta
	Luokka II

TARCOITETTU KÄYTTÖ

Puutarhatuote on tarkoitettu kotinurmikon leikkaamiseen. Se on suunniteltu leikkaamaan usein, mikä ylläpitää terveellisempää ja paremman näköistä nurmikkoa kuin koskaan ennen. Riippuen nurmikkosi koosta, leikkurisi voidaan ohjelmoida toimimaan milloin tahansa tai millä tahansa taajuudella. Se ei sovellu kaivamiseen, lakaisemiseen tai lumen puhdistamiseen.

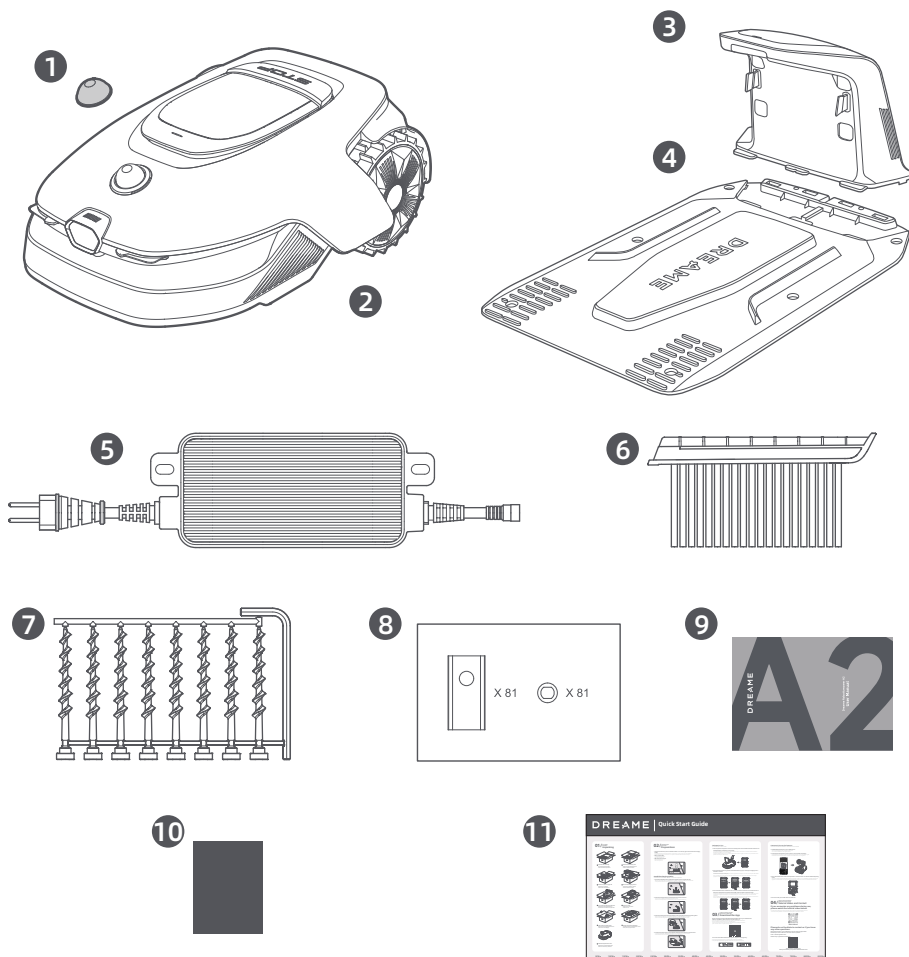


Täten Kutting Technology (Suzhou) Co., Ltd., vakuuttaa, että radiolaitteen malli Dreame MXXA8210 on direktiivin 2014/53/EU mukainen. EU:n vaatimustenmukaisuusvakuutuksen koko teksti on saatavilla seuraavassa Internet-osoitteessa: <https://global.dreameotech.com/pages/declaration-of-conformity>.

Yksityiskohtainen sähköinen käyttöopas on osoitteessa <https://global.dreameotech.com/pages/user-manuals-and-faqs>.

2 Tuotteen esittely

2.1 Mitä laatikossa on



1 LiDAR-suojakansi

2 Robotti

3 Lataustorni
(10 m:n jatkojohdolla)

4 Pohjalevy

5 Virtalähde

6 Puhdistusharja

7 Ruuvit x 8, kuusiokoloavain

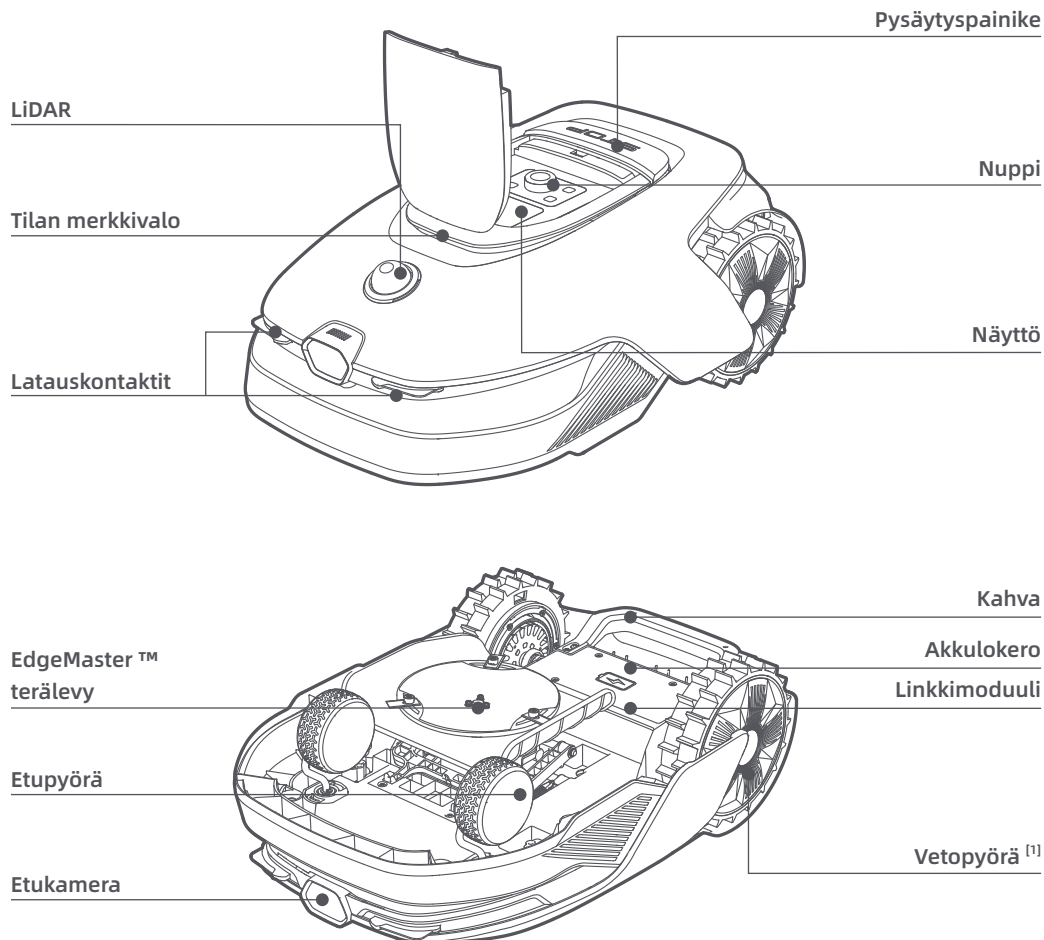
8 Varaterät ja pidikkeet x 81

9 Käyttöohje

10 Nukkaamaton puhdistusliina

11 Pikaopas

2.2 Tuotteen yleiskatsaus



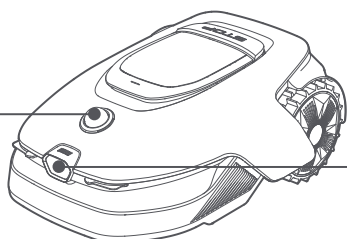
[1] Varustettu napamoottoreilla.

2.3 OmniSense™ 2.0: 3D Ultra-tunnistusjärjestelmä tekoälykameralla

Nosta nurmikonhoito uudelle tasolle OmniSense™ 2.0:lla, joka on urauurtava 3D Ultra-tunnistusjärjestelmä algoritmiavusteisella HDR-kameralla, joka tarjoaa entistä tarkemman ja kattavamman kuvan puutarhan 3D-ympäristöstä.



OmniSense™ 2.0 3D-ultra-anturijärjestelmä



3D-esteiden välttäminen
joka suuntaan,
parannettu tekoälyllä



2.4 Linkkimoduuli GPS:llä ja 4G-yhteydellä

Robotti on varustettu Linkkimoduulilla, joka tarjoaa Linkkipalvelun 4G-matkapuhelinyhteydellä.

Linkkipalvelun käyttöönotto

Käynnistä robotti ja Linkkipalvelu otetaan automaattisesti käyttöön.  syttyy robotin näytössä ja sovelluksessa, mikä osoittaa, että käyttöönotto on onnistunut. Voit tarkastella Linkkimoduulin ja Linkkipalvelun käyttötilaa sovelluksen **Yhteydet**-kohdasta.

Kun Linkkipalvelu on otettu käyttöön, voit seurata robotin tilaa etänä ja käynnistää leikkuutehtäviä ilman Wi-Fi-yhteyttä. Lisäksi moduulissa on sisäänrakennettu GPS reaaliaikaiseen paikannukseen, mikä parantaa robotin varkaudenesto-ominaisuuksia. Voit seurata sen sijaintia milloin ja mistä tahansa sekä saada ilmoituksia, jos se liikkuu kartalla määritellyn alueen ulkopuolelle.

Linkkipalvelu on maksuton kolmen ensimmäisen vuoden ajan aktivoinnista alkaen. Jos haluat jatkaa palvelua sen päättyessä, ota yhteyttä Dreamen huoltopalveluun osoitteessa **Dreame@mentech.fi**.

Tärkeää: Linkkimoduuli on suunniteltu käytettäväksi yksinomaan Dreame-robottiruohonleikkureiden kanssa. Linkkipalvelussa havaittu epänormaali tila voi johtaa palvelun keskeyttämiseen. Jos näin käy, ota yhteyttä Dreame-huoltopalveluun osoitteessa **Dreame@mentech.fi**, joka auttaa sinua palauttamaan palvelun.

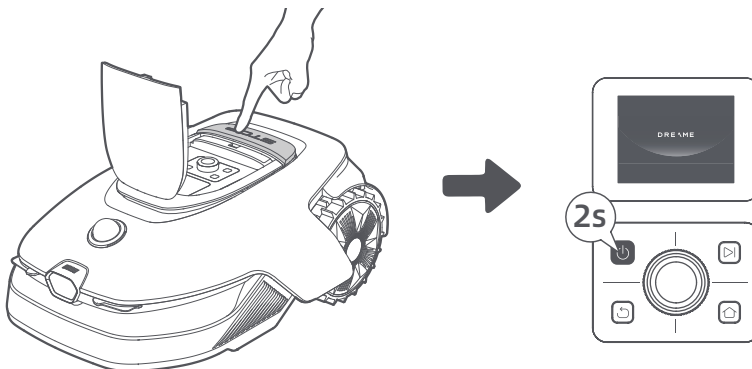
Tärkeää: Jos et ota yhteyttä Dreamen jälkimarkkinointipalveluun uusiaksesi linkkipalvelun vuoden kuluessa sen päättymisestä, linkkimoduulisi lukitaan. Palvelun uudelleenaktivoimiseksi sinun on tuotava linkkimoduuli Dreamen jälkimarkkinointipalvelukeskukseen. Uudelleenaktivoimisesta saattaa aiheutua lisämaksuja korjauksesta ja huollosta. Kiinnitä huomiota sovelluksessa oleviin ilmoituksiin tästä asiasta. Tarkistaaksesi linkkipalvelusi päättymispäivän, mene **Asetukset > Yhteydet > Linkkimoduuli** sovelluksessa.

Kuinka poistaa Linkkimoduuli?

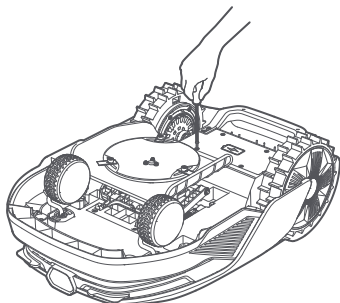
Varovaisuus: Käytä suojahanskoja vammojen estämiseksi.

Varovaisuus: Varmista, että suojakansi on paikallaan LiDARin päällä ennen kuin käännät robotin ympäri.

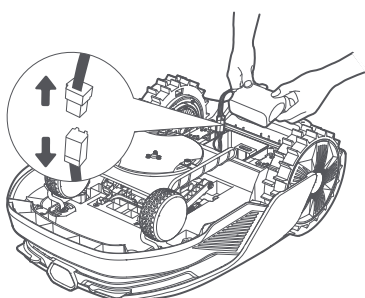
1 Sammuta robotti.



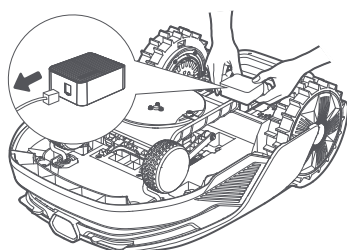
- 2 Aseta robotti pehmeälle alustalle ja käännä se ylösalaisin.
- 3 Irrota suoja ruuvimeisselillä löysäämällä 4 ruuvia.



- 4 Ota akku ulos ja irrota akun liitin.



- 5 Irrota moduulin liitin ja poista Linkkimoduuli varovasti paikaltaan.



2.5 Anturit

Nimi	Kuvaus
LiDAR	Hankkii tietoa ympäristöstä ja helpottaa robotin sijoittamista, esteiden välttämistä sekä veden ja lian havaitsemista. Havaitsemisalue (100 000 luksilla): 40 m 10 %:n heijastuvuudella; 70 m 80 %:n heijastuvuudella Näkökenttä: 360° (vaakasuunta) × 59° (pystysuunta)
Etukamera	Havaitsee esteet, nurmikon rajat ja ihmisten läsnäolon. Näkökenttä: 89° (vaakasuunta), 58° (pystysuunta), 97° (diagonaalinen) Resoluutio: 2 MP
GPS	Linkkimoduuli, jossa on sisäänrakennettu GPS, on asennettu robottiin. Voit seurata robotin sijaintia reaaliajassa Google Mapsissa sovelluksen kautta.

3 Asennus

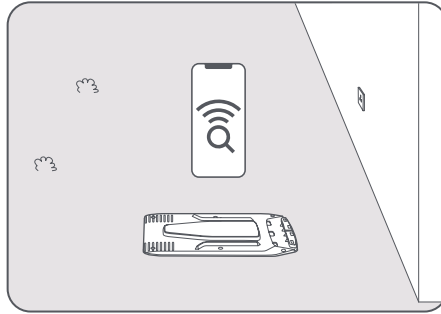
3.1 Valitse sopiva sijainti

- Aseta lataustelakka tasaiselle alustalle lähelle nurmikon reunaa ja pistorasiaa. On suositeltavaa sijoittaa lataustelakka alueelle, jossa on hyvä Wi-Fi-signaalin voimakkuus.

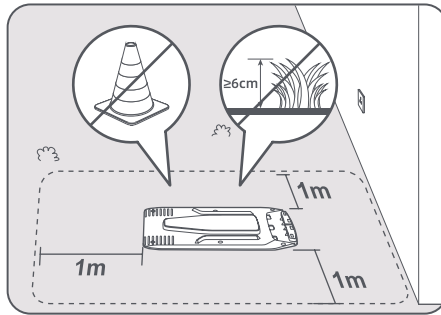
Huomautus: Käytä mobiililaitetta sijainnin Wi-Fi-signaalin voimakkuuden tarkistamiseen. Hyvä Wi-Fi-signaalin voimakkuus parantaa robotin ja sovelluksen välistä yhteyttä.

Tärkeää: Varmista, että maa on tarpeeksi pehmeä ruuvien asentamiseksi.

Tärkeää: Jos latausasema on rinteessä, varmista, että kaltevuus ei ole liian jyrkkä, jotta robotti ei liukuisi takaisin eikä pystyisi telakoitumaan.

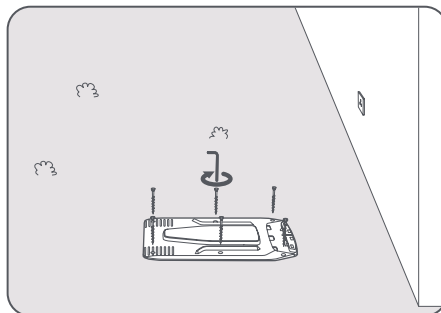


- Pidä vähintään **1 m** vapaata tilaa ilman esteitä lataustelakan vasemmalla, oikealla ja edessä. Varmista, että ruoho paikan ympärillä on lyhyempi kuin **6 cm**. Jos ruoho on korkeampaa, leikkaa se ensin työntöleikkurilla. Korkea ruoho voi vaikeuttaa robotin paluuta lataustelakalle.

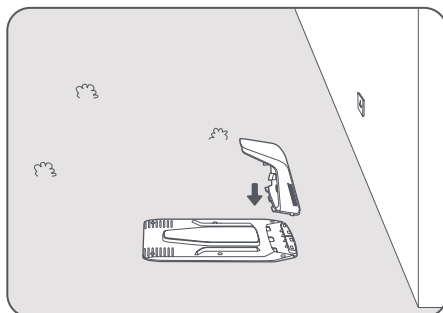


3.2 Asenna lataustelakka

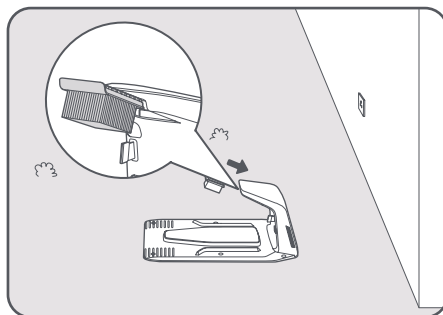
- 1 Kiinnitä pohjalevy maahan mukana toimitetuilla ruuveilla kuusiokoloavaimella.



- 2 Työnnä lataustorni pohjalevyyn, kunnes kuulet naksahduksen.

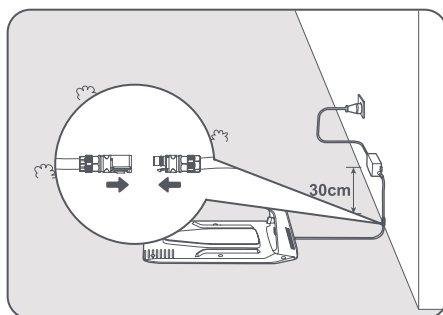


- 3 Aseta puhdistusharja lataustorniin kohdistamalla välilehti aukkoon.

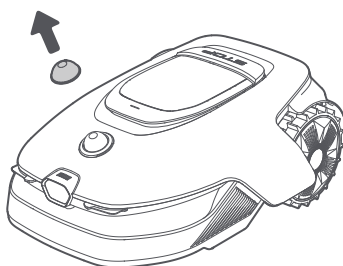


- 4 Kytke virtalähde jatkojohtoon ja liitä se sitten pistorasiaan. Pidä virtalähde vähintään **30 cm** maanpinnan yläpuolella.

Huomautus: Lataustelakan LED-merkkivalo palaa jatkuvasti **sinisenä**, jos virta on päällä.



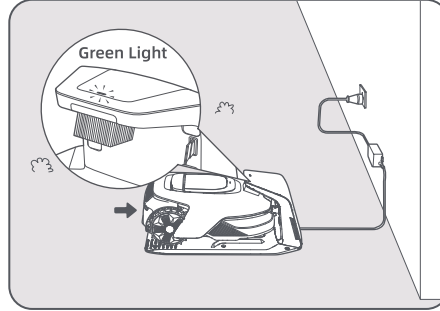
- 5 Poista LiDAR-suojakansi.



6 Laita robotti lataustelakkaan latausta varten. Varmista, että robotin ja lataustelakan latauskontaktit on kytketty oikein.

Huomautus: Merkkivalo **vilkkuu vihreänä**, jos robotti lataa onnistuneesti lataustelakassa.

Huomautus: Jos haluat lisätä autotallin lisäsuojaksi, käytä yhteensopivaa Dreame-autotallia, joka on saatavilla paikallisissa kaupoissa tai verkossa. Ei-Dreame-autotallin käyttö voi aiheuttaa ongelmia latauksen aikana.

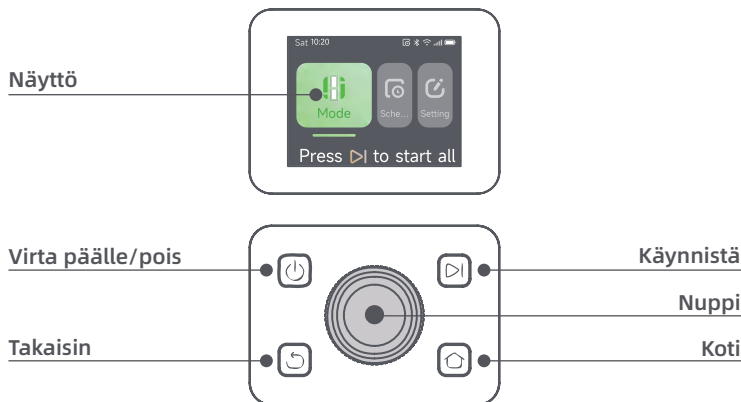


Lataustelakan LED-merkkivalo

LED-merkkivalon väri	Tarkoitus
Vilkkuva/jatkuva punainen	1. Lataustelakalla on ongelma (esimerkiksi latausvirta- tai jänniteongelma).
	2. Robotti telakoituu lataustelakkaan, mutta lataus ei ole normaalia (esimerkiksi latauskontakteissa on oikosulku).
Jatkuva sininen	Lataustelakalla on virtaa. Robotti ei ole lataustelakalla.
Vilkkuva vihreä	Robotti latautuu lataustelakalla.
Jatkuva vihreä	Robotti on lataustelakalla ja täysin ladattu.

4 Valmistelut ennen ensimmäistä käyttöä

4.1 Tutustu ohjauspaneeliin



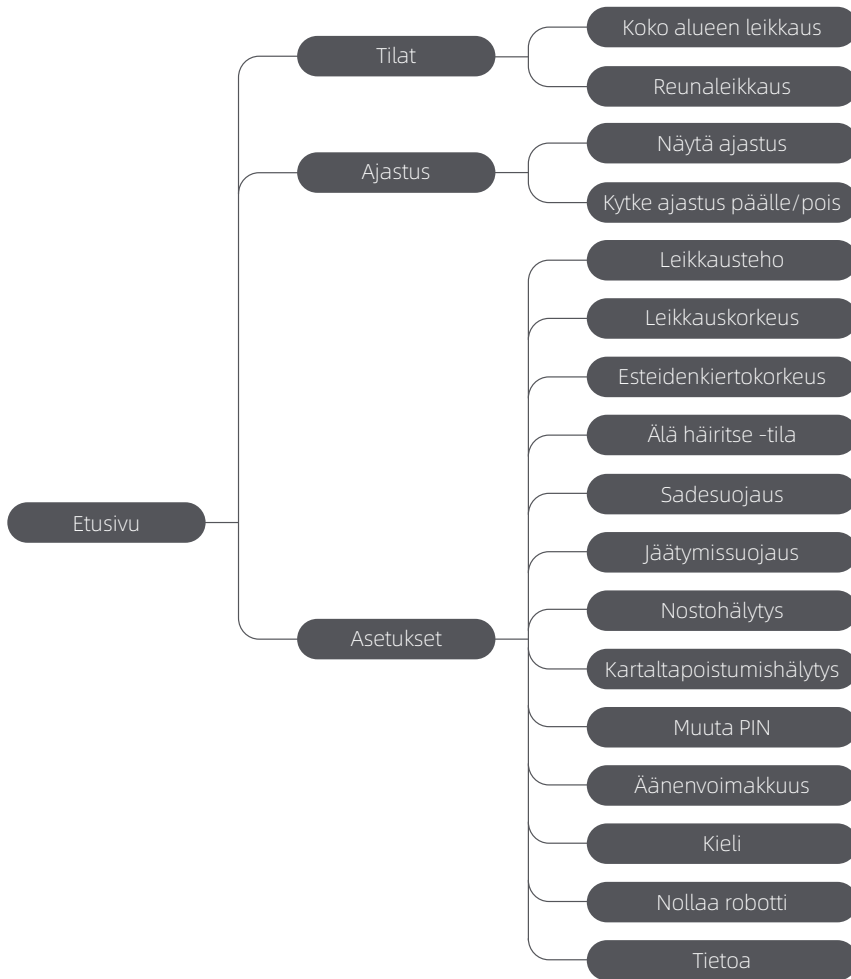
Näyttö

Kuvake	Tila
	Akun varaustaso (näyttää akun nykyisen varaustason).
	Lataus (robotti telakoituu onnistuneesti lataustelakkaan).
	Bluetooth (robotti on yhdistetty sovellukseen Bluetoothin kautta).
	Wi-Fi (robotti on yhdistetty sovellukseen Wi-Fi-verkon kautta).
	Linkkipalvelu (Linkkipalvelu on aktivoitu).
	Ajastus (tehtävä on ajastettu tälle päivälle, mutta sitä ei ole vielä aloitettu).

Painikkeet

Painike	Toiminto
Virta 	Käynnistä robotti päälle tai sammuta se pitämällä  -painiketta painettuna kaksi sekuntia. Varmista, että se on poissa latausasemasta.
Käynnistä 	Aloita koko alueen leikkuu tai jatka keskeytettyä tehtävää painamalla  -painiketta ja sulje kansi viiden sekunnin kuluessa. Tehtävä perutaan, jos kantta ei suljeta viiden sekunnin kuluessa.
Koti 	Palauta robotti latausasemaan painamalla  -painiketta ja sulje kansi viiden sekunnin kuluessa. Tehtävä perutaan, jos kantta ei suljeta viiden sekunnin kuluessa.
Takaisin 	Siirry valikossa ylätasolle painamalla  -painiketta.
Nuppi	Vahvista valinta valikoissa painamalla nuppia.
	Ota Bluetooth-parinmuodostustilan käyttöön pitämällä nuppi painettuna kolme sekuntia.
	Navigoi valikossa kääntämällä nuppia myötä- tai vastapäivään.
Käynnistä + Takaisin	Palauta robotti tehdasasetuksiin pitämällä  ja  -painikkeita painettuna kolme sekuntia. PIN-koodia ei poisteta.
Koti + Takaisin	Avaa Tietoa -sivu asetuksissa pitämällä  ja  -painikkeet painettuna kolme sekuntia. Tietoa -sivu katoaa viiden sekunnin kuluttua.
Nuppi + Takaisin	Nollaa PIN-koodi pitämällä nuppia ja  -painiketta painettuna kolme sekuntia.
Pysäytys	Pysäytä robotti ja avaa yläkansi painamalla, pysäytyspainiketta. Jotta voit jatkaa käyttöä, on PIN-koodi syötettävä ohjauspaneelissa.

Valikkorakenteen yleiskatsaus



*Se saatetaan päivittää ohjelmistoversiosta riippuen.

Tilan merkkivalo robotissa

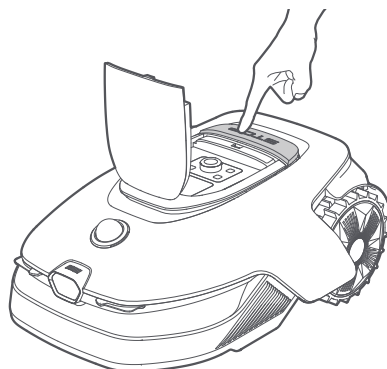
Väri	Tarkoitus
Jatkuva punainen	Virhe tapahtunut.
Jatkuva sininen	Robotti on lepotilassa.
Vilkuva sininen	Robotti suorittaa tehtävää tai on tauolla.
Vilkuva vihreä	Robotti lataa latausasemassa.
Jatkuva vihreä	Akku on täysin ladattu.
Vilkuva keltainen	1. Robotti on partioimassa. 2. Etukamerasta saatu reaaliaikainen video näytetään sovelluksen kautta.

Huom: voit mukauttaa robotin valon aktivointijakson ja -tilanteet **asetuksissa > Valo**.

4.2 Alkuasetukset

Ennen kuin robotti kytketään päälle ensimmäistä kertaa, on määritettävä joitakin perusasetuksia ennen kuin robotti on valmis aloittamaan toimintansa.

- 1 Paina **Pysäytysnappia** avataksesi yläkannen.



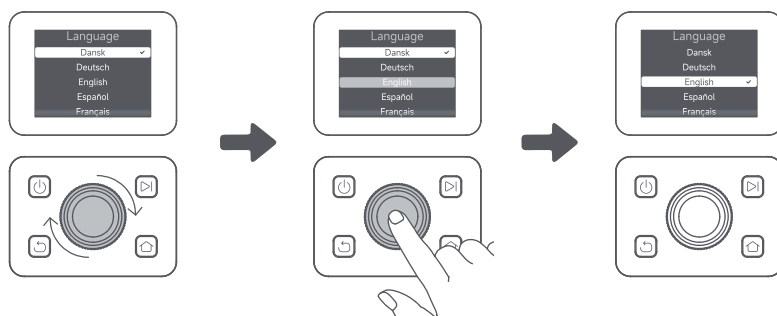
- 2 Kytke robotti päälle painamalla ohjauspaneelin  -painiketta ja pitämällä sitä painettuna 2 sekunnin ajan.

Huomautus: Robotti kytkeytyy automaattisesti päälle, kun se liitetään latausasemaan.



- 3 Valitse haluamasi kieli

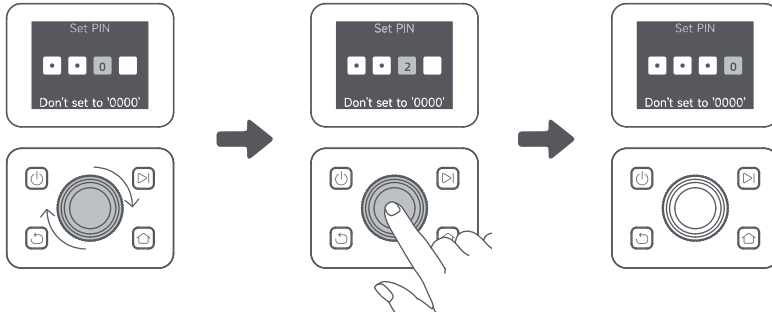
Voit mennä alaspäin kääntämällä nuppia myötäpäivään ja ylöspäin kääntämällä sitä vastapäivään. Vahvista painamalla nuppia.



- 4 Aseta PIN-koodi

1. Valitse numero 0-9 kääntämällä nuppia. Käännä sitä myötäpäivään kasvattaaksesi lukua 0:sta 9:ään ja käännä sitä vastapäivään pienentääksesi lukua. Aseta seuraava numero painamalla nuppia. Jos haluat muuttaa edellistä numeroa, käännä nuppia vastapäivään, kunnes numeroksi tulee 0, ja jatka kääntämistä vielä kerran.

Tärkeää: Älä aseta PIN-koodiksi "0000".



2. Syötä PIN-koodi uudelleen viimeistelläksesi PIN-koodin asettamisen.

Huomautus: Jos kaksi salasanaa ei täsmää, aseta uusi salasana uudelleen.

5 Yhdistä robotti internetiin

Skannaa QR-koodi ladataksesi Dreamehome-sovelluksen mobiililaitteessasi. Asennuksen jälkeen luo tili ja kirjaudu sisään.



Voit myös ladata Dreamehome-sovelluksen App Storesta tai Google Playsta.



Robotti on varustettu Linkkimoduulilla, joka tukee 4G-yhteyttä ja sisältää sisäänrakennetun GPS:n. On kuitenkin suositeltavaa viimeistellä Wi-Fi-verkon asennus paremman suorituskyvyn saavuttamiseksi.

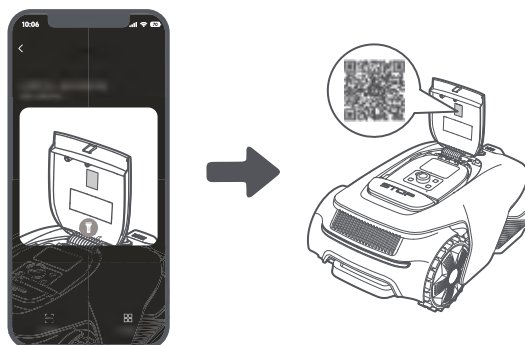
Ennen verkon määrittystä:

- Varmista, että robotti ja mobiililaitteesi ovat samassa Wi-Fi-verkossa.
- Varmista, että mobiililaitte on enintään **10 metrin** etäisyydellä robotista
- Ota Bluetooth-toiminto käyttöön mobiililaitteessasi.

1. Avaa Dreamehome-sovellus.

2. Voit muodostaa yhteyden jollakin seuraavista tavoista:

- Skannaa QR-koodi: Siirry kohtaan **Laite** ja napauta **Yhdistä lukemalla QR-koodi**. Skannaa QR-koodi, joka sijaitsee robotin yläkannen sisäpuolella, muodostaaksesi yhteyden.
- Lisää manuaalisesti: Siirry kohtaan **Laite** ja napauta **Lisää**. Valitse sitten robottimallisi muodostaaksesi yhteyden.
- Automaattinen haku: Robotti etsii lähellä olevia laitteita. Napauta robotiasi löydettyjen laitteiden luettelosta muodostaaksesi yhteyden.

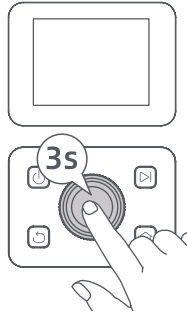


3. Seuraa sovelluksen ohjeita Wi-Fi-verkkoon yhdistämiseksi.

Tärkeää: Käytä 2,4 GHz:n taajuudella toimivaa yksikaistaista verkkoa tai 2,4/5 GHz:n taajuudella toimivaa kaksikaistaista verkkoa.

Tärkeää: Varmista, että Wi-Fi-verkossasi ei ole palomuuria eikä se ole salattu. Muuten verkon määrittäminen voi epäonnistua.

4. Pidä ohjauspaneelin nuppia painettuna kolmen sekunnin ajan. Robotti siirtyy Bluetooth-pariliitostilaan.



5. Seuraa sovelluksen ohjeita pariliitoksen viimeistelemiseksi.

Miten robotti irrotetaan käyttäjätilistä?

Robotti on automaattisesti sidottu Dreamehome-tiliin, kun pariliitos on onnistunut. Kukin laite voidaan sitoa vain yhteen tiliin. Sitä ei voi sitoa samaan aikaan toiseen tiliin.

Jos haluat liittää robotin uuteen tiliin, sinun on ensin irrotettava se. Irrota se näin:

1. Avaa Dreamehome-sovellus. Siirry kohtaan **Laite**.
2. Jos Dreamehome-tiliisi on liitetty useita robotteja, pyyhkäise vasemmalle tai oikealle siirtyäksesi haluamasi robotin sivulle.
3. Napauta oikeassa yläkulmassa.
4. Valitse **Poista**.

Kuinka jakaa robottisi?

1. Napauta oikeassa yläkulmassa.
2. Valitse **Laitteen jakaminen**.

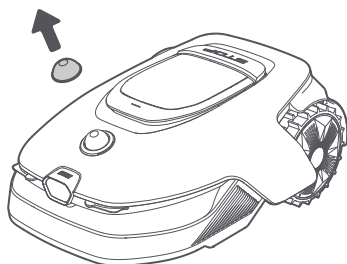
Miten kirjautua ulos Dreamehome-tililtäsi tai poistaa se?

1. Siirry kohtaan **Minä** > **Tili**.
2. Valitse **Kirjaudu ulos** tai **Poista tili**.

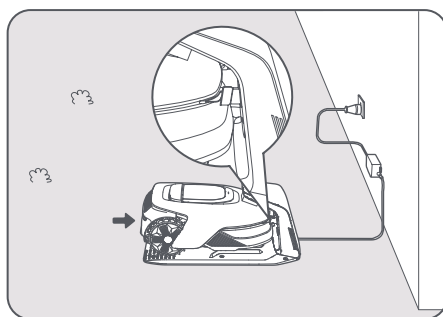
5 Kartoita puutarhasi

Tarkista seuraavat asiat ennen kartoitusta:

- Robotin akun varaustaso on yli 50 %.
- LiDAR-suojakansi poistetaan.



- Yläkansi on suljettu.
- Robotti telakoituu oikein lataustelakkaan.



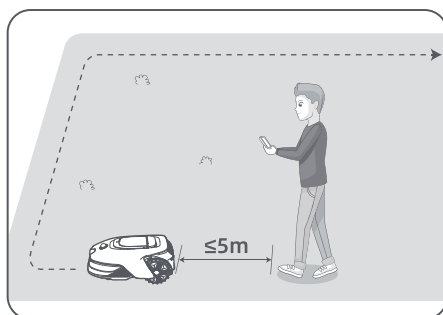
5.1 Luo raja

Huomioi seuraavat asiat ennen kartoitusprosessin aloittamista:

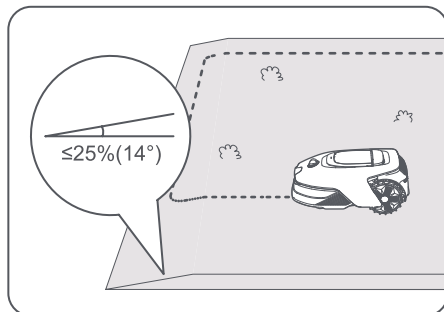
Tärkeää: Älä siirrä robottia manuaalisesti, kun luot rajaa, sillä muuten kartoitus voi epäonnistua.

Tärkeää: Kun kartoitus alkaa, älä telakoi robottia etänä lataustelakkaan, ennen kuin kartoitusprosessi on valmis. Muuten LiDAR voi tukkeutua, mikä voi aiheuttaa kartoituksen epäonnistumisen.

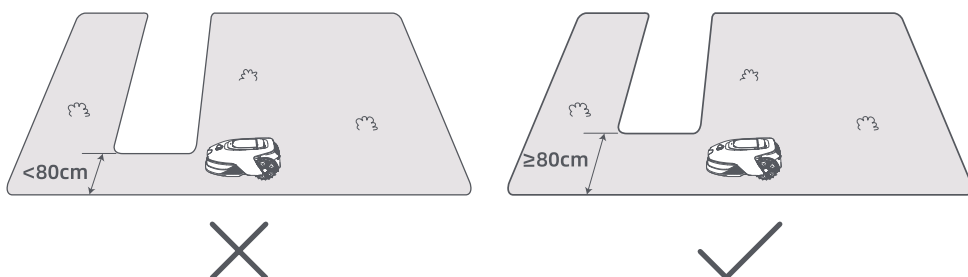
- Kävele **5 metrin** päässä robotin takana kartoitusprosessin aikana.



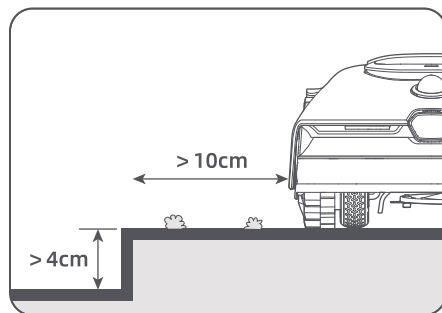
- Robotti voi liikkua rinteillä, joiden kaltevuus on enintään **50% (27°)**. Parempien leikkaustulosten saavuttamiseksi suositellaan kuitenkin pitämään työalueiden rinteet alle **25 % (14°)**.



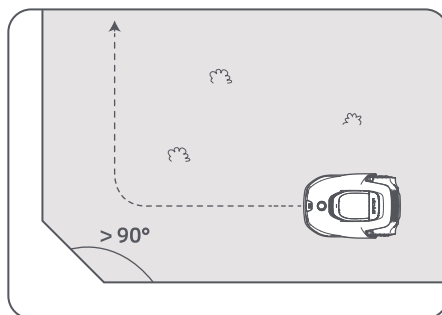
- Alueet, jotka ovat kapeampia kuin **80 cm**, määritä poluiksi, jotta robotti voi kulkea niiden läpi (katso kohta 5.4: **Määritä polku**).



- Jos nurmikkosi on yli **4 cm** korkeampi kuin viereinen maa, pidä robotti vähintään **10 cm:n** päässä reunasta. Jos nurmikkosi on samalla tasolla kuin viereinen maa, robotti voi ylittää reunan saavuttaakseen optimaaliset leikkaustulokset reunoilla.

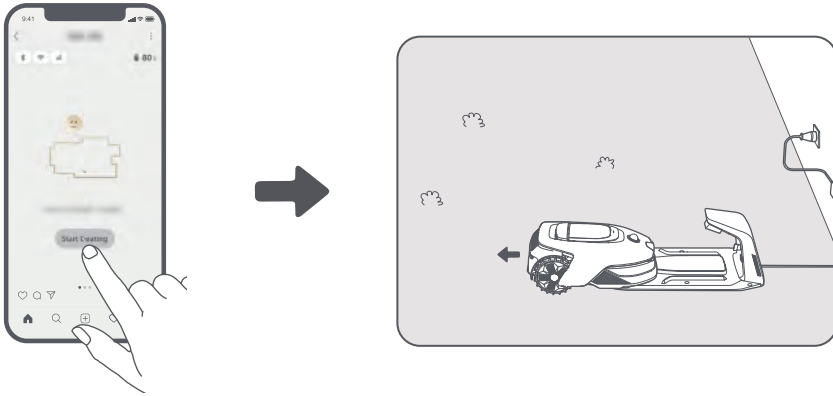


- Varmista, että käänkökulmat ovat yli **90°**. Alle 90° kulmat voivat vaikeuttaa robotin puhtaan leikkauksen saavuttamista.

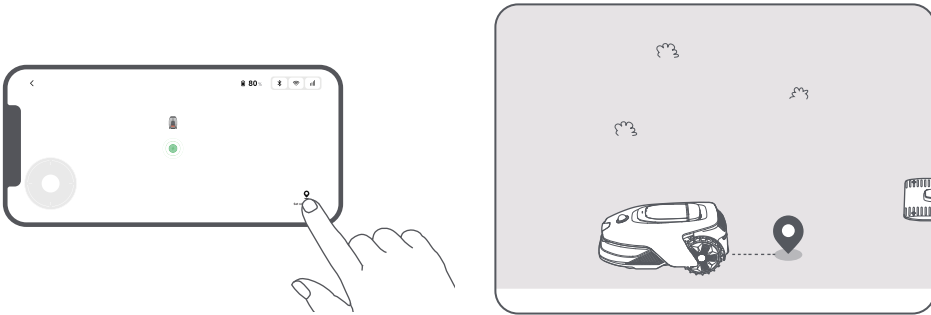


Aloita kartoitus:

1. Napauta sovelluksessa **Aloita luominen**, jolloin robotti tarkistaa tilan ja kalibroi. Se poistuu automaattisesti lataustelakalta kalibrointia varten. Ole varovainen.



2. Määritä rajauksen aloituspiste ohjaamalla robotti etänä nurmikkosi reunalle ja napauttamalla **Määritä aloituspiste**.



3. Etäohjaa robottia nurmikon reunaa pitkin työalueen luomiseksi.

Automaattinen rajojen tunnistus

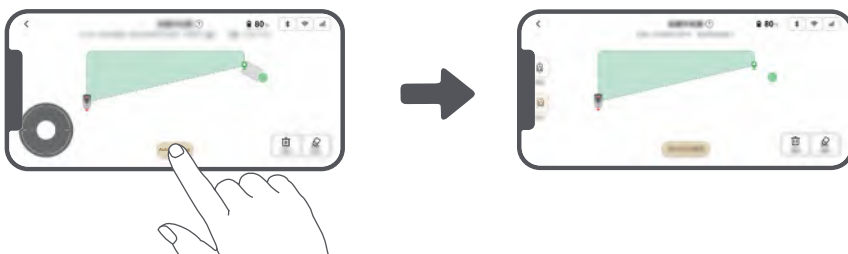
Edistyneen AI-algoritmin avulla robotti käyttää etukameraansa ruohoalueiden ja ruohottomien alueiden tunnistamiseksi. Näin se pystyy havaitsemaan rajat ilman manuaalista ohjausta.

Kun olet ohjannut robotin etänä ruohikon reunalle ja asettanut aloituskohdan, voit käyttää **Automaattinen rajojen tunnistus** -tilaa. Voit valita, haluatko robotin ylittävän kehän siistimmän leikkuutuloksen saavuttamiseksi vai pysyvän lähellä sitä, jotta vältetään sen jumittuminen.

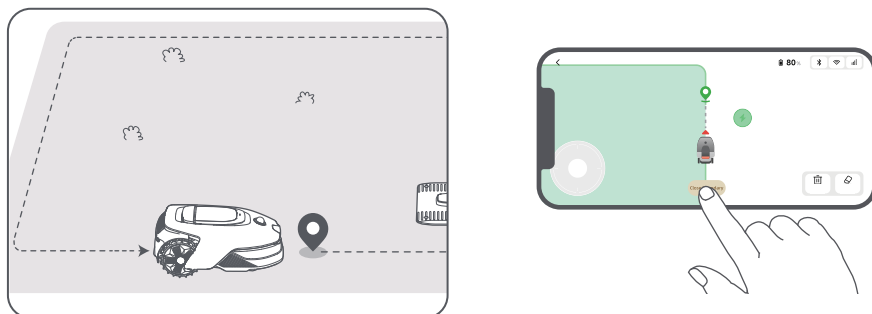
Suosittellemme, että seuraat robottia kartoitusprosessin aikana. Jos robotti ei havaitse rajoja tarkasti, voit poistua Automaattinen rajojen tunnistus -tilasta ja vaihtaa etä ohjaukseen milloin tahansa.

Tärkeää: Automaattista rajojen tunnistus -tilaa tulisi käyttää päivänvalossa, jotta näkyvyys on kunnollinen. Vältä tämän toiminnon käyttöä heikossa valaistuksessa tai sateessa.

Tärkeää: Varmista, että robotin etukamera on puhdas ja esteetön.

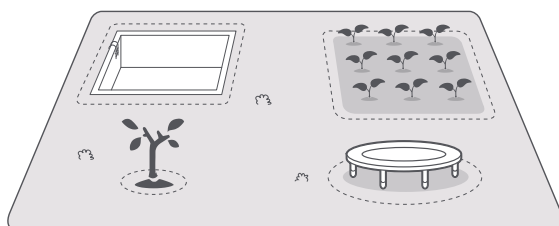


4. Kun robotti palaa paikkaan, joka on **1 m** lähellä aloituspistettä, voit napauttaa **Sulje raja**, jolloin raja valmistuu automaattisesti.



5.2 Määritä kielletty alue

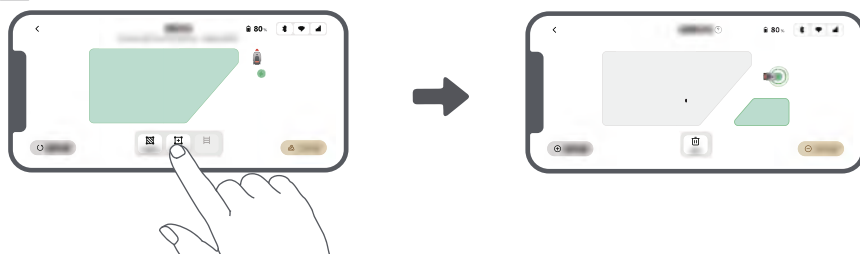
Vaikka robotti pystyy automaattisesti välttämään esteitä, on silti tarpeen asettaa kielletyiksi alueiksi alueita, joissa on putoamisvaara, kuten uima-altaat ja hiekkalaatikot. Jos haluat suojella kohteita (kuten kukkapenkkiä, trampoliinia, kasvimaata tai paljaita puun juuria), määritä ne kielletyiksi alueiksi. Voit napauttaa sovelluksessa **Kielletty alue** jatkaaksesi kiellettyjen alueiden luomista. Vaihtoehtoisesti voit siirtyä kohtaan > **Kartan muokkaus** luodaksesi tai poistaaksesi kielletyt alueet kartan valmistuttua.



5.3 Luo lisää alueita ja laajenna olemassa olevia alueita

• Lisää alueita

Jos nurmikkoasi erottaa tie tai sinulla on useita erillisiä nurmikoita, voit jatkaa työalueen luomista etäohjattuna napauttamalla sovelluksessa **Työalue**. Voit myös lisätä, poistaa tai muokata vyöhykkeitä kohdassa > **Kartan muokkaus**, kun kartta on valmis.



• Laajenna olemassa olevia alueita

Laajentaaksesi olemassa olevaa aluetta, napauta sovelluksessa **Työalue** luodaksesi alueen, jonka haluat sisällyttää. Jos kaksi aluetta menevät päällekkäin, ne yhdistetään automaattisesti. Vaihtoehtoisesti voit mennä kohtaan > **Kartan muokkaus** > **Työalue** kartoituksen jälkeen laajentaaksesi olemassa olevaa aluetta.

• Erottele ja yhdistä alueita

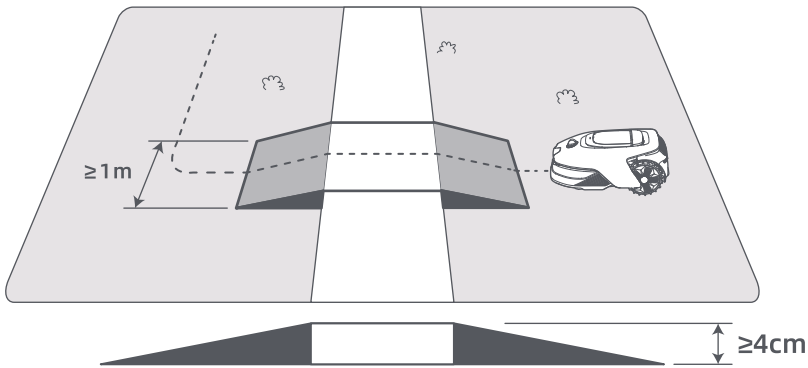
Jakamalla alue pienempiin osiin tai yhdistämällä sovelluksen avulla jaetut alueet suuremmiksi, mene kohtaan  > **Kartan muokkaus** > **Alueasetukset** ja napauta sovelluksessa **Erota** tai **Yhdistä**.

5.4 Määritä polku

Erillisille alueille on luotava polku, joka yhdistää ne toisiinsa. Eristetyt alueet, joilla ei ole reittiä, ovat robotin ulottumattomissa.

Huomautus: Oletuksena robotti liikkuu vain polulla, mutta ei leikkaa ruohoa.

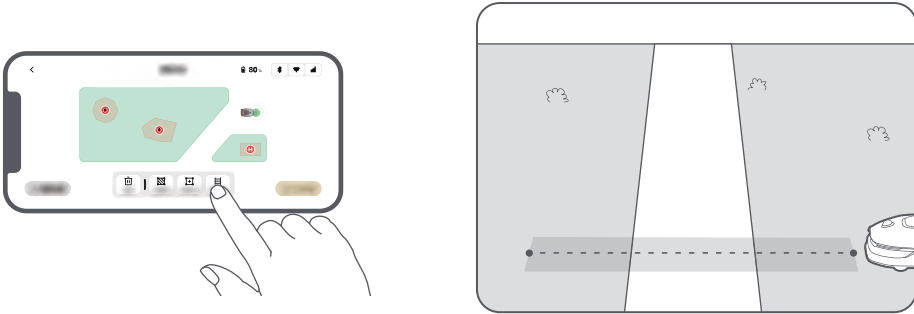
Tärkeää: Jos nurmikko on jaettu yli **4 cm:n** korkuisilla kulkuväylillä, aseta kulkuväylän korkeudelle kalteva esine (kuten luiska).



• Kahden erillisen työalueen yhdistäminen

Luo eristyksissä oleville alueille polkuja, jotka yhdistävät ne toisiinsa, sillä muuten robotti ei pääse niille. Luo polku napauttamalla **Polku**.

Tärkeää: Varmista, että polun alku ja loppu ovat työalueella.

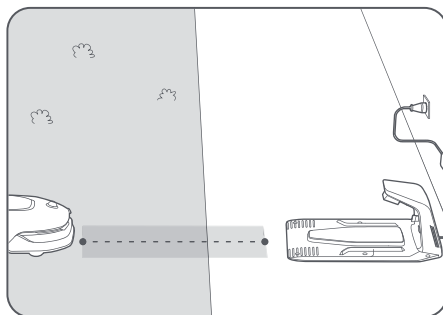
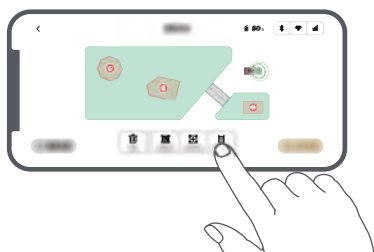


• Työalueen ja lataustelakan yhdistäminen

Jos lataustelakka ei ole työalueella, on luotava polku, joka yhdistää sen työalueeseen. Luo polku napauttamalla **Polku**, jonka avulla robotti voi palata lataustelakalle.

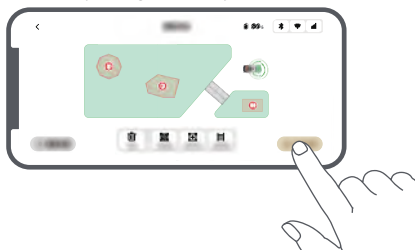
Tärkeää: Varmista, että toinen pää on työalueen sisällä ja toinen pää on suoraan latausaseman edessä. On suositeltavaa kohdistaa polku latausaseman kanssa.

Tärkeää: Kun luot polkuja työalueen ja lataustelakan yhdistämiseksi, älä telakoi robottia lataustelakkaan etänä. Muuten LiDAR voi tukkeutua, mikä voi aiheuttaa kartoituksen epäonnistumisen.



5.5 Viimeistele kartta

Napauta **Viimeistele kartta**, kun työalueet, polut ja kielletyt alueet ovat valmiit.



5.6 Lisää toinen kartta

Jos etupihan ja takapihan välillä ei ole polkua, voit luoda toisen kartan. Ensimmäisen kartan valmistuttua, napauta **Lisää kartta** jatkaaksesi toisen luomista. Vaihtoehtoisesti voit navigoida kohtaan > **Kartan muokkaus** ja napauttaa **Lisää kartta** kartoituksen valmistuttua. Kun olet saanut toisen kartan valmiiksi, voit vaihtaa karttojen välillä kohdassa > **Kartan muokkaus**.

Huomautus: Kartan vaihtamisen jälkeen nykyisen kartan aikataulut ja leikkuu-asetukset otetaan käyttöön.

Huomautus: Voit ostaa toisen latausaseman ja asentaa sen toiseen karttaan mukavuuden lisäämiseksi. Kun toisessa kartassa on erillinen latausasema, sinun tarvitsee vain siirtää robotti manuaalisesti kahden kartan välillä.



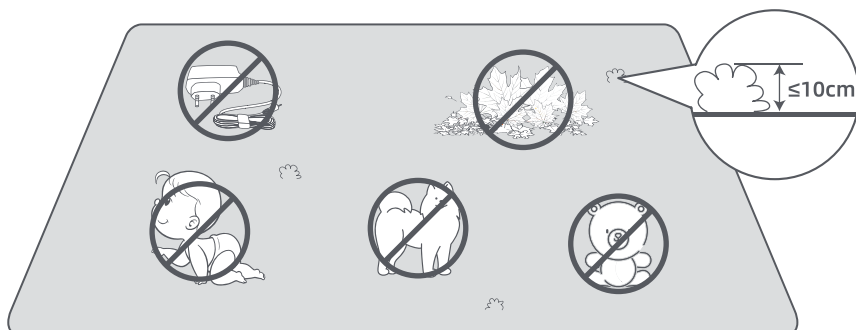
6 Käyttö

6.1 Aloita leikkuu ensimmäistä kertaa

Vinkejä ennen leikkuuta:

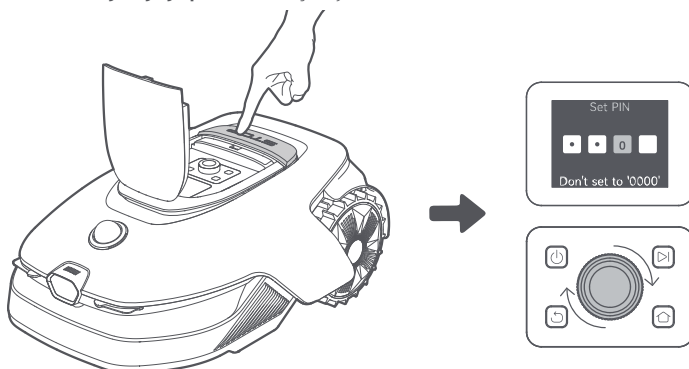
- Leikkaa ruoho työnnettävällä ruohonleikkurilla enintään **10 cm** korkeaksi.
- Poista nurmikolta esteet, kuten roskat, lehtikasat, lutut, johdot ja kivet. Varmista, etteivät lapset tai lemmikit ole nurmikolla, kun robotti leikkaa.
- Täytä nurmikon reiät.

- Aseta leikkuuasetukset sovelluksessa etukäteen (kuten leikkausteho, leikkuukorkeus ja leikkuusuunta).

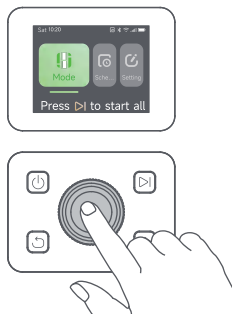


a) Käynnistä ohjauspaneelista

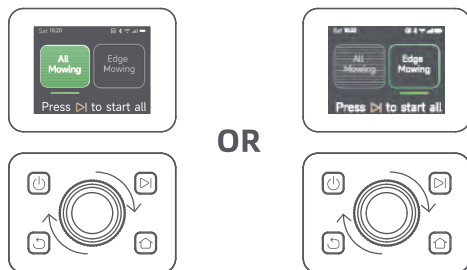
1. Avaa kansi painamalla **Pysäytyspainiketta** ja syötä PIN-koodi.



2. Valitse näytössä "**Tilat**" ja paina nuppia.



3. Valitse leikkuutila kääntämällä nuppia.



4. Paina **▶** -painiketta ja **sulje yläkansi** 5 sekunnin kuluessa. Robotti lähtee latausasemasta ja alkaa leikata koko aluetta.



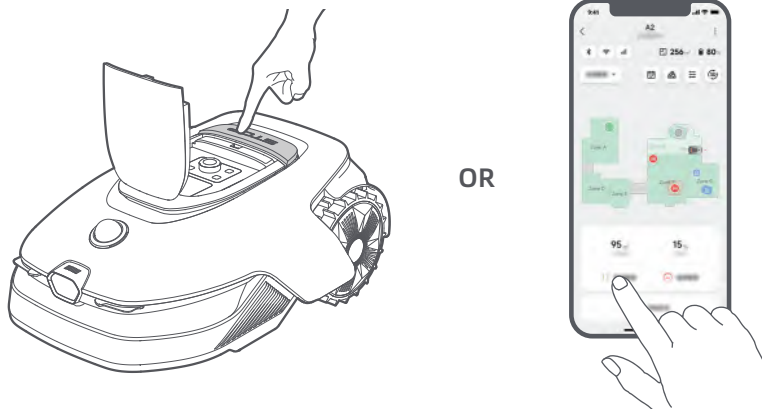
b) Käynnistä sovelluksesta

1. Avaa sovellus.
2. Valitse leikkuutila ja napauta **Käynnistä** aloittaaksesi leikkuun.

6.2 Tauko

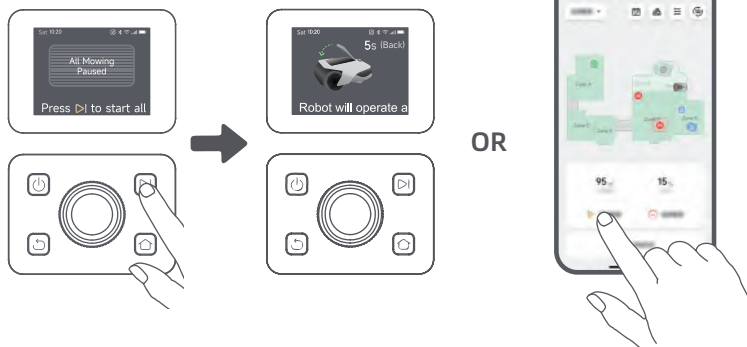
Voit keskeyttää nykyisen leikkuutehtävän painamalla robotin **Pysäytyspainiketta** tai napauttamalla sovelluksessa **Tauko**.

Huomautus: Robottia ei voi käynnistää suoraan sovelluksen kautta **Pysäytyspainikkeen** painamisen jälkeen. Jatka toimintaa syöttämällä PIN-koodi ohjauspaneelissa.



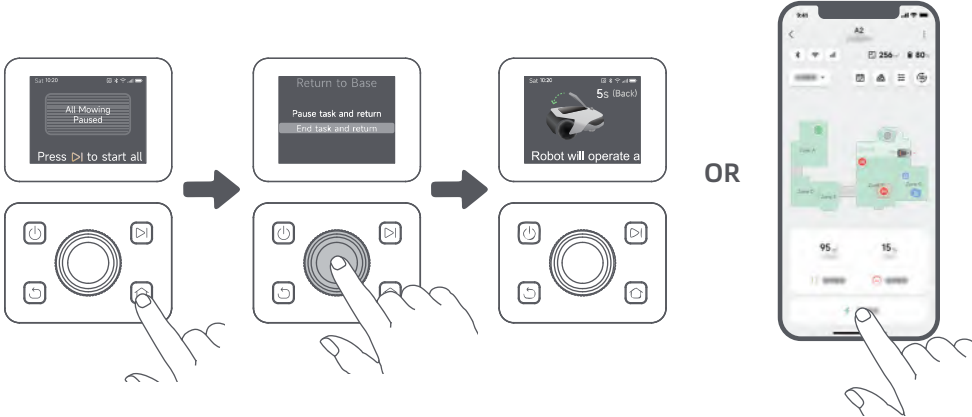
6.3 Jatka

Jos haluat jatkaa tehtävää, kun robotti on pysäytetty, paina robotin käynnistyspainiketta **▶** ja **sulje kansi** 5 sekunnin kuluttua. Robotti jatkaa edellistä leikkuutehtävää. Voit myös napauttaa sovelluksessa **Jatka** jatkaaksesi leikkuutehtävää.



6.4 Paluu lataustelakalle

Jos haluat lähettää robotin takaisin latausasemaan, paina ohjauspaneelissa olevaa  -painiketta. Vahvista, että nykyinen tehtävä keskeytetään tai peruutetaan, ja **sulje yläkansi** viiden sekunnin kuluessa. Robotti palaa automaattisesti latausasemaan latautumaan. Vaihtoehtoisesti voit lähettää robotin takaisin valitsemalla **Aloita paluu telakalle**.



7 Dreamehome-sovellus

Missä voit tutkia lisää

Dreamehome App on enemmän kuin kaukosäädin. Sovelluksen kautta voit tehdä monia asioita: määrittää erilaisia asetuksia etänä, kokeilla erilaisia leikkuutiloja, muokata karttaa vapaasti ja säätää leikkuun ajastuksia.

7.1 Leikkuutilat

Robotti tarjoaa erilaisia leikkuutiloja. Voit vaihtaa tilojen välillä sovelluksen kautta, mukaan lukien koko alueen leikkaus, vyöhykeleikkaus, reunaleikkaus, pisteleikkaus ja manuaalinen tila.



7.2 Leikkumuodot

Mukauta nurmikkoasi lisäämällä muotoja sovelluksen kautta  > **Kartan muokkaus** > **Muodot**. Määritellyt muodot jätetään leikkaamatta kaikissa leikkuutiloissa. Voit muokata niiden sijaintia, kokoa tai poistaa ne **Muodoissa**.



7.3 EdgeMaster™ -terälevy

EdgeMaster™ -terälevy on suunniteltu liikkumaan sivulle, kun se saavuttaa nurmikon reunat, mikä takaa siistimmän leikkauksen. Ota tämä toiminto käyttöön menemällä kohtaan  > **Reunanleikkuausetukset** > **EdgeMaster™** sovelluksessa.



7.4 Ajastus

Kun ensimmäinen kartta on valmis, robotti luo automaattisesti kaksi viikoittaista leikkauksen ajastusta nurmikon koon mukaan, jotka ovat "**Kevät- ja kesä**" ja "**Syksy- ja talvi**". Voit määrittää yksityiskohtaiset ajastuksen asetukset napauttamalla sovelluksessa . Ajastustoiminnon avulla voit jättää päivittäiset leikkuutyöt kokonaan robotin tehtäväksi. Sinun tarvitsee vain huoltaa robottia säännöllisesti.

Huomautus: Jos olet huolissasi siitä, että robotti voi häiritä sinua tai naapureitasi, kun se toimii itsenäisesti tiettyinä kellonaikoina, voit siirtyä kohtaan **Asetukset** > **Älä häiritse** ja asettaa sovelluksessa **Älä häiritse** -ajan.



7.5 Lapsilukko

Jos pelkää, että lapset saattavat käyttää robottia, voit mennä sovelluksessa kohtaan **Asetukset** ja ottaa **Lapsilukko**-toiminnon käyttöön. Kun tämä toiminto on käytössä, robotti lukittuu, jos mitään toimintoja ei suoriteta viiteen minuuttiin kannen ollessa auki.



7.6 Sadesuojaus

Jos olet huolissasi siitä, että ankarat sääolosuhteet voivat vaikuttaa leikkuutyöhön, voit ottaa **Sadesuojaus**-toiminnon käyttöön ohjauspaneelin tai sovelluksen **Asetuksissa**. Kun tämä toiminto on käytössä, robotti keskeyttää automaattisesti leikkuun ja palaa lataustelakalle, kun sataa. Voit asettaa sadesuojauksen ajan sovelluksessa.

Huomautus: Märän ruohon leikkaaminen voi vahingoittaa nurmikkoasi. On suositeltavaa pidentää suojausaikaa, jotta ruoho ehtii kuivua ennen uudelleen leikkaamista. Oletussuojelu aika on 3 tuntia, ja voit pidentää sitä sovelluksessa.



7.7 Jäätymissuojaus

Jos lämpötila laskee alle **6° C**, ruohonleikkaus voi vahingoittaa nurmikkoa pysyvästi. Akut eivät lataudu turvallisuussyistä. Voit estää tämän ottamalla käyttöön **Jäätymissuojaus** asetuksista joko ohjauspaneelistä tai sovelluksesta. Tämä keskeyttää automaattisesti leikkuun ja lähettää robotin takaisin latausasemalle, kun lämpötila laskee alle **6° C**. Robotti jatkaa leikkuuta, kun lämpötila nousee yli **11° C**.



7.8 Turvaominaisuudet

Robotti on varustettu useilla varkauksilta suojaavilla toiminnoilla, joita tukee Linkkimoduulissa oleva sisäänrakennettu GPS. Lisäksi etukamera voi tunnistaa ihmisten läsnäolon, mikä tekee robotista hyödyllisen puutarhan vartijan.



7.8.1 Nostohälytys

Tämän toiminnon ollessa käytössä hälytys soi heti, kun robotti nostetaan, ja robotti lukitaan. Syötä ensin PIN-koodi robottiin, jotta voit jatkaa toimintaa.



7.8.2 Kartaltapoistumishälytys

Kun tämä toiminto on käytössä, robotti lukittuu ja hälytys laukeaa välittömästi, jos se on poissa kartalta.



7.8.3 Reaaliaikainen sijainti

Kun tämä toiminto on käytössä, voit nähdä robotin nykyisen sijainnin Google Mapsissa.



7.8.4 Ihmisten läsnäolon havaitsemisvaroitus

Kun se on käytössä, robotti ilmoittaa sinulle havaitessaan ihmisten läsnäolon.



7.8.5 Reaaliaikainen video

Katso suoraa videosyötettä robotin etukamerasta napauttamalla , se antaa sinulle reaaliaikaisen pääsyn puutarhan valvontaan milloin ja mistä tahansa.



7.8.6 Partiointi

Kun robotti on valmiustilassa, voit lähettää sen partioimaan määritettyjä rajoja pitkin tai pisteissä puutarhassa sovelluksen avulla. Voit käyttää tätä ominaisuutta, siirtymällä kohtaan  > **Partiointi**.



7.9 Mukautettu Latausaika

Voit mukauttaa robotin latausajan tiettyihin tunteihin ottamalla käyttöön **Yksilöllinen latausaika Asetukset** > **Lataus** sovelluksessa. Kun tämä toiminto on käytössä, robotti lataa itsensä 20 %:iin, kun akun varaustaso on alhainen, edellyttäen, ettei ole leikkuutehtäviä. Täysi lataus tapahtuu vain määritetyn latausajan aikana. Voit myös mukauttaa **Akun taso automaattista latausta varten** ja **Akun taso tehtävien jatkamista varten** asettaaksesi akkutasot, joissa robotti palaa automaattisesti latausasemalle tai jatkaa keskeneneräisiä leikkuutehtäviä.



Huomautus: Dreamen kehitystiimi tekee jatkuvasti **OTA-päivityksiä (etäpäivitys)** ja ylläpitoa laiteohjelmistoon sekä sovellukseen. Tarkista päivitysilmoitukset tai ota **Automaattinen päivitys** -toiminto käyttöön, jotta laiteohjelmisto ja sovellus pysyvät ajan tasalla, ja jotta voit nauttia uusista ominaisuuksista.

8 Huolto

Parantaaksesi robotin suorituskykyä ja käyttöikää puhdista se säännöllisesti ja vaihda kuluneet osat alla olevien vaihtovälien mukaisesti:

Osa	Vaihtoväli
Terät	6-8 viikon välein tai aikaisemmin
Puhdistusharja	12 kuukauden välein tai aikaisemmin

Huomautus: Voit tarkistaa terien ja puhdistusharjan jäljellä olevan ajan siirtymällä sovelluksessa kohtaan **Asetukset** > **Kulutustavarat ja huolto**. Vaihdettuasi kulutustarvikkeet ohjeiden mukaisesti, siirry kulutustarvikkeen tietosivulle ja napauta **Olen vaihtanut sen** nollataksesi ajastimen.

Huomautus: Jos olet määrittänyt puutarhassasi alueita robotin rutiininomaista puhdistusta ja huoltoa varten, voit asettaa Huoltopisteet kartalle siirtyällä kohtaan **Asetukset** > **Siirry Huoltopisteeseen** >

Muokkaa Piste. Kun huoltopisteet on asetettu, voit yksinkertaisesti napauttaa **Siirry** ohjataksesi robotin määritettyihin paikkoihin helpoaa huoltoa varten.

8.1 Puhdistus

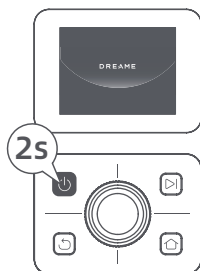
Puhdista robottisi säännöllisesti, jotta estät ruohonleikkuujätteen ja lian kertymisen ja terälevyn ja vetopyörien tukkeutumisen, mikä voi vaikuttaa sen leikkuu-, telakointi- ja liikkumissuorituskykyyn. Suosittelemme käyttämään puhdistussarjaa, joka on saatavilla paikallisissa kaupoissa tai verkossa.

 **Varoitus:** Ennen puhdistusta sammuta robotti ja irrota latausasema verkkovirrasta.

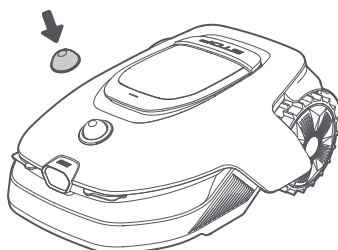
Varovaisuus: Varmista, että LiDAR-suojakansi on LiDARin päällä ennen kuin käännät robotin ylösalaisin, jotta LiDAR ei vahingoitu.

• Robotin runko, alusta ja leikkuupää:

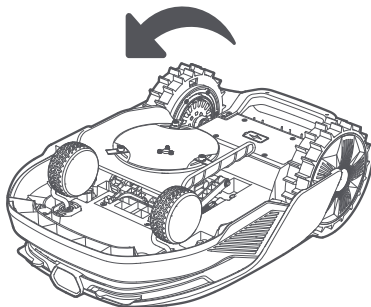
1. Sammuta robotti.



2. Aseta LiDAR-suojakansi sen päälle.



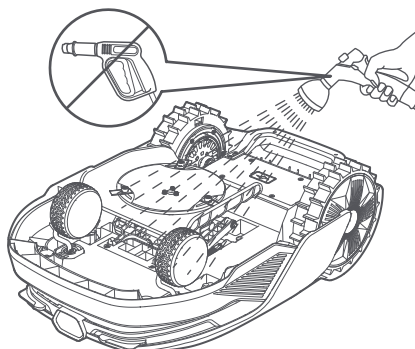
3. Käännä robotti ylösalaisin.



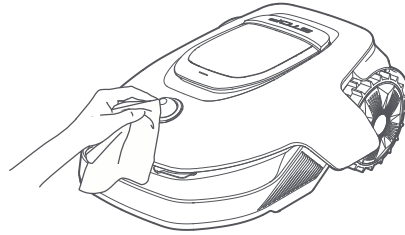
4. Puhdista robotin runko, leikkuupää ja alusta letkulla.

⚠ Varoitus: Älä koske teriin, kun puhdistat alustaa. Käytä käsineitä puhdistaessasi.

Varovaisuus: Älä käytä painepesuria puhdistukseen. Älä käytä pesuaineita puhdistukseen.

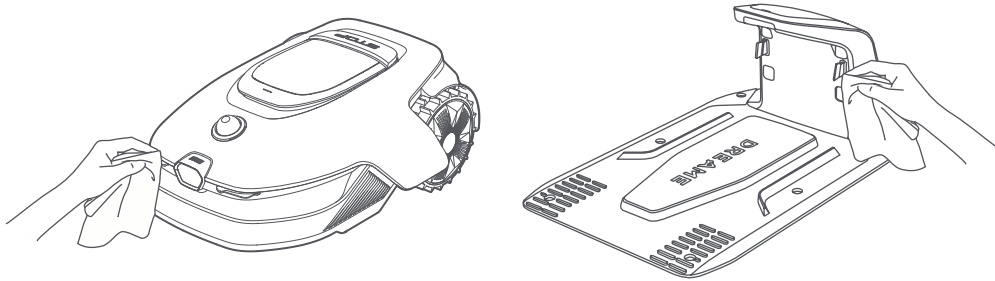


5. Käytä nukkaamatonta liinaa puhdistaaksesi varovaisesti LiDAR-anturin.



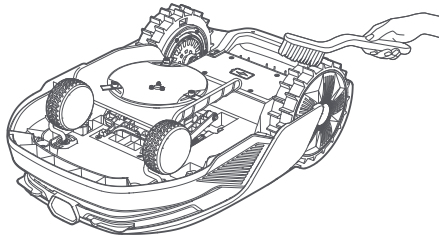
• Latauskontaktit ja etukamera:

Puhdista robotin ja lataustelakan latauskontaktit puhtaalla liinalla. Puhdista myös etukamera. Pidä latauskontaktit ja etukamera kuivina puhdistuksen jälkeen.



• Vetopyörät:

Käytä harjaa poistaaksesi mudan pyöristä hyvän pidon varmistamiseksi.



8.2 Komponenttien vaihtaminen

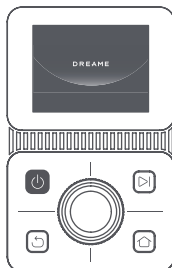
• Terien vaihtaminen

Jotta terät pysyisivät terävinä, ne tulee vaihtaa säännöllisesti. Terät on suositeltavaa vaihtaa **6-8 viikon** välein tai aikaisemmin. Käytä vain Dreamen alkuperäisiä teriä.

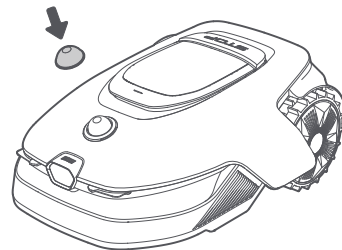
⚠ Varoitus: Sammuta robotti, kiitos. Käytä suojakäsineitä ennen terien vaihtamista.

Huomautus: Vaihda kaikki kolme terää samanaikaisesti tasapainoisen leikkausjärjestelmän varmistamiseksi.

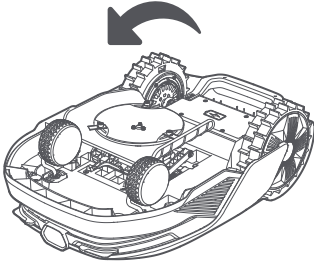
1. Sammuta robotti.



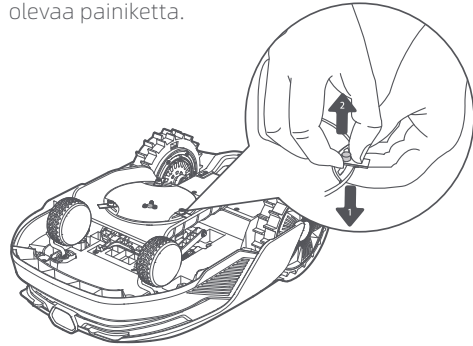
2. Varmista, että LiDAR-suojakansi on päällä.



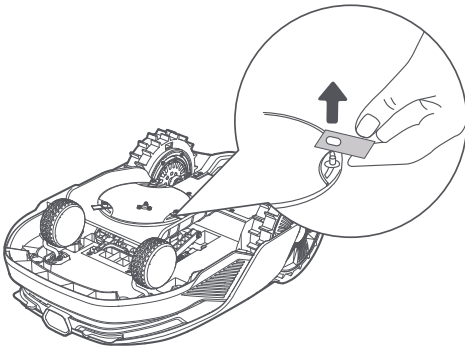
3. Aseta robotti pehmeälle alustalle ja käännä se ylösalaisin.



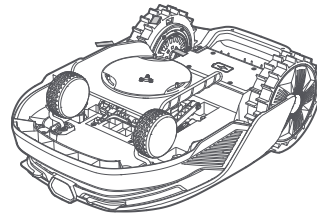
4. Irrota pidike painamalla leikkuupään alla olevaa painiketta.



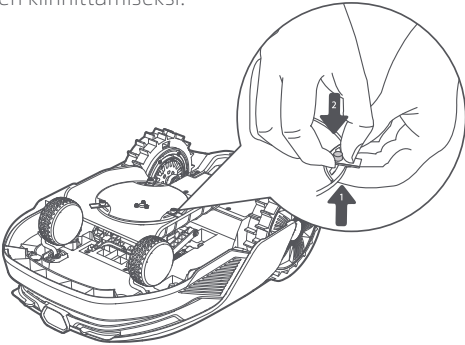
5. Irrota terä kohdistamalla terän reikä akseliin.



6. Irrota 3 terää ja pidikkeet.



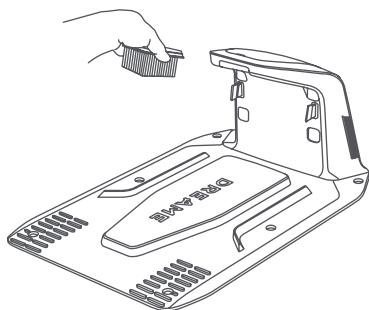
7. Paina leikkuupään alla olevaa painiketta ja kohdista pidikkeen reikä akseliin pidikkeiden ja terien kiinnittämiseksi.



8. Varmista, että terät voivat pyöriä vapaasti.

• Puhdistusharjan vaihto

Kun LiDAR-anturin puhdistusharja kuluu loppuun, sen harjakset voivat haalistua tai heikentyä, mikä vaikuttaa puhdistustehoon. Vaihda puhdistusharja säännöllisesti, jotta puhdistustulos pysyy hyvänä. Puhdistusharja on suositeltavaa vaihtaa **12 kuukauden** välein tai aikaisemmin.



9 Akku

Pitkäaikaista varastointia varten lataa robotin akku **6 kuukauden** välein akun suojaamiseksi. Rajoitettu takuu ei kata ylipurkauksen aiheuttamia akkuvahinkoja. Älä lataa akkua **yli 45 ° C:n** tai **alle 6 ° C:n** ympäristön lämpötilassa. Akun pitkäaikaisen säilytyslämpötilan tulisi olla **-10 ja 35 ° C** välillä. Vaurioiden minimoimiseksi akun suositeltava säilytyslämpötila on **0-25 ° C**.

Huomautus: Robotin akun käyttöikä riippuu käyttöiheydestä ja käyttötunneista. Jos akku on vaurioitunut tai sitä ei voi ladata, älä hävitä vanhentunutta tai viallista akkua mielivaltaisesti. Noudata paikallisia kierräysmääräyksiä.

Vähävirtainen lataustila:

Kun vähävirtainen lataustila on käytössä, lataukseen liittymättömät toiminnot poistetaan käytöstä. (Näyttö ja verkko kytkeytyvät pois päältä.)

- Ota alhaisen virran lataustila käyttöön pitämällä samanaikaisesti painettuna ja -painikkeita ja paina -painiketta nopeasti viisi kertaa. Kuulet ääniviestin: vähävirtainen lataustila on päällä.
- Poista alhaisen virran lataustila käytöstä käynnistämällä robotti uudelleen tai painamalla -painiketta nopeasti viisi kertaa.

10 Talvisäilytys

• Robotti

1. Lataa akku täyteen ennen robotin sammuttamista.
2. Puhdista robotti perusteellisesti ennen talvisäilytystä.
3. Aseta LiDAR-suojakansi paikoilleen.
4. Säilytä robottia sisällä kuivassa paikassa **yli 0 ° C:n** lämpötilassa.

• Lataustelakka

Irrota lataustelakka pistorasiasta ja säilytä sitä kuivassa ja viileässä paikassa, suojattuna suoralta auringonvalolta.

Huomautus: Talvisäilytyksen jälkeen asenna latausasema uudelleen ja aseta robotti siihen latautumaan. Jos asennat latausaseman uudelleen eri paikkaan, robotti päivittää automaattisesti aseman sijainnin heti, kun se lataa ja poistuu asemalta. Jos kohtaat paikannusvirheitä puutarhassasi tapahtuneiden suurten muutosten vuoksi, on suositeltavaa kartoittaa alue uudelleen.

11 Kuljetus

Varmista pitkän matkan kuljetuksessa, että robotti on sammutettu. On suositeltavaa käyttää alkuperäistä pakkausta. Aseta LiDAR-suojakansi paikalleen.

Varoitus: Sammuta robotti ennen kuljettamista.

Varoitus: Nosta robotti takaosasta ja pidä terälevy poissa kehosi.

12 Vianmääritys

Ongelma	Aiheuttaja	Ratkaisu
Robotti ei ole yhteydessä sovellukseen.	1. Robotti ei ole Wi-Fi-signaalin kuuluvuusalueella tai Bluetooth-alueella. 2. Robotti on sammutettu tai käynnistyy uudelleen.	1. Tarkista, onko robotin käynnistysprosessi päättynyt. 2. Tarkista, toimiiko reititin oikein. 3. Siirry lähemmäs robottia Bluetooth-yhteyden muodostamiseksi.
Robotti on nostettu.	Pyörä ei ole maassa.	1. Aseta robotti takaisin tasaiselle alustalle. 2. Syötä PIN-koodi robottiin ja vahvista. 3. Robotti ei voi ylittää yli 4 cm korkeita esineitä. Pidä maasto tasaisena sen työskentelyalueella.
Robotti on kallistettu.	Robotti on yli 37° kallistunut.	1. Aseta robotti takaisin tasaiselle alustalle. 2. Syötä PIN-koodi robottiin ja vahvista. 3. Robotti ei voi nousta yli 50 % (27°) rinteitä.
Robotti on loukussa.	Robotti on loukussa eikä pääse pois.	1. Poista ympäröivät esteet ja yritä sitten uudelleen. 2. Siirrä Robotti manuaalisesti tasaiseen ja avoimeen paikkaan kartan sisällä ja yritä aloittaa tehtävä uudelleen. Jos ongelma jatkuu, yritä uudelleen, kun robotti on lataustelakalla. 3. Tarkista, onko maassa reikiä. Täytä reiät ennen leikkuuta, jotta robotti ei jää loukkuun. 4. Tarkista, onko ympäröivä ruoho yli 10 cm korkea. Voit säätää esteidenkiertokorkeutta tai leikata nurmikon etukäteen työnnettävällä ruohonleikkurilla, jotta robotti ei jää jumiin. 5. Jos robotti jää usein jumiin tähän paikkaan, voit asettaa sen kielletyksi alueeksi.
Vasemman/oikean takapyörän virhe.	Pyörä ei pääse pyörimään tai pyörän moottorissa on ongelma.	1. Puhdista takapyörät ja yritä sitten uudelleen. 2. Jos tämä virhe jatkuu, yritä käynnistää robotti uudelleen. 3. Jos ongelma jatkuu, ota yhteyttä huoltopalveluun.
Leikkuupää ei pysty kääntymään.	Leikkuupää ei pysty kääntymään normaalisti tai leikkuumoottorissa on ongelma.	1. Puhdista leikkuupää ja yritä sitten uudelleen. 2. Tarkista, onko ympäröivä ruoho yli 10 cm korkea. Voit leikata nurmikon etukäteen työnnettävällä ruohonleikkurilla, jotta korkea ruoho ei tukkisi leikkuupäätä. 3. Tarkista, onko leikkuupään alla vettä. Jos vettä löytyy, siirrä robotti kuivaan paikkaan ja yritä sitten uudelleen. 4. Jos tämä virhe jatkuu, yritä käynnistää robotti uudelleen. 5. Jos ongelma jatkuu, ota yhteyttä huoltopalveluun.
Leikkuupää ei liiku ylös tai alas.	Leikkuupää ei liiku ylös tai alas.	1. Puhdista leikkuupää ja yritä sitten uudelleen. 2. Jos tämä virhe jatkuu, yritä käynnistää robotti uudelleen. 3. Jos ongelma jatkuu, ota yhteyttä huoltopalveluun.
Terälevy ei liiku sivusuunnassa.	Terälevy ei liiku sivusuunnassa.	1. Puhdista leikkuujärjestelmä ja poista kaikki roskat tai vieraat esineet. 2. Jos kohtaat edelleen tämän virheen, voit ensin poistaa EdgeMaster™ -toiminnon käytöstä.

Ongelma	Aiheuttaja	Ratkaisu
		3. Jos ongelma jatkuu, ota yhteyttä huoltopalveluun.
Puskurivirhe.	Etupuskurin anturi laukeaa jatkuvasti.	1. Tarkista, onko robotti loukussa jossakin. 2. Napauta puskuria varovasti ja varmista, että se kimpoaa takaisin. 3. Jos tämä virhe jatkuu, yritä käynnistää robotti uudelleen. 4. Jos ongelma jatkuu, ota yhteyttä huoltopalveluun.
Latausvirhe.	Robotti telakoituu lataustelakkaan, mutta latausvirrassa tai -jännitteessä on ongelma.	1. Tarkista, että lataustelakka on kytketty oikein verkkovirtaan. 2. Tarkista, että robotti ja lataustelakan latauskontaktit ovat puhtaat. 3. Kun tarkistus on valmis, yritä telakoida robotti uudelleen lataustelakkaan. 4. Jos ongelma jatkuu, ota yhteyttä huoltopalveluun.
Akun lämpötila liian korkea.	Akun lämpötila on $\geq 60^{\circ}\text{C}$.	1. Käytä robottia alle 40°C :n ympäristölämpötilassa. Voit odottaa, että akun lämpötila laskee automaattisesti. 2. Voit sammuttaa robotin ja käynnistää sen uudelleen jonkin ajan kuluttua. 3. Jos ongelma jatkuu, ota yhteyttä huoltopalveluun.
Akun lämpötila on korkea.	Akun lämpötila on $\geq 45^{\circ}\text{C}$.	1. Lataus voi epäonnistua, kun akun lämpötila on yli 45°C . 2. Käytä robottia alle 40°C :n ympäristölämpötilassa.
Akun lämpötila on matala.	Akun lämpötila on $\leq 6^{\circ}\text{C}$.	1. Lataus voi epäonnistua, kun akun lämpötila on alle 6°C . 2. Käytä robottia yli 6°C :n ympäristölämpötilassa.
LiDAR is estynyt.	LiDAR on estynyt (esimerkiksi LiDAR-suojakantta ei ole poistettu).	1. Poista lidar-suojakansi ja yritä sitten uudelleen. 2. Jos robotin yläosassa oleva lidar on erittäin likainen, puhdista se nukkaamattomalla liinalla ja yritä sitten uudelleen.
LiDAR-toimintahäiriö.	LiDAR on erittäin likainen tai anturissa on virhe.	1. Tarkista, onko lidar likainen. Puhdista se tarvittaessa ja yritä sitten uudelleen. 2. Jos tämä virhe jatkuu, yritä käynnistää robotti uudelleen. 3. Jos ongelma jatkuu, ota yhteyttä myynnin jälkeiseen palveluun.
LiDAR on likainen.	LiDAR on likainen.	Pyyhi LiDAR-anturi robotin päällä puhtaalla liinalla. Pidä LiDAR kuivana puhdistuksen jälkeen.
LiDARin lämpötila on korkea.	LiDARin lämpötila on $\geq 80^{\circ}\text{C}$.	1. Robotti yrittää automaattisesti palata latausasemalle jäähtymään. 2. Varmista, että robotti toimii alle 40°C ympäristön lämpötilassa. 3. Aseta robotti varjoisaan, viileään ja hyvin ilmastoituun paikkaan. Hälytys lakkaa, kun lämpötila laskee normaalille tasolle. 4. Robotti jatkaa toimintaansa automaattisesti, kun hälytys lakkaa.

Ongelma	Aiheuttaja	Ratkaisu
		5. Jos ongelma jatkuu, ota yhteyttä huoltopalveluun.
LiDARin lämpötila on liian korkea.	LiDARin lämpötila on $\geq 90^{\circ}\text{C}$.	1. LiDAR on sammutettu korkean lämpötilan vuoksi. 2. Varmista, että robotti toimii alle 40°C ympäristön lämpötilassa. 3. Aseta robotti varjoisaan, viileään ja hyvin ilmastoituun paikkaan. Hälytys lakkaa, kun lämpötila laskee normaalille tasolle. 4. Jos ongelma jatkuu, ota yhteyttä huoltopalveluun.
Robotti is kadoksissa.	Paikannus on menetetty.	1. Tarkista, onko robotin yläosassa oleva LiDAR likainen. Lika vaikuttaa paikannukseen. 2. Siirrä robotti manuaalisesti avoimeen paikkaan kartan sisällä ja yritä aloittaa tehtävä uudelleen. 3. Jos paikannusta ei saada palautettua, etäohjaa robotti takaisin telakalle sovelluksen kautta ja aloita sitten leikkuutehtävä.
Anturivirhe.	Anturivirhe.	1. Käynnistä robotti uudelleen ja yritä uudelleen. 2. Jos ongelma jatkuu, ota yhteyttä huoltopalveluun.
Robotti on kielletyllä alueella.	Robotti on kielletyllä alueella.	1. Siirrä robotti manuaalisesti pois kielletyltä alueelta ja yritä sitten uudelleen. 2. Etäohjaa robotti sovelluksen kautta pois kielletyltä alueelta, ja yritä sitten uudelleen.
Robotti on kartan ulkopuolella.	Robotti on kartan ulkopuolella.	1. Siirrä robottia manuaalisesti kartan sisällä ja yritä sitten uudelleen. 2. Etäohjaa robottia takaisin kartan sisällä sovelluksen kautta ja yritä sitten uudelleen.
Hätäpysäytys on aktivoitu.	Robotin Stop-painiketta painetaan.	Syötä PIN-koodi robottiin ja vahvista.
Akku vähissä. Robotti sammuu pian.	Akun taso on $\leq 10\%$.	Telakoi robotti lataustelakkaan latausta varten.
Robotti on kartan ulkopuolella. Varkausriski.	Robotti on kartan ulkopuolella.	1. Syötä PIN-koodi vahvistaaksesi. 2. Voit poistaa kartaltapoistumishälytyksen käytöstä sovelluksen asetuksista.
Paluu lataustelakalle epäonnistui.	Robotti ei löydä lataustelakkaa, kun se palaa lataustelakalle.	1. Tarkista, onko robotin tiellä esteitä. Poista esteet ja yritä uudelleen. 2. Etäohjaa robotti takaisin lataustelakalle sovelluksen kautta.
Lataustelakalle telakoituminen epäonnistui.	Robotti löytää lataustelakan, mutta ei onnistu telakoitumaan.	1. Tarkista, ovatko lataustelakan heijastinkalvot likaisia tai estyneitä. 2. Tarkista, onko lataustelakan edessä esteitä. 3. Tarkista, onko lataustelakkaa siirretty. 4. Tarkista, onko pohjalevy peitetty paksulla mudalla. 5. Tarkista, onko asema rinteessä. 6. Tarkista, onko asemalla virtaa. 7. Auta robottia telakoitumaan asemalle käyttämällä kaukosäädintä tai manuaalisesti.

Ongelma	Aiheuttaja	Ratkaisu
Paikantaminen epäonnistui.	Paikannus epäonnistuu, kun robotti yrittää aloittaa leikkuutehtävän.	1. Tarkista, että lidar voi olla estynyt. Siirrä robotti manuaalisesti tasaiseen ja avoimeen paikkaan kartan sisällä ja yritä aloittaa tehtävä uudelleen. 2. Jos kohtaat edelleen tämän virheen, yritä uudelleen, kun robotti on telakoituna asemalle.
Riittämätön kääntymistila aseman edessä.	Riittämätön kääntymistila aseman edessä.	1. Jos asema on asetettu kartan reunaan tai sen sisälle, varmista että aseman pohjalevyn etuosan ja kartan rajan välillä on vähintään 1 m vapaata tilaa; muuten robotti ei ehkä pysty kääntymään. 2. Siirrä asemaa tai muuta karttaa Kartan muokkaus -toiminnolla.
Reitti estetty.	Reitti estetty.	1. Tarkista, onko reitillä määritetty kielletty alue. 2. Tarkista, onko esteitä, jotka estävät robottia. 3. Jos robotti ei vielä kukaan pääse läpi, poista reitti kartan muokkauksessa ja aseta uusi.
Etukamera on likainen.	Etukamera on likainen.	Pyyhi etukamera puhtaalla liinalla.
Etukamerassa on ongelma.	Etukamerassa on ongelma.	1. Pyyhi etukamera puhtaalla liinalla. 2. Yritä käynnistää robotti uudelleen. 3. Jos ongelma jatkuu, ota yhteyttä huoltopalveluun.
Etukamera estetty.	Etukamera estetty.	Pyyhi etukamera puhtaalla liinalla.
Rajojen tunnistusvirhe automaattisen kartoituksen aikana.	Rajojen tunnistusvirhe automaattisen kartoituksen aikana.	1. Varmista, että valaistusolosuhteet ovat sopivat, ei liian kirkasta tai liian hämärää. 2. Varmista, että sää on selkeä, vältä sumua tai sadetta. 3. Varmista, että robotin etukamera on puhdas ja esteetön. 4. Varmista, että maanpinta on tasainen, sillä epätasaisuudet voivat vaikuttaa tunnistamiseen. 5. Jos rajojen tunnistus epäonnistuu edelleen, vaihda kartoitukseen etäohjaustila.

13 Tekniset tiedot

Perustiedot	Tuotteen nimi	Dreame-robottiruohonleikkuri A2
	Merkki	Dreame
	Malli	MXXA8210
	Mitat	666 × 444 × 273 mm
	Paino (mukana akku)	16,4 kg
Leikkuu	Suositteltu käyttökapasiteetti	3.000 m ²
	Leikkuuteho	Vakio: 1.000 m ² /päivä Tehokas: 2.000 m ² /päivä
	Leikkuukorkeus	30-70 mm
	Leikkuuleveys	22 cm
	Latausaika ^[2]	65 min
Melupäästöt	Äänitehotaso LWA	54 dB(A)
	Äänen tehon epävarmuudet KWA	3 dB(A)
	Äänenpaineen taso LpA	46 dB(A)
	Äänenpaineen epävarmuudet KpA	3 dB(A)
Työolosuhteet	Käyttölämpötila	0~50° C Suositeltu: 10~35° C
	Pitkäaikainen säilytyslämpötila	-10~35° C Suositeltu: 0~25° C
	IP-luokitus	Robotti: IPX6 Lataustelakka: IPX4 Virtalähde: IP67
	Leikkuualueen enimmäiskaltevuus	50% (27°)
Yhteydet	Bluetooth-taajuusalue	2 400,0 - 2 483,5 MHz
	Maksimi RF-teho	802.11b:16±2dBm(@11Mbps) 802.11g:14±2dBm(@54Mbps) 802.11n:13±2dBm(@HT20,HT40) Bluetooth: 7.49dBm
	Wi-Fi	Wi-Fi 2,4 GHz (2 400-2 483,5M)
	Linkkipalvelu ^[3]	LTE-FDD: B1/3/7/8/20/28A LTE-TDD: B38/40/41
	GNSS	GPS/GLONASS/BDS/Galileo/QZSS

Käyttömoottori	Ajonopeus etäohjattuna	0,45 m/s-0,8 m/s
	Ajonopeus leikkuun aikana	Vakio: 0,35 m/s Tehokas: 0,6 m/s
	Moottorityyppi	Nabamoottori
Leikkuumoottori	Nopeus	2 200 kierr./min
Akku (leikkuri)	Akkumalli	MBPA14
	Akkutyyppi	Litium-ioniakku
	Nimelliskapasiteetti	5000 mAh
	Nimellisjännite	18 V DC
Virtalähde	Laturin malli	MPAA10
	Tulojännite	100~240 V AC
	Lähtöjännite	20 V DC
	Lähtövirta	3 A
Lataustelakka	Lataustelakan malli	MCA10
	Tulojännite	20 V DC
	Lähtöjännite	20 V DC
	Tulovirta	3 A
	Lähtövirta	3 A
Lisävarusteet	Varaterät ja pidikkeet	81
	Terämalli	MBKA10/MQBA10

Vakio	Kaista	Uplink (MHz)	Downlink (MHz)	Maksimi RF-lähtöteho	GNSS	Taajuusalueet
LTE	1	1920 - 1980	2110 - 2170	23 ± 2	GPS/ GLONASS/ BDS/ Galileo/ QZSS	1559 - 1592 MHz
	3	1710 - 1785	1805 - 1880	23 ± 2		
	7	2500 - 2570	2620 - 2690	23 ± 2		
	8	880 - 915	925 - 960	23 ± 2		
	20	832 - 862	791 - 821	23 ± 2		
	28	703 - 748	758 - 803	23 ± 2		
	38	2570 - 2620	2570 - 2620	23 ± 2		
	40	2300 - 2400	2300 - 2400	23 ± 2		
	41	2496 - 2690	2496 - 2690	23 ± 2		
GSM	3	1710 - 1785	1805 - 1880	30 ± 2		
	8	880 - 915	925 - 960	23 ± 2		
WCDMA	1	1920 - 1980	2110 - 2170	23 ± 2		
	8	880 - 915	925 - 960	23 ± 2		

[2] Latausaikaa sovelletaan, kun robotti palaa automaattisesti latausasemalle, kun akun varaustaso on alhainen.

[3] Tuetut maat/alueet: Albania, Andorra, Itävalta, Belgia, Bosnia ja Hertsegovina, Bulgaria, Kroatia, Kypros, Tšekin tasavalta, Tanska, Viro, Suomi, Ranska, Saksa, Kreikka, Guernesey, Unkari, Islanti, Irlanti, Italia, Kosovo, Latvia, Liechtenstein, Liettua, Luxemburg, Makedonia, Malta, Moldova, Monaco, Montenegro, Alankomaat, Norja, Puola, Portugali, Romania, Serbia, Slovakia, Slovenia, Espanja, Ruotsi, Sveitsi, Iso-Britannia, Ukraina.

Huomautus: Tekniset tiedot voivat muuttua, koska parannamme tuotteitamme jatkuvasti. Uusimmat tiedot löydät verkkosivuiltamme osoitteesta <https://global.dreametech.com>.

